

# solo<sup>®</sup>

## evoCUT 4.0

**Gebrauchsanweisung  
Originalbetriebsanleitung**

**Instruction manual  
Translation of the original  
instructions**

**Instructions d'emploi  
Traduction de la notice originale**

**Istruzioni per l'uso  
Traduzione delle istruzioni originali**

**Gebruiksaanwijzing  
Vertaling van de oorspronkelijke  
gebruiksaanwijzing**

**Achtung!**

Lesen Sie vor der ersten Inbetriebnahme diese Gebrauchsanweisung gründlich durch und beachten Sie unbedingt die Sicherheitsvorschriften!

**Important!**

Read this instruction manual carefully before first operation and strictly observe the safety regulations!

**Attention !**

Lire attentivement ce manuel avant la première mise en service et observer absolument les prescriptions de sécurité !

**Attenzione!**

Prima della prima messa in funzione leggere a fondo le presenti istruzioni per l'uso e osservare assolutamente le norme di sicurezza.

**Opgelet!**

Lees deze gebruiksaanwijzing grondig voor u de machine voor het eerst gebruikt en hou altijd rekening met de veiligheidsvoorschriften!

**Roboter-  
Rasenmäher**

**Automatic  
lawnmower**

**Robot de tonte de  
pelouse**

**Robot tosaerba**

**Robotgazonmaaier**

de

en

fr

it

nl



Fig. 1

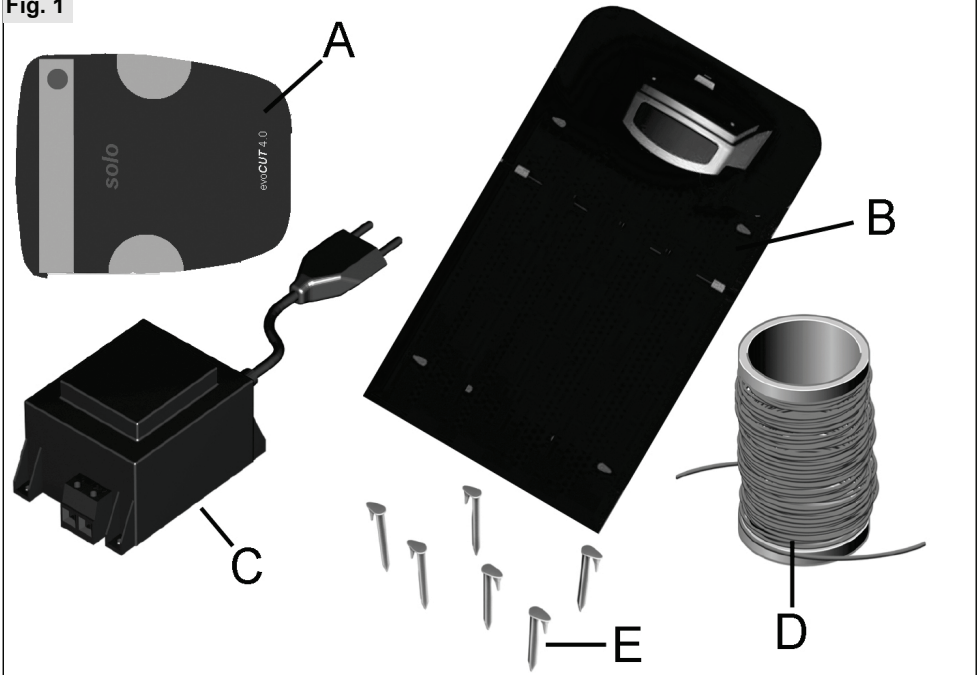


Fig. 2

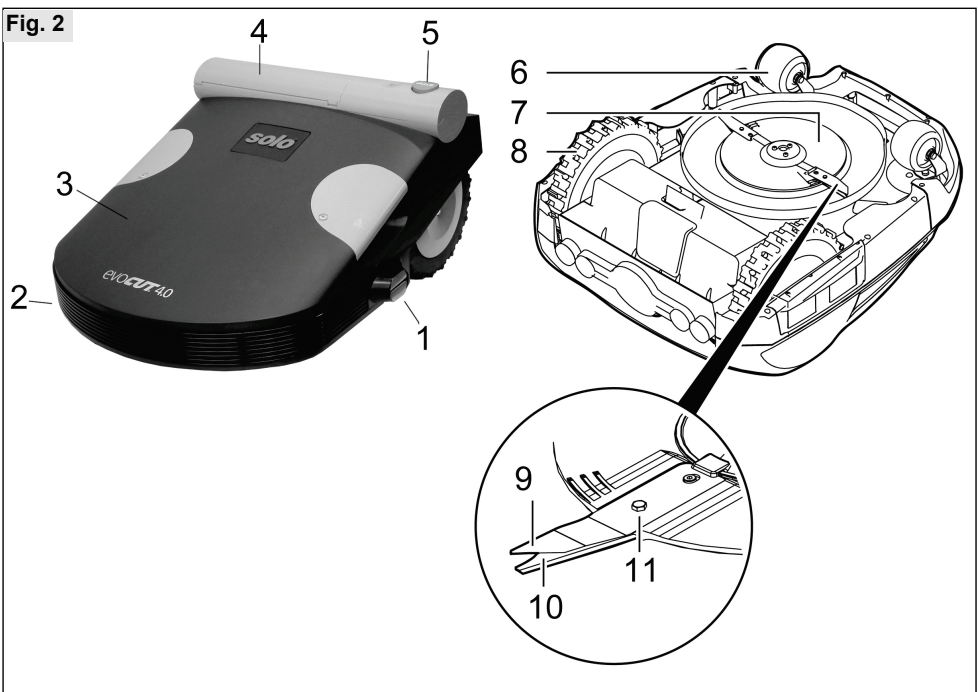


Fig. 3

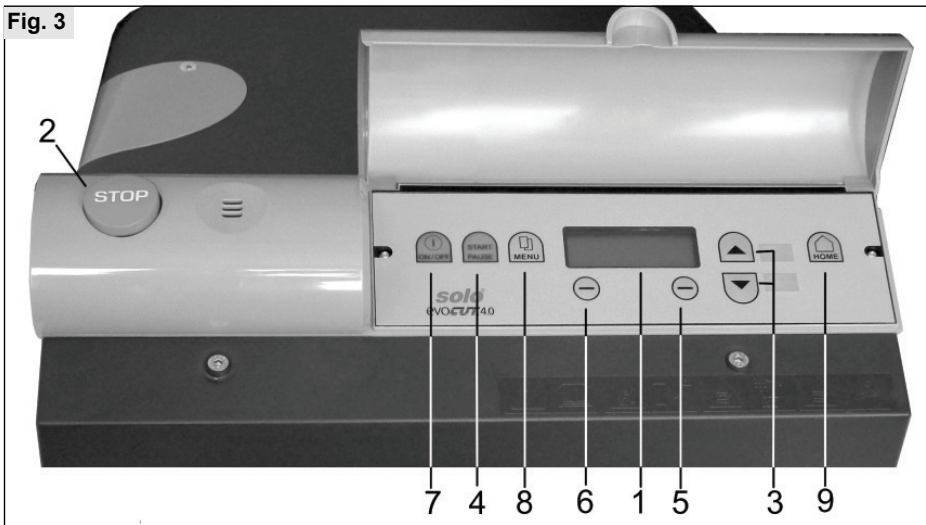


Fig. 4

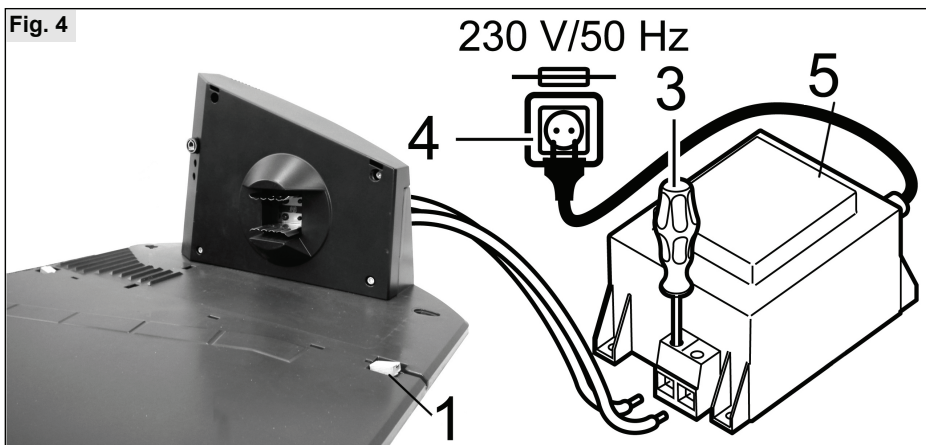
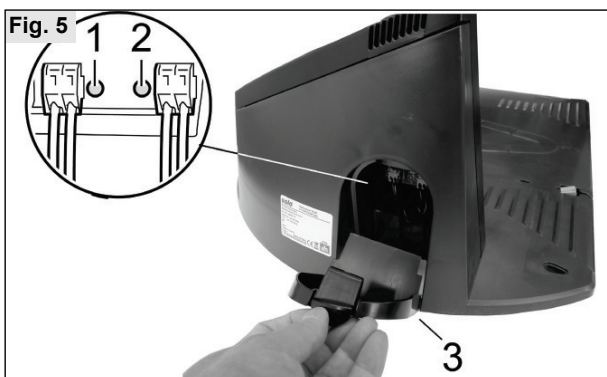


Fig. 5



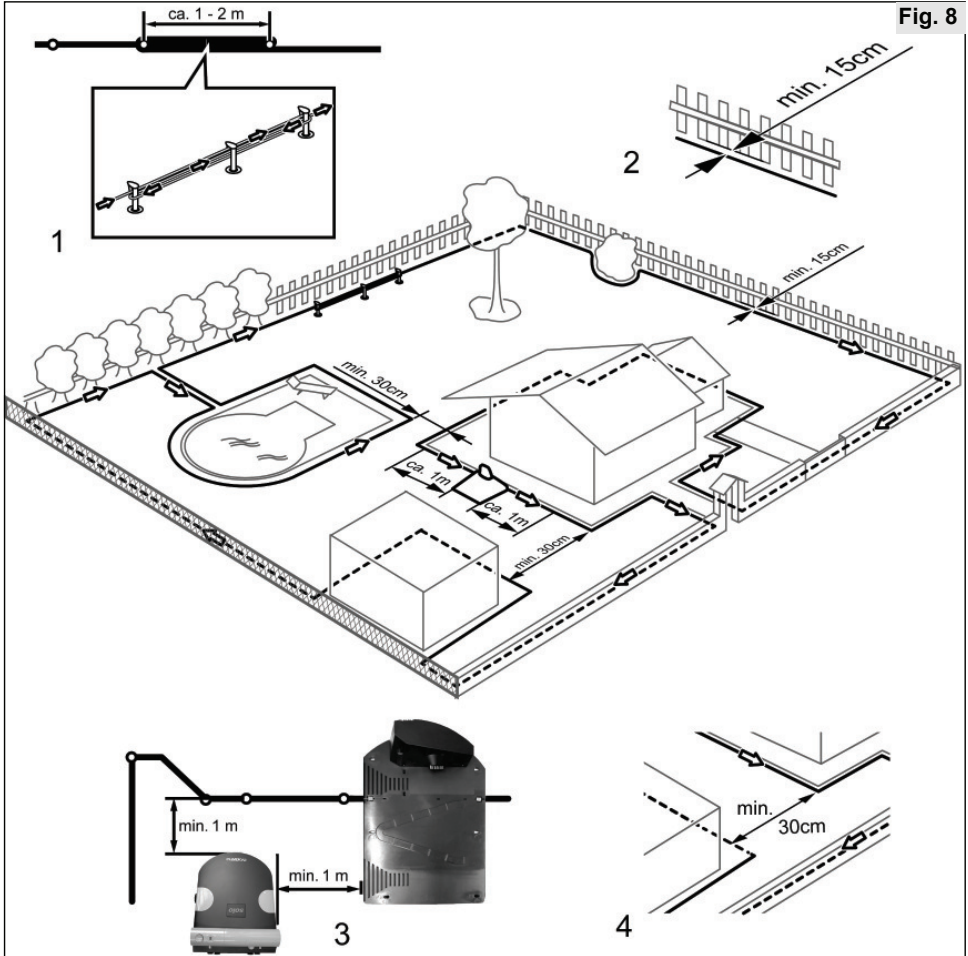
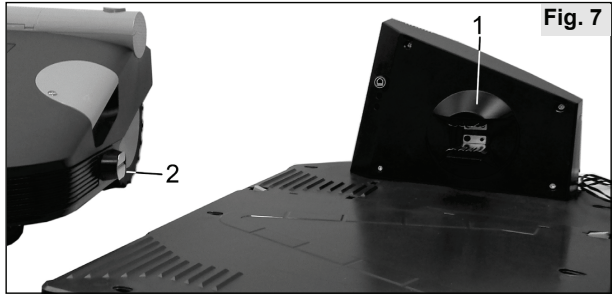
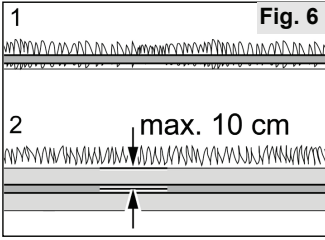


Fig. 9

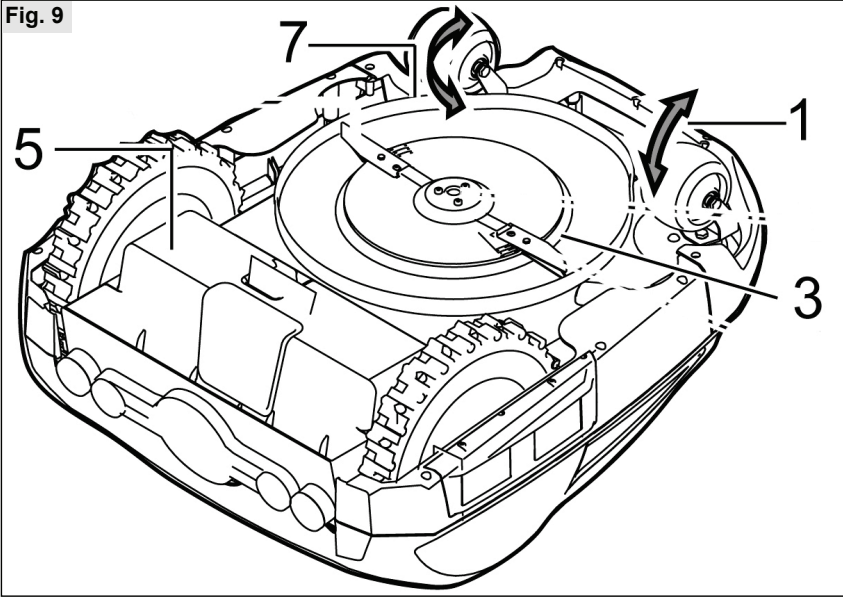
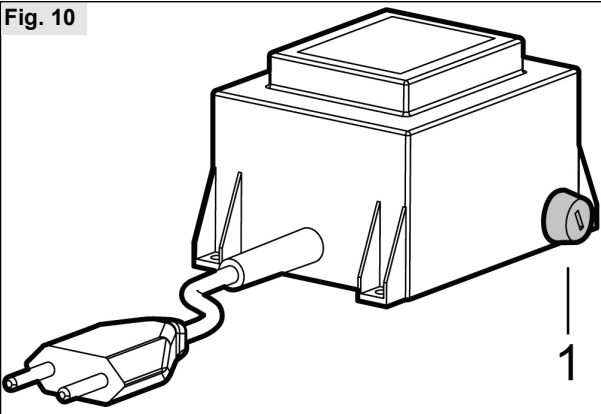


Fig. 10



# Gebrauchsanweisung

Originalbetriebsanleitung



**Achtung! Lesen Sie vor der ersten Inbetriebnahme diese Gebrauchsanweisung gründlich durch und beachten Sie unbedingt die Sicherheitsvorschriften!**

Diese Dokumentation ist permanenter Bestandteil des beschriebenen Produkts und soll bei Veräußerung dem Käufer mit übergeben werden.

Sollten Sie nach dem Studium dieser Gebrauchsanweisung noch weitergehende Fragen haben, steht Ihnen Ihr SOLO-Händler gerne zur Verfügung.

**CE Konformitätserklärung** → Die CE-Konformitätserklärung auf **separatem Beiblatt** ist Bestandteil dieser Gebrauchsanweisung.

## Verpackung und Entsorgung

Bewahren Sie die Originalverpackung zum Schutz vor Transportschäden für den Fall eines Versandes oder Transportes auf. Wird das Verpackungsmaterial nicht mehr benötigt ist es entsprechend den örtlichen Bestimmungen ordnungsgemäß zu entsorgen.

Verpackungsmaterialien aus Kartonagen sind Rohstoffe und somit wieder verwendungsfähig oder können dem Rohstoffkreislauf zurückgeführt werden.

Nach Ablauf der Betriebsfähigkeit, ist das Gerät entsprechend den örtlichen Bestimmungen ordnungsgemäß zu entsorgen.

Im Interesse der ständigen Weiterentwicklung unserer Geräte müssen wir uns Änderungen des Lieferumfangs in Form, Technik und Ausstattung vorbehalten.

Wir bitten auch um Verständnis, dass aus Angaben und Abbildungen dieser Anleitung keine Ansprüche abgeleitet werden können.

## Symbole

Folgende Symbole werden am Gerät und in dieser Gebrauchsanweisung verwendet:



Vor Inbetriebnahme und vor allen Wartungs-, Montage- und Reinigungsarbeiten Gebrauchsanweisung gründlich lesen



**ACHTUNG!**  
Genaueres Befolgen dieser Warnhinweise kann Personen- und / oder Sachschäden vermeiden.



Spezielle Hinweise zur besseren Verständlichkeit und Handhabung.



Dritte aus dem Gefahrenbereich fernhalten!



Hände und Füße vom Schneidwerk fernhalten!



Abstand zum Gefahrenbereich halten.



Vor Mähbeginn Pin-Code eingeben!



Nicht auf Rasenmäher mitfahren!



Ausgediente Geräte, Batterien oder Akkus nicht über den Hausmüll entsorgen!

Entsorgung gemäß örtlicher Vorschriften.

Zur Entsorgung bestehen folgende Möglichkeiten:

- Durch den Fachhandel.
- Über eine mit dem CCR-Zeichen gekennzeichnete Rücknahmestation.
- Akku nur im entladenen Zustand entsorgen.
- Der Benutzer ist zur Rückgabe des Akkus verpflichtet. Dieser kann bei einem SOLO Fachhändler, oder Servicepartner unentgeltlich abgegeben werden.

## Typenschilder

Basisstation



a  
b  
c

Roboter-Rasenmäher:



a: Typenbezeichnung  
b: Seriennummer  
c: Baujahr

a  
b  
c

	Seite
<b>1. SICHERHEITSVORSCHRIFTEN</b> .....	<b>4</b>
1.1 <i>Bestimmungsgemäßer Gebrauch / Allgemeine Sicherheitshinweise</i>	4
1.2 <i>Sicherheits- und Schutzeinrichtungen</i>	4
<b>2. LIEFERUMFANG</b> .....	<b>4</b>
<b>3. PRODUKTÜBERSICHT</b> .....	<b>4</b>
<b>4. FUNKTIONSBESCHREIBUNG</b> .....	<b>5</b>
4.1 <i>Sensoren</i>	5
4.2 <i>Transformator</i>	5
4.3 <i>Basisstation</i>	5
<b>5. MONTAGE</b> .....	<b>5</b>
5.1 <i>Basisstation aufbauen</i>	5
5.2 <i>Begrenzungskabel</i>	6
5.3 <i>Niederspannungskabel an Transformator anschließen</i>	6
5.4 <i>Basisstation öffnen</i>	6
<b>6. BEDIENPANEEL</b> .....	<b>7</b>
<b>7. PIN- UND PUK-CODE</b> .....	<b>7</b>
<b>8. INBETRIEBNAHME</b> .....	<b>8</b>
<b>9. ÜBERSICHT HAUPTMENÜ</b> .....	<b>9</b>
<b>10. WOCHENPROGRAMM EINSTELLEN</b> .....	<b>10</b>
10.1 <i>Mähzeiten programmieren</i>	10
10.2 <i>Einstiegspunkte einstellen</i>	11
<b>11. EINSTELLMENÜ</b> .....	<b>11</b>
<b>12. INFORMATIONSMENÜ</b> .....	<b>12</b>
<b>13. TIPPS ZUM MÄHEN</b> .....	<b>12</b>
<b>14. AKKU</b> .....	<b>12</b>
<b>15. TRANSPORT</b> .....	<b>12</b>
<b>16. WARTUNG</b> .....	<b>13</b>
16.1 <i>Reinigen</i>	13
16.2 <i>Chassis reinigen</i>	13
16.3 <i>Kontakte prüfen</i>	13
16.4 <i>Freilauf der Rollen prüfen</i>	13
16.5 <i>Basisstation prüfen</i>	13
<b>17. REPARATUR</b> .....	<b>13</b>
17.1 <i>Schneidmesser wechseln</i>	13
<b>18. HILFE BEI STÖRUNGEN</b> .....	<b>14</b>
18.1 <i>Allgemein</i>	14
18.2 <i>Fehlercode</i>	15
<b>19. TECHNISCHE DATEN</b> .....	<b>16</b>
<b>20. GARANTIE</b> .....	<b>17</b>

## 1. SICHERHEITSVORSCHRIFTEN

### 1.1 Bestimmungsgemäßer Gebrauch / Allgemeine Sicherheitshinweise

Dieses Gerät ist zum Mähen eines Rasens im privaten Bereich bestimmt. Eine andere oder darüber hinausgehende Verwendung, gilt als nicht bestimmungsgemäß.

#### Möglicher Fehlgebrauch

Dieses Gerät ist nicht zur Verwendung in öffentlichen Anlagen, Parks, Sportstätten sowie in der Land- und Forstwirtschaft geeignet.

- Beachten Sie die Sicherheits- und Warnhinweise in dieser Dokumentation und auf dem Produkt.
- Beschädigte Teile und Akkus durch SOLO Fachhändler ersetzen oder instand setzen lassen.
- Der Benutzer ist für Unfälle mit anderen Personen und deren Eigentum verantwortlich.
- Dritte aus dem Gefahrenbereich fernhalten.
- Gerät nur in technisch einwandfreiem Zustand benutzen.
- Kinder oder andere Personen, die die Betriebsanleitung nicht kennen, dürfen das Gerät nicht benutzen.
- Körper und Kleidung vom Schneidewerk fernhalten.



#### **ACHTUNG!**

Genaues Befolgen dieser Warnhinweise kann Personen- und / oder Sachschäden vermeiden.

### 1.2 Sicherheits- und Schutzeinrichtungen

- Sicherheitseinrichtungen dürfen nicht umgangen, manipuliert oder entfernt werden. Nichtbeachtung kann die eigene Gesundheit und die anderer Personen gefährden.
- Zur Vermeidung eines unbeabsichtigten bzw. unbefugten Einschaltens ist der **evoCUT 4.0** durch einen PIN-Code geschützt.
- Der **evoCUT 4.0** ist mit einem Sicherheitssensor ausgerüstet. Beim Anheben des Geräts werden Motor und Schneidmesser innerhalb von 2 Sekunden gestoppt.
- Nach Kontakt mit einem Hindernis fährt der **evoCUT 4.0** zurück, stoppt und ändert seine Fahrtrichtung.
- Gerät und Basisstation regelmäßig auf Beschädigungen überprüfen.
- Beschädigte Geräte und Basisstation nicht benutzen.

## 2. LIEFERUMFANG

**Fig. 1**

- A evoCUT 4.0 Mäher**
- B Basisstation**
- C Transformator**
- D Begrenzungskabel (250 m)**
- E Rasennägel (250 Stk.)**
- Diese **Gebrauchsanweisung**
  - **CE Konformitätserklärung** auf separatem Beiblatt
  - **PUK-Code**

## 3. PRODUKTÜBERSICHT

**Fig. 2**

1. Ladekontakte
2. Bumper
3. Gehäuse
4. Bedienpaneel (unter Abdeckklappe)
5. STOP-Taste
6. Vordere Rollen (Lenkbar)
7. Messerteller
8. Antriebsräder
9. Schneidmesser
10. Räummesser
11. Befestigungsschraube



## 4. FUNKTIONSBESCHREIBUNG

Der evo**CUT** 4.0 ist ein vollautomatischer, akkubetriebener Rasenmäher, der sich frei in einem abgesteckten Mähbereich bewegt.

Der Mähbereich wird durch ein Begrenzungskabel abgesteckt, das mit der Basisstation verbunden ist.

Zum Aufladen des Akkus fährt der evo**CUT** 4.0 am Begrenzungskabel entlang in die Basisstation.

Für den Mähbetrieb sind werksseitig Mähprogramme installiert, die auch die Flächen- und Randmähfunktion beinhalten. Diese Mähprogramme können verändert werden.

Durch die besondere Anordnung der Messer wird das geschnittene Gras nicht gesammelt, sondern bleibt auf dem Rasen zwischen den Grashalmen liegen und erzeugt so einen Mulch- bzw. Düngeeffekt.

### 4.1 Sensoren

Der evo**CUT** 4.0 ist mit verschiedenen Sicherheitssensoren ausgestattet.

#### Hebesensor

Wird der evo**CUT** 4.0 während des Betriebs am Gehäuse angehoben, wird durch einen Sensor das Messer innerhalb von 2 Sekunden gestoppt und der Fahrtrieb ausgeschaltet.

#### Stoßsensoren und Hinderniserkennung

Der evo**CUT** 4.0 ist mit Sensoren ausgestattet, die bei Kontakt mit Hindernissen dafür sorgen, dass die Fahrtrichtung geändert wird. Beim Anstoßen an ein Hindernis wird das Gehäuseoberteil leicht verschoben. Dadurch löst ein Sensor einen Fahrtrichtungswechsel aus.

#### Neigungssensor Fahrtrichtung

Bei einer Steigung oder einem Gefälle von mehr als 35 % wird der evo**CUT** 4.0 durch den Neigungssensor abgeschaltet.

#### Neigungssensor seitlich

Bei seitlichen Neigungen von mehr als 35 % wird der evo**CUT** 4.0 durch den Neigungssensor abgeschaltet.

#### Regensensor

Der evo**CUT** 4.0 ist mit einem Regensensor ausgestattet, der bei Regen den Mähvorgang unterbricht und dafür sorgt, dass der evo**CUT** 4.0 in die Basisstation zurück fährt.



Der evo**CUT** 4.0 läuft nach dem Abschalten durch einen Sicherheitssensor nicht automatisch wieder an. Zur

Wiederinbetriebnahme den Fehler durch Drücken der Multifunktions Taste quittieren und beheben.

### 4.2 Transformator

Der Transformator erzeugt den Strom für die Basisstation.



#### **WARNUNG!**

Schäden durch Spritzwasser!  
Transformator an einem trockenen, spritzwassergeschützten Ort aufstellen.

### 4.3 Basisstation

- Die Basisstation wird mit dem Niederspannungskabel an die Stromversorgung (Transformator) angeschlossen (**Fig. 4 - 3**).
- Die Basisstation erzeugt ein Steuerungssignal und sendet es im Begrenzungskabel aus.
- An der Basisstation sind zwei Ladekontakte (**Fig. 7 - 1**), die sich an die Ladekontakte am evo**CUT** 4.0 (**Fig. 7 - 2**) anlegen, sobald dieser auf die Basisstation gefahren ist.
- Auf der Basisstation befindet sich die [HOME-Taste]. Beim Betätigen dieser Taste beendet der evo**CUT** 4.0 seine momentane Tätigkeit für diesen Tag und fährt selbstständig zur Basisstation zurück.

## 5. MONTAGE



Die hier beschriebene Reihenfolge ist zwingend einzuhalten

### 5.1 Basisstation aufbauen

Basisstation an schattiger, nach Möglichkeit vor Regen geschützter ebener Stelle im Garten platzieren und mit Rasennägeln fixieren. Dabei die angegebenen Maße (**Fig. 8**) einhalten.

Damit der evo**CUT** 4.0 sicher in die Basisstation einfahren und ausfahren kann, muss die Basisstation an einem ebenen Bereich möglichst ohne Neigung aufgebaut werden. Das Begrenzungskabel muss sowohl an der Einfahrtseite sowie an der Ausfahrtseite jeweils auf ca. einen Meter Länge genau im rechten Winkel gerade an der Basisstation angeschlossen sein.

## 5.2 Begrenzungskabel

Das Begrenzungskabel wird mit Rasennägeln fixiert. Reicht das mitgelieferte Begrenzungskabel für Ihre Rasenfläche nicht aus, kann bei Ihrem SOLO Fachhändler das entsprechende Verlängerungskabel bezogen werden.

Begrenzungskabel 10 mm absolieren und an einer Seite der Basisstation (**Fig. 4 - 1**) anschließen und wie abgebildet (**Fig. 8**) weiter verlegen, dabei auf die angegebenen Abstände achten,

Um Beschädigungen beim Mähen zu vermeiden, achten Sie beim Verlegen des Begrenzungskabels darauf, dass es überall direkt am Boden aufliegt.

Stellen, an denen das Begrenzungskabel nicht direkt am Boden aufliegt, mit einem zusätzlichen Rasennagel sichern



### WARNUNG!

Schäden am Begrenzungskabel!  
Im Bereich um das verlegte

Begrenzungskabel den Rasen nicht vertikutieren.

### Kabelreserven

Um auch nach dem Einrichten des Mähbereichs die Basisstation verschieben zu können oder den Mähbereich zu erweitern, sollten in regelmäßigen Abständen Kabelreserven (**Fig. 8 - 1**) in das Begrenzungskabel eingebaut werden. Hierzu das Begrenzungskabel um einen Rasennagel herumführen, zurück zum vorherigen Rasennagel führen und dann wie abgebildet weiterführen und mit einem weiteren Rasennagel sichern.

*Die Anzahl der Kabelreserve kann nach eigenem Ermessen ausgeführt werden.*

### Verlegemöglichkeiten

Das Begrenzungskabel kann sowohl auf dem Rasen (**Fig. 6 - 1**) als auch bis 10 cm unter der Grasnarbe (**Fig. 6 - 2**) verlegt werden. Verlegung unter der Grasnarbe vom Fachhändler durchführen lassen.

*Sollte es notwendig sein, können auch beide Varianten miteinander kombiniert werden.*

### Kabel um Hindernisse verlegen

Bei Verlegung um Hindernisse herum sind die Abstände, wie in der Grafik (**Fig. 8**) dargestellt, einzuhalten.

Bei einem Abstand von 0 cm zwischen den Kabeln kann das Kabel überfahren werden. In den meisten Fällen, die beste Lösung.

Ab einem Abstand von mindestens 30 cm erkennt der evo**CUT** 4.0 den Abstand als Weg und fährt um das Hindernis herum.

Bei Verlegung des Begrenzungskabels in Durchgängen (**Fig. 8 - 4**) sind zur einwandfreien Funktion des evo**CUT** 4.0 die in der Grafik (**Fig. 8**) angegebenen Mindestabstände zu Hindernissen und die Mindestdurchfahrtsbreite einzuhalten.

Kreuzen des Begrenzungskabels führt zu Störungen, da hier die Seiten innen und außen vertauscht werden.

### Begrenzungskabel an Basisstation anschließen

Am Ende der Verlegung Begrenzungskabel (**Fig. 4 - 2**) absolieren und mit den Federsteckern verbinden.

## 5.3 Niederspannungskabel an Transformator anschließen

Schrauben mit Schraubendreher (**Fig. 4 - 3**) lösen und Niederspannungskabel am Transformator (**Fig. 4 - 5**) anschließen.

*Die Kabel können beliebig angeschlossen werden, eine bestimmte Polarität ist nicht notwendig.*

Netzstecker des Transformators in Netzsteckdose (**Fig. 4 - 4**) einstecken.

## 5.4 Basisstation öffnen

Der Deckel (**Fig. 5 - 3**) kann zur Überprüfung der LED- Anzeigen für die Fehlersuche (Fehlerfall) geöffnet werden.

### Verbindung prüfen

Nach dem Anschließen der Kabel müssen die LEDs (**Fig. 5 - 1**) und (**Fig. 5 - 2**) leuchten. Ist das nicht der Fall, Netzstecker ziehen und alle Steckverbindungen und Kabel auf korrekten Sitz oder Beschädigungen überprüfen.

Gelbe LED (**Fig. 5 - 1**)

- leuchtet, wenn die Basisstation mit dem Transformator verbunden und die Stromverbindung zum Transformator hergestellt ist.

- blinkt beim Laden des evo**CUT** 4.0.

Grüne LED (**Fig. 5 - 2**)

- leuchtet wenn das Begrenzungskabel korrekt verlegt und die Schleife in Ordnung ist.
- blinkt und geht danach aus, wenn die Schleife des Begrenzungskabels nicht in Ordnung ist.

## 6. BEDIENPANEEL

### Fig. 3:

1. Im [ LCD-Display ] wird der aktuelle Zustand oder das gewählte Menü angezeigt.
2. Mit dem Betätigen der [ STOP-Taste ] stoppen der evo**CUT** 4.0 und die Schneidmesser innerhalb von 2 Sekunden.
3. Die [ Pfeiltaste aufwärts und abwärts ] dienen zur Navigation im Menü und zum Ändern von Werten.
4. Mit der [ START/PAUSE-Taste ] wird der evo**CUT** 4.0 gestartet oder der Betrieb unterbrochen. Vorsicht - Gerät startet nach ca. 2 min selbstständig!
5. [ Multifunktionstaste rechts ]  
Bestätigen (Aufrufen eines Menüs, Bestätigen einer Änderung von Werten)  
Weiter  
Ändern  
Aktivieren /Deaktivieren  
Speichern / Confirm
6. [ Multifunktionstaste links ]  
Abbruch  
Zurück (Menü schließen, Bei der Eingabe von Werten einen Wert zurückgehen)
7. Mit der [ ON/OFF-Taste ] wird der evo**CUT** 4.0 ein- bzw. ausgeschaltet.
8. Mit der [ Menü-Taste ] ist ein schnelles Zurückspringen zum Hauptmenü von jedem Untermenü aus möglich.
9. Mit der [ HOME-Taste ] wird der aktuelle Mähvorgang abgebrochen. Der evo**CUT** 4.0 fährt in die Basisstation. Der evo**CUT** 4.0 startet am nächsten Tag mit dem nächsten Mähfenster.

## 7. PIN- UND PUK-CODE

- PIN-Code und PUK-Code für Unbefugte unzugänglich aufbewahren.
- Der PIN-Code kann durch den Besitzer geändert werden.
- Bei dreimaliger Falscheingabe des PIN- Codes muss ein PUK-Code eingegeben werden.
- Nach mehrmalig falscher Eingabe des PUK- Code muss 24 Stunden gewartet werden bis zur erneuten Eingabe.

## 8. INBETRIEBNAHME

### Vorbereitung

Bevor Sie die Inbetriebnahme starten, setzen Sie den evoCUT 4.0 an seine Ausgangsposition in dem abgesteckten Mähbereich (Fig. 8 - 3).

Beachten Sie die angegebenen Maße.

### Einschalten

SOLO EVOCUT 4.0		
Software #	xxxxx	Statusanzeige
Seriennummer	xxxxx	

- evoCUT 4.0 durch Drücken der [ON/OFF-Taste] (Fig. 3 - 7) einschalten.

Im LCD-Display (Fig. 3 - 1) erscheinen dann die abgebildeten Informationen.

### Sprachauswahl

[ Sprachauswahl ]
* English
Deutsch
Bestätigen

Nur bei der Erstinbetriebnahme muss hier die entsprechende Sprache ausgewählt werden.

- Mit entsprechenden [Pfeiltasten] (Fig. 3 - 3) gewünschte Sprache anwählen.
- Mit [Multifunktions-taste] (Fig. 3 - 5) bestätigen.

Nach dem Bestätigen wird im LCD-Display (Fig. 3 - 1) [Anmeldung PIN eingeben] angezeigt.

### Werkseitigen PIN Code eingeben

Nur bei der Erstinbetriebnahme muss der werkseitige PIN-Code eingegeben werden. Der PIN- Code ist werkseitig auf [ 0000 ] eingestellt.

[ Anmelden PIN eingeben ]
****
Bestätigen

- Mit entsprechenden [Pfeiltasten] (Fig. 3 - 3) gewünschte Ziffern anwählen und jeweils mit [Multifunktions-taste] (Fig. 3 - 5) bestätigen.
- Die nächsten 3 gewünschten Ziffern genauso eingeben.

Danach wird im LCD-Display (Fig. 3 - 1) das Eingabefenster [PIN ändern] angezeigt.

### PIN Code ändern

Neuen PIN vergeben und wiederholen.

Danach erscheint im LCD-Display (Fig. 3 - 1) das [Eingabefenster Datum].


### Datum einstellen oder ändern

Datum und Uhrzeit korrekt eingeben, da weitere Programmierungen davon abhängig sind.

[ Datum eingeben ]
TT.MM.JJJJ
01 .01. 2013
Weiter

- Mit entsprechenden [Pfeiltasten] (Fig. 3 - 3) gewünschte Ziffern anwählen und jeweils mit [Multifunktions-taste] (Fig. 3 - 5) bestätigen.

Nach dem Bestätigen wird im LCD-Display (Fig. 3 - 1) das [Eingabefenster Uhrzeit] angezeigt.

 Bei der Jahreseingabe (JJJJ) müssen nur die letzten Ziffern eingegeben werden, die ersten beiden Stellen 20XX sind schon vorgegeben.

### Uhrzeit einstellen oder ändern

[ Uhrzeit eingeben ]
24h - Format
07:00
Abbruch      Weiter

- Mit entsprechenden [Pfeiltasten] (Fig. 3 - 3) gewünschte Ziffern anwählen und jeweils mit [Multifunktions-taste] (Fig. 3 - 5) bestätigen.

Danach wird im LCD-Display (Fig. 3 - 1) das Statusfenster [Unkalibriert] angezeigt.

### Kalibrierung

Zur Kalibrierung evoCUT 4.0 entsprechend aufstellen (Fig. 8 - 3)

07.06.2013      09:07
! Warnung !
Antrieb startet
Ladezustand 79%

- Nach Drücken der [START-Taste] (Fig. 3 - 4) startet der automatische Kalibriervorgang.

Im LCD- Display (Fig. 3 - 1) blinkt die Warnung [Antrieb startet].



### **ACHTUNG!**

Nach Drücken der [START-Taste] startet der Antrieb.

Nicht in rotierende Teile fassen.

**Kalibriervorgang**

Der evo**CUT** 4.0 fährt zur Ermittlung der Signalstärke zuerst gerade über das Begrenzungskabel hinaus, anschließend in die Basisstation. Der Akku des evo**CUT** 4.0 wird geladen.

**i** Der evo**CUT** 4.0 muss beim Einfahren in der Basisstation stehen bleiben. Trifft der evo**CUT** 4.0 beim Einfahren in die Basisstation die Kontakte nicht, fährt er am Begrenzungskabel weiter, bis die Kontakte getroffen werden oder der Vorgang abgebrochen wird.

**Anzeige nach der Kalibrierfahrt**

Nach der Kalibrierung wird das werkseitig voreingestellte Mähfenster angezeigt.  
*Das Mähprogramm ist aktiv, der Akku wird geladen.*

Nach abgeschlossener Inbetriebnahme kann mit dem evo**CUT** 4.0 mit den werkseitig voreingestellten Mähzeiten ohne weitere Programmierung gemäht werden.

Folgende Mähzeiten sind werkseitig eingestellt:  
Mo - Fr: 07:00 - 10:00 Uhr und Mo - Fr: 17:00 bis 19:00 Uhr.

- Landesspezifische Bestimmungen für die Betriebszeiten beachten

**9. ÜBERSICHT HAUPTMENÜ**

Folgenden Menüpunkte können ausgewählt werden:

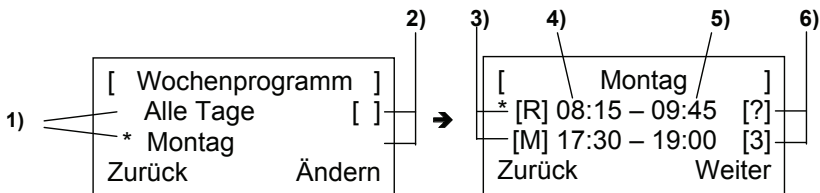
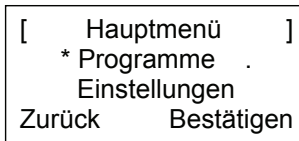
Hauptmenü	Programme	Wochenprogramm
		Einstiegspunkte
		Programminfo
	Einstellungen	Uhrzeit
		Datum
		Sprache
		Schritthöhe einstellen
		PIN-Code
		Tastentöne
		Regensensor
		Randmähen
		Displaykontrast
		Neu Kalibrieren
		Werkseinstellungen
	Informationen	Hardware
		Software
		Programminfo
Störungen		

- Menütaste [Fig. 3 - 8] betätigen, um das Hauptmenü zu öffnen.
- Gewünschten Programmpunkt mit den [Pfeiltasten] (Fig. 3 - 3) wählen und mit der [Multifunktionstaste rechts] (Fig. 3 - 5) bestätigen.
- Jedes Menü kann über die Menütaste [Fig. 3 - 8] verlassen werden.

**10. WOCHENPROGRAMM EINSTELLEN**

10.1 Mähzeiten programmieren

- Taste **[Menü]** (Fig. 3 - 8) → **Hauptmenü**  
 Evtl. mit **Pfeiltasten** (Oben / Unten) (Fig. 3 - 3) die Auswahl „**Programme**“ mit Stern markieren  
 Auswahl „**Programme**“ mit **Multifunktions Taste Rechts** (Fig. 3 - 5) bestätigen



**Zeichenerklärung:**

1)	Alle Tage _____ Montag (Beispiel) _____	Werden hier Werte festgelegt gelten diese für alle Wochentage gleich Werte gelten speziell für diesen Wochentag
2)	[x] _____ [ ] _____	In diesem Zeitfenster ist ein Mähprogramm aktiv In diesem Zeitfenster ist kein Mähprogramm programmiert
3)	[R] _____ [M] _____ [-] _____	In diesem Zeitfenster startet das Mähprogramm mit einmaligem Randmähen, im Anschluss wird die Fläche gemäht In diesem Zeitfenster startet das Mähprogramm ohne Randmähen, es wird direkt mit dem Flächenmähen begonnen In diesem Zeitfenster soll kein Mähprogramm aktiv sein
4)	08:15 (Beispiel) _____	Mähprogramm startet um diese Zeit
5)	09:45 (Beispiel) _____	Mähprogramm endet um diese Zeit. Der evo <b>CUT</b> 4.0 fährt zurück an die Basisstation und lädt den Akku auf
6)	[?] _____ [5] (Bsp. mögl. Werte 1 - 9) _____	Der Einstiegspunkt für das Flächenmähen wird zufällig gewählt Festlegung des Einstiegspunktes für das Flächenmähen in diesem Zeitfenster

10.2 Einstiegspunkte einstellen

```
[   Hauptmenü   ]
[   Programme   ]
*   Einstellungen
Zurück   Bestätigen
```

- Mit der [Pfeiltaste aufwärts] Menüpunkt [Programme] wählen, bis das Sternsymbol vor dem Menüpunkt erscheint.
- Mit [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.

```
[   Programme   ]   [   Einstiegspunkte   ]
[   Wochenprogramm   ]   *   Punkt X1 bei [010m]
*   Einstiegspunkte   *   Punkt X2 bei [071m]
Zurück   Bestätigen   Zurück   Bestätigen
```

- Mit der [Pfeiltaste aufwärts] oder der [Pfeiltaste abwärts] Menüpunkt [Einstiegspunkte] wählen, bis das Sternsymbol vor dem Menüpunkt erscheint.
- Mit [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- Mit der [Pfeiltaste aufwärts] oder der [Pfeiltaste abwärts] Menüpunkt [Punkt X\*] wählen, bis das Sternsymbol vor dem Menüpunkt erscheint.
- Gewünschte Entfernungen einstellen, ggf. weitere Einstiegspunkte einstellen.
- Mit [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- Durch nochmaliges Drücken der [Menü- Taste] zurückkehren zum Hauptmenü.



- Der erste Einstiegspunkt befindet sich standardmäßig immer 1 m rechts neben der Basisstation und kann nicht verändert werden.
- Weitere 9 Einstiegspunkte sind standardmäßig auf die Gesamtlänge des Begrenzungskabels aufgeteilt (nach dem 1. Randmähen oder kompletten Schleifenfahrt).
- Diese Einstiegspunkte sind veränderbar und können je nach Größe und Beschaffenheit des Mähbereichs programmiert werden.

**Einstiegspunkte lernen**

- Durch Drücken der [START/PAUSE-Taste] den Vorgang starten.  
*Anweisung auf dem Display befolgen. [Einstiegspunkt lernen]*
- Einstiegspunkt X setzen.
- Position: Y mit der [Multifunktionstaste rechts] setzen.



- Kein Einstiegspunkt wird gesetzt: → Schleifenlänge wird vermessen und die Startpunkte automatisch über die Länge gleichmäßig verteilt.

- Die Einstiegspunkte können manuell angepasst werden.

11. EINSTELLMENÜ

Datum, Uhrzeit, Sprache und Neu kalibrieren einstellen, siehe Inbetriebnahme.

**Schnitthöhe einstellen**

- [Schnitthöhe einstellen] auswählen.
- [Schnitthöhe] mit [Pfeiltasten] in 5 mm Schritten einstellen und mit der [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- Entsprechende Auswahl mit der [Menütaste] bestätigen und Rückkehr ins Hauptmenü.  
*Erst wenn der evo CUT 4.0 zu mähen beginnt, stellt sich der Messerteller auf die eingestellte Schnitthöhe ein.*



Die Schnitthöhe bewegt sich im Bereich von 3 - 6 cm Rasenhöhe. Sie ist in Stufen zu je 5 mm verstellbar.

**Tastentöne aktiv oder inaktiv schalten**

- [Tastentöne] auswählen.
- Mit der [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- Tastentöne mit der [Multifunktionstaste rechts] aktivieren oder deaktivieren.
- Entsprechende Auswahl mit der [Menü- Taste] bestätigen.

**Regensensor aktiv oder inaktiv schalten**

- Im Unterpunkt Einstellungen [Regensensor] auswählen.
- Mit der [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- Regensensor mit der [Multifunktionstaste rechts] aktivieren oder deaktivieren.
- Entsprechende Auswahl mit der [Menütaste] bestätigen und Rückkehr ins Hauptmenü.

**Verzögerung Regensensor einstellen**

- Im Unterpunkt Einstellungen [Verzögerung Regensensor] auswählen.
- Mit der [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- [Verzögerung Regensensor] einstellen.
- Entsprechende Auswahl mit der [Menütaste] bestätigen und Rückkehr ins Hauptmenü.



Die Funktion [Verzögerung Regensensor] dient dem Zweck, dass der evo CUT 4.0 nach Einfahren in die Basisstation bei Regen zeitverzögert wieder herausfährt.

**Displaykontrast ändern**

- [Displaykontrast] auswählen.
- [Displaykontrast] mit [Pfeiltasten] einstellen und mit der [Multifunktionstaste rechts] bestätigen.
- Entsprechende Auswahl mit der [Menütaste] bestätigen und Rückkehr ins Hauptmenü.

**Auf Werkseinstellung zurücksetzen**

- [Werkseinstellung] auswählen.
- PIN-Code erneut eingeben und bestätigen.
- Entsprechende Auswahl mit der [Menütaste] bestätigen und Rückkehr ins Hauptmenü.

**12. INFORMATIONSMENÜ**

Das Informationsmenü dient zum Abrufen von Softwarestand, Hardwarestand, aktueller Einstellungen (Programinfo) und Störungen. In diesem Menü können keine Einstellungen vorgenommen werden.

**Störungen**

Anzeige von Datum, Uhrzeit und Fehlercode mit Störungsmeldung. Alle Störungsmeldungen seit Inbetriebnahme werden aufgelistet.

**13. TIPPS ZUM MÄHEN**

- Schnitthöhe gleichbleibend 3 - 6 cm, nicht mehr als die Hälfte der Rasenhöhe abmähen lassen.
- Mähzeiten entsprechend abstimmen.
- Sinkt die Motordrehzahl durch schweres Gras merklich, Schnitthöhe vergrößern und mehrfach mähen lassen.



Damit die Leistungsfähigkeit des **evoCUT 4.0** voll ausgenutzt werden kann, wird empfohlen, den Mähroboter zu kühlen

Tageszeiten mähen zu lassen.

**GEFAHR!**

Verletzungsgefahr durch Schneidmesser!

- Vor allen Wartungs- und Pflegearbeiten immer den Mähroboter an der [ON/OFF-Taste] ausschalten.
- Transformator der Basisstation vom Netz trennen.
- Bei Wartungs- und Pflegearbeiten an rotierenden und/oder schneidenden Werkzeugen immer Arbeitshandschuhe tragen!

**14. AKKU**

- Der integrierte Akku ist bei Auslieferung teilgeladen. Im Normalbetrieb wird der Akku des **evoCUT 4.0** regelmäßig geladen.
- Bei Akkuladung 0 % fährt der **evoCUT 4.0** selbstständig in die Basisstation und lädt den Akku.  
*Eine Unterbrechung des Ladens beschädigt den Akku nicht.*

- Die Basisstation ist mit einer Überwachungselektronik ausgestattet. Diese beendet bei Erreichen von 100 % Ladestatus automatisch den Ladevorgang.
- Der Akkustatus wird im Display angezeigt.
- Auf ausreichenden Kontakt der Ladkontakte (Fig. 7 - 1) der Basisstation mit den Kontaktflächen (Fig. 7 - 2) am **evoCUT 4.0** achten.
- Der Temperaturbereich für den Ladebetrieb sollte zwischen 0 und 40 °C liegen.
- Bei Temperaturen über 45 °C verhindert die eingebaute Schutzschaltung ein Laden des Akkus. Dadurch wird eine Zerstörung des Akkus vermieden.
- Verkürzt sich die Betriebszeit des Akkus wesentlich trotz Vollaufladung, ist der Akku über einen SOLO Fachhändler durch einen neuen Original-Akku auszutauschen.
- Sollte durch Alterung oder zu lange Lagerung der Akku unter die vom Hersteller festgelegte Schwelle entladen worden sein, so lässt sich dieser nicht mehr laden. Akku und Überwachungselektronik vom SOLO Fachhändler, Techniker oder Servicepartner prüfen und ggf. tauschen lassen.
- Der Akkustatus wird im Display angezeigt. Akkustatus nach ca. 3 Monaten prüfen. Dazu den **evoCUT 4.0** einschalten und den Akkustatus ablesen. Gegebenenfalls zum Laden in die Basisstation stellen.

**15. TRANSPORT**

- **evoCUT 4.0** nur am Gehäuse tragen.
- **evoCUT 4.0** durch die [ STOP-Taste ] (Fig. 3 - 2) anhalten.
- **evoCUT 4.0** an der [ ON/OFF-Taste ] (Fig. 3 - 7) ausschalten.

**GEFAHR!**

Verletzungsgefahr durch Schneidmesser!

Beim Transport muss der Schneidmesserteller immer vom Körper weg zeigen.



## 16. WARTUNG

- evoCUT 4.0 und Basisstation regelmäßig auf Beschädigungen prüfen
- Beschädigte Teile und Akkus durch SOLO Fachhändler ersetzen / instandsetzen lassen

### 16.1 Reinigen

- Einmal pro Woche den Mähroboter gründlich mit einem Handbesen oder Lappen reinigen. *Nicht entfernte Verschmutzungen können die Funktion beeinträchtigen.*
- Einmal pro Woche Schneidmesser (Fig. 2 - 9) auf Beschädigungen prüfen.

### Schäden an Elektrik/Elektronik durch unsachgemäße Reinigung!

Den Mähroboter nicht mit Hochdruckreiniger oder unter fließendem Wasser reinigen. Eindringendes Wasser kann Schalter, Akku, Motoren und Platinen zerstören.

### 16.2 Chassis reinigen

Grasfang (Fig. 9 - 7) und Führung (Fig. 9 - 5) gründlich mit einem Handbesen oder Lappen reinigen.

### 16.3 Kontakte prüfen

Kontaktflächen (Fig. 7 -2) am Mähroboter bei Verschmutzung mit einem Lappen reinigen.

### 16.4 Freilauf der Rollen prüfen

- Einmal pro Woche Bereiche um die Rollen (Fig. 9 - 1) gründlich mit einem Handbesen oder Lappen reinigen.
- Freien Lauf und Lenkbarkeit der Rollen (Fig. 9 - 1) prüfen. *Bewegen sich die Rollen nicht frei, müssen diese gangbar gemacht oder ausgetauscht werden.*

### 16.5 Basisstation prüfen

- Netzstecker des Transformators ziehen.
- Kontakte (Fig. 7 - 1) an der Basisstation auf Verschmutzung prüfen und ggf. mit einem Lappen reinigen.

## 17. REPARATUR

Reparaturarbeiten dürfen nur kompetente Fachwerkstätten der SOLO Fachhändler durchführen.

### 17.1 Schneidmesser wechseln

- Mähroboter ausschalten (Fig. 3 - 7).
- Mähroboter mit den Schneidmessern nach oben ablegen.
- Schrauben (Fig. 2 -11) mit Schraubenschlüssel SW 5,5 lösen.
- Schneidmesser (Fig. 2 -9) aus dem Messersitz ziehen.
- Messersitz mit einer weichen Bürste reinigen.
- Neue Messer einsetzen und mit den Schrauben festschrauben. *Die Räummesser müssen in der Regel nicht ausgetauscht werden.*

Bei starken, mit einer Bürste nicht entfernbaren Verschmutzungen, muss der Messerteller (Fig. 9 -3) gewechselt werden, da eine Unwucht zu erhöhtem Verschleiß und Funktionsstörungen führen kann.

### Schäden durch unsachgemäße Reparatur!

Verbogene Schneidmesser dürfen bei Beschädigung nicht ausgerichtet werden.

## 18. HILFE BEI STÖRUNGEN


## 18.1 Allgemein

Störungsmeldung	Mögliche Ursache	Lösung
Niedrige Akkuspannung	Begrenzungskabel defekt, Roboter findet die Basisstation nicht.	Begrenzungskabel auf Unterbrechungen prüfen, ggf. von einem SOLO Fachhändler durchmessen lassen.
	Akku verbraucht.	Akkulebensdauer überschritten. Akku vom SOLO Fachhändler erneuern lassen.
	Ladeelektronik defekt.	Ladeelektronik vom SOLO Fachhändler prüfen lassen.
	Roboter trifft nicht auf die Ladekontakte.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Roboter in die Basisstation stellen und prüfen, ob die Ladekontakte anliegen.</li> <li>• Ladekontakte von einem SOLO Fachhändler prüfen und erneuern lassen.</li> </ul>
Falscher PIN- Code	PIN-Code wurde falsch eingegeben.	Richtigen PIN-Code eingeben. Drei Versuche sind möglich, danach muss ein PUK-Code eingegeben werden.
Das Mähergebnis ist ungleichmäßig	Arbeitszeit des Roboters ist zu kurz.	Längere Arbeitszeiten programmieren.
	Mähbereich zu groß.	Mähbereich verkleinern.
	Das Verhältnis Schnitthöhe zum hohen Gras stimmt nicht.	Schnitthöhe höher einstellen, danach zur gewünschten Höhe stufenweise absenken.
	Die Schneidmesser sind stumpf.	Schneidmesser austauschen oder von einem SOLO Fachhändler schleifen lassen; mit neuen Schrauben anbauen.
Der Roboter vibriert	Gras blockiert oder erschwert den Umlauf vom Schneidmesserteller oder Motorwelle.	Gras entfernen und sicherstellen, dass sich der Schneidmesserteller frei drehen kann.
	Die Uhrzeit am Roboter oder die Anfangs sowie Endzeit des Mähens müssen eingestellt werden.	Uhrzeit einstellen.
Der Roboter vibriert	Unwucht im Schneidmesser oder Schneidmesserantrieb.	Schneidmesser und Schneidmesserteller prüfen und reinigen, ggf. erneuern.

## 18.2 Fehlercode

Störungsmeldung	Mögliche Ursache	Lösung
CN001: Tilt sensor	<ul style="list-style-type: none"> <li>• max.Neigung überschritten</li> <li>• Roboter wurde getragen</li> <li>• Hang zu steil</li> </ul>	Roboter auf eine ebene Fläche stellen und Fehler quittieren.
CN002: Lift sensor	Hülle wurde durch Anheben oder Fremdkörper nach oben ausgelenkt.	Fremdkörper entfernen.
CN005: Bumper deflected	Roboter ist auf ein Hindernis gefahren und kann sich nicht befreien, (Kollision nahe Basisstation).	
CN007: No loop signal CN017: Cal: signal weak	kein Schleifensignal. Fehler während Kalibrierung, Schleifensignal zu schwach.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Versorgung Basisstation kontrollieren</li> <li>• Schleife kontrollieren</li> <li>• Trafo aus und einstecken</li> </ul>
CN008: Loop signal weak	Schleifensignal schwach.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Versorgung Basisstation kontrollieren</li> <li>• Schleife kontrollieren, evtl. zu tief eingegraben</li> <li>• Trafo aus und einstecken</li> </ul>
CN010: Bad position	Roboter außerhalb der Schleife.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Roboter auf Mähfläche stellen</li> <li>• Schleife gekreuzt</li> </ul>
CN011: Escaped robot	Roboter hat Feld verlassen.	Schleifenverlegung kontrollieren, (Kurven, Hindernisse, etc.)
CN012: Cal: no loop CN015: Cal: outside	Fehler während Kalibrierung, Roboter konnte Schleife nicht finden.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Roboter senkrecht zur Schleife aufstellen, Roboter muss Schleife überfahren können</li> <li>• Versorgung Basisstation kontrollieren</li> <li>• Schleife kontrollieren</li> <li>• Trafo aus und einstecken</li> <li>• Schleifenkabel gekreuzt</li> </ul>
CN018: Cal: Collision	Fehler während Kalibrierung, Kollision	Hindernis entfernen
CN038: Battery	Akku leer.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Basisstation auf Hindernisse prüfen</li> <li>• Basisstation Ladkontakte überprüfen</li> <li>• Zu lange Schleife, zu viele Inseln</li> <li>• Roboter hat sich festgefahren</li> </ul>
	Begrenzungskabel defekt, Roboter findet die Basisstation nicht.	Begrenzungskabel auf Unterbrechungen prüfen, ggf. von einem SOLO Fachhändler durchmessen lassen.
	Akku verbraucht.	Akkulebensdauer überschritten. Akku vom SOLO Fachhändler erneuern lassen.
	Ladeelektronik defekt.	Ladeelektronik vom SOLO Fachhändler prüfen lassen.
	Roboter trifft nicht auf die Ladkontakte.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Roboter in die Basisstation stellen und prüfen, ob die Ladkontakte anliegen</li> <li>• Ladkontakte von einem SOLO Fachhändler prüfen und erneuern lassen</li> </ul>

Störungsmeldung	Mögliche Ursache	Lösung
CN099: Recov escape	automatische Fehlerbehebung nicht möglich.	Fehler manuell beheben.
CN104: Battery over heating	Batterie überhitzt - Akkuteperatur über 60°C, keine Entladung möglich	Notabschaltung erfolgt durch Überwachungselektronik. Roboter nicht auf die Basisstation setzen. Roboter ausschalten und Akku abkühlen lassen.
CN110: Blade motor over heating	Überhitzter Mähmotor, Temperatur > 80°C	Roboter ausschalten und abkühlen lassen. Bei erneutem Auftreten Roboter von einem SOLO Fachhändler überprüfen lassen.
CN119: R-Bumper deflected CN120: L-Bumper deflected	Roboter ist auf Hindernis aufgefahren und kann sich aus Sicherheitsgründen nicht befreien, z. B. Kollisionen in der Nähe der Basisstation.	Hindernis beseitigen und Störungsmeldung quittieren.
CN128: Recov Im- possible	Auf Hindernis auffahren oder Schleife verlassen -> keine Rückwärtsfahrt möglich, Roboter kann sich nicht befreien.	Hindernis entfernen, Hüllenauslenkung kontrollieren.
CN129: Blocked WL	Linker Radmotor blockiert.	Blockierung entfernen.
CN130: Blocked WR	Rechter Radmotor blockiert.	Blockierung entfernen.

 Bei Störungen, die nicht in dieser Tabelle aufgeführt sind oder die Sie nicht selbst beheben können, wenden Sie sich bitte an Ihren SOLO-Fachhändler.

## 19. TECHNISCHE DATEN

<b>Daten evoCUT 4.0</b>	
Länge / Breite / Höhe in mm	600 / 490 / 245
Gewicht in kg	ca. 11,5
Mähsystem	elektrisch mit 2 Schneidmessern
Motor Schneidmesser U/min	3400
Schnitthöhen in mm	30 - 60
Schnitt Höhenverstellung 7-stufig	5 mm pro Stufe
Schnittbreite in mm	320
Max. zu mähende Fläche in m <sup>2</sup>	ca. 2.000
Max. Neigungswinkel der Rasenfläche in %	35
Abstand Begrenzungskabel zu Grenzlinie (Wand/Hecke) in cm	min. 15
<b>Daten Basisstation/Transformator</b>	
Anschlussspannung Basisstation	230 V 16 A 50 HZ
Sekundärspannung/Strom/Leistung	27 V AC / 2,2 A / 60 VA
<b>Geräusch-Emissionen</b>	
Lautstärke gemessen in dB(A) / Lautstärke garantiert in dB(A)	63 / 65
<b>Akku</b>	
Spannung V	25,2
Kapazität Ah	4,3
Energie Wh	106 - 109

## 20. GARANTIE

Etwaige Material- oder Herstellungsfehler am Gerät beseitigen wir während der gesetzlichen Verjährungsfrist für Mängelansprüche entsprechend unserer Wahl durch Reparatur oder Ersatzlieferung. Die Verjährungsfrist bestimmt sich jeweils nach dem Recht des Landes, in dem das Gerät gekauft wurde.

**Unsere Garantiezusage gilt nur bei:**

- beachten dieser Bedienungsanleitung
- sachgemäßer Behandlung
- verwenden von Original-Ersatzteilen

**Die Garantie erlischt bei:**

- eigenmächtigen Reparaturversuchen
- eigenmächtigen technischen Veränderungen
- nicht bestimmungsgemäßer Verwendung


**Von der Garantie ausgeschlossen sind:**

- Lackschäden, die auf normale Abnutzung zurückzuführen sind
- Verschleißteile wie Schneidmesser, Räummesser und Messerteller

Die Garantiezeit beginnt mit dem Kauf durch den ersten Endabnehmer. Maßgebend ist das Datum auf dem Kaufbeleg. Wenden Sie sich bitte mit dieser Erklärung und dem Original-Kaufbeleg an Ihren Händler oder die nächste autorisierte Kundendienststelle. Die gesetzlichen Mängelansprüche des Käufers gegenüber dem Verkäufer bleiben durch diese Erklärung unberührt.

## Instruction manual

Translation of the original instructions

 **Caution!** Prior to operating the unit, please read the owner's manual carefully, and most importantly, observe all safety rules.

This documentation is a permanent integral part of the product described and must be passed on to the new owner if the product is sold.

Your dealer will be glad to assist you with any questions.

**EC declaration of conformity** → The EC declaration of conformity on a separate piece of paper forms part of these operating instructions.

### Packaging and disposal

Please keep the original packaging in order to protect the equipment against transport damage in case you ever need to ship it or transport it. If the packaging materials are no longer required then they must be disposed of properly in accordance with applicable local regulations. Cardboard packaging materials are raw materials which can be recycled or reused.

At the end of the equipment's service life, please make sure that you dispose of it properly, in accordance with the official directives and regulations that apply in your area

In the best interest of continued technological progress we reserve the right to change the design and configuration of any product without prior notice.

For that reason, no claims can be accepted with reference to text and illustrations in this manual

## Symbols

The following symbols are used in this manual and on the product:



Thoroughly read these operating instructions before undertaking any maintenance, installation and cleaning steps



### CAUTION!

Following these safety warnings carefully can prevent personal injury and/or material damage.



Special instructions for greater ease of understanding and improved handling.



Keep other people out of the danger area!



Keep your hands and feet away from the blade system!



Keep distance to the danger area.



Enter the PIN code before starting mowing!



Do not ride on the lawnmower!



Ausgediente Geräte, Batterien oder Akkus nicht über den Hausmüll entsorgen!

Dispose of in accordance with local regulations.

The following disposal options are available:

- Via the retailer.
- Via a return station identified with the CCR mark.
- Do not dispose of the battery unless it is discharged.
- The user is obliged to return the battery. It can be returned to an SOLO dealer, technician or service partner free of charge.

## Type plate

Base station

Lawnmower (robot)



a: Type designation

b: Serial number

c: Build year

	Page
<b>1. SAFETY REGULATIONS</b> .....	<b>4</b>
1.1 <i>Correct use / General safety instructions</i>	4
1.2 <i>Safety and protective devices</i>	4
<b>2. SCOPE OF SUPPLY</b> .....	<b>4</b>
<b>3. PRODUCT OVERVIEW</b> .....	<b>4</b>
<b>4. DESCRIPTION OF FUNCTION</b> .....	<b>5</b>
4.1 <i>Sensors</i>	5
4.2 <i>Transformer</i>	5
4.3 <i>Basisstation</i>	5
<b>5. ASSEMBLY</b> .....	<b>5</b>
5.1 <i>Setting up the base station</i>	5
5.2 <i>Boundary cable</i>	6
5.3 <i>Connecting the low-voltage cables to the transformer</i>	6
5.4 <i>Opening the base station</i>	6
<b>6. CONTROL PANEL</b> .....	<b>7</b>
<b>7. PIN AND PUK CODE</b> .....	<b>7</b>
<b>8. START-UP</b> .....	<b>8</b>
<b>9. OVERVIEW OF MAIN MENU</b> .....	<b>9</b>
<b>10. SETTING THE WEEK PROGRAM</b> .....	<b>10</b>
10.1 <i>Setting entry points</i>	11
<b>11. SETTING MENU</b> .....	<b>11</b>
<b>12. INFORMATION MENU</b> .....	<b>12</b>
<b>13. MOWING TIPS</b> .....	<b>12</b>
<b>14. BATTERY</b> .....	<b>12</b>
<b>15. TRANSPORT</b> .....	<b>12</b>
<b>16. MAINTENANCE</b> .....	<b>13</b>
16.1 <i>Cleaning</i>	13
16.2 <i>Checking contacts</i>	13
16.3 <i>Check the rollers can move freely</i>	13
16.4 <i>Checking the base station</i>	13
<b>17. REPAIR</b> .....	<b>13</b>
17.1 <i>Renewing the cutting blades</i>	13
<b>18. TROUBLESHOOTING</b> .....	<b>14</b>
18.1 <i>Allgemein</i>	14
18.2 <i>Fault code</i>	15
<b>19. TECHNICAL DATA</b> .....	<b>16</b>
<b>20. WARRANTY</b> .....	<b>17</b>

## 1. SAFETY REGULATIONS

### 1.1 Correct use / General safety instructions

This machine is intended for mowing a lawn in non-commercial applications. Any use not in accordance with this designated use shall be regarded as misuse.

#### **Possible misuse**

This machine is not suitable for use in public gardens, parks, sports stadiums and in agriculture and forestry.

- Comply with the safety and warning instructions in this documentation and on the product.
- Have damaged parts and batteries replaced or repaired by a SOLO dealer, technician or service partner.
- The user is responsible for accidents involving other people and their property.
- Keep other people out of the danger area.
- Only use the machine if it is in perfect technical condition.
- Children, or other people who are not familiar with the operating instructions, are not allowed to use the machine.
- Keep your body and clothing away from the blade system.



#### **WARNING!**

Following these warning instructions can help to avoid personal injuries and/or damage to property.

### 1.2 Safety and protective devices

- Safety devices are not allowed to be bypassed, manipulated or removed. Non-observance can endanger your own health and other persons.
- The evo**CUT** 4.0 is protected by a PIN code in order to prevent it from being switched on inadvertently or without authorisation.
- The evo**CUT** 4.0 is equipped with a safety sensor. If the machine is lifted up, its motor and cutting blades are stopped within 2 seconds.
- After contact with an obstacle, the evo**CUT** 4.0 moves back, stops and changes its direction of travel.
- Regularly check the machine and base station for damage.
- Do not use a damaged machine or base station.

## 2. SCOPE OF SUPPLY

**Fig. 1**

- A** evo**CUT** 4.0 mower
- B** Base station
- C** Transformer
- D** Boundary cable (250 m)
- E** Lawn pegs (250 pcs.)
- **Instruction manual**
- **EC declaration of conformity**  
on a separate piece of paper
- **PUK-Code**

## 3. PRODUCT OVERVIEW

**Fig. 2**

1. Charging contacts
2. Bumper
3. Deck
4. Operating panel (under cover flap)
5. STOP key
6. Front rollers (steering)
7. Blade plate
8. Drive wheels
9. Cutting blade
10. Clearer blade
11. Fastening screw



## 4. DESCRIPTION OF FUNCTION

The **evoCUT 4.0** is a fully automatic, battery-operated lawnmower which moves freely within a defined mowing area.

The mowing area is defined by a boundary cable that is connected to the base station.

In order for its battery to be recharged, the **evoCUT 4.0** moves along the boundary cable into the base station.

Mowing programs are pre-installed for mowing, and also include the lawn and edge mowing function. These mowing programs can be changed.

The special arrangement of blades means that the mown grass is not gathered up but remains on the lawn between the stalks of grass. As a result, it has a mulching or fertilising effect.

### 4.1 Sensors

The **evoCUT 4.0** is equipped with various safety sensors.

#### Lifting sensor

If the **evoCUT 4.0** is lifted up by its deck during operation, a sensor stops the blade within 2 seconds and switches off the travel drive.

#### Bump sensors and obstacle detection

The **evoCUT 4.0** is equipped with sensors that ensure it changes its direction of travel if it encounters obstacles. When it encounters an obstacle, the top part of the deck is shifted slightly. This causes a sensor to trigger a change in the direction of travel.

#### Tilt sensor in direction of travel


The **evoCUT 4.0** is switched off by the tilt sensor if it encounters an upward or downward slope of more than 35%.

#### Tilt sensor on side

The **evoCUT 4.0** is switched off by the tilt sensor if it encounters sideways slopes of more than 35%.

#### Rain sensor

The **evoCUT 4.0** is equipped with a rain sensor that interrupts the mowing procedure in case of rain, and ensures that the **evoCUT 4.0** returns to its base station.

 The **evoCUT 4.0** does not restart automatically after being switched off by a safety sensor. To restart, it is necessary to acknowledge the fault by pressing the multifunction key and rectifying the fault.

### 4.2 Transformer

The transformer generates the electricity for the base station.



#### **WARNING!**

Damage due to splash water!  
Set up the transformer in a dry place where it is protected against splash water.

### 4.3 Basisstation

- The base station is connected to the electrical power supply (transformer) using the lowvoltage cable (**Fig. 4 - 3**).
- The base station generates a control signal and sends this in the boundary cable.
- There are two charging contacts on the base station which contact the charging contacts (**Fig. 7 - 1**) on the **evoCUT 4.0** (**Fig. 7 - 2**) as soon as it moves into the base station.
- The [HOME key] is located on the base station. Pressing this key causes the **evoCUT 4.0** to terminate its current activity for the day, and it returns automatically to the base station.

## 5. ASSEMBLY



It is essential to comply with the sequence escribed here.

### 5.1 Setting up the base station

Place the base station in a shady location in the garden on smooth level ground where it will be protected against the rain. Then use lawn pegs to secure it in place. Comply with the specified dimensions when doing this (**Fig. 8**).

Thus the **evoCUT 4.0** can safely enter and exit at the base station, the base station must be placed on a flat area without inclination. The boundary cable must be connected to the base station just precisely at a right angle both at the entrance side and the exit side, respectively to approximately a meter in length.

## 5.2 Boundary cable

The boundary cable is secured with lawn pegs. If the supplied boundary cable is not large enough for your lawn, you can obtain an extension cable from your SOLO dealer, technician or service partner.

Remove the 10 mm of insulation from the boundary cable and connect it to one side (Fig. 4 - 1) of the base station. Then continue to lay the cable as shown (Fig. 8), complying with the specified distances.

To avoid damage when mowing, make sure that the boundary cable is in direct contact with the ground at all points when you are laying it.

If there are places where the boundary cable is not in direct contact with the ground, secure these with an additional lawn peg.



### WARNING!

Damage to the boundary cable!  
Do not scarify the lawn in the area on either side of where the boundary cable is laid.

### Spare loops of cable

You should incorporate spare loops of cable (Fig. 8 - 1) at regular intervals in order to allow the base station to be repositioned or the mowing area to be extended even after the mowing area has been laid out. To do this, guide the boundary cable around a lawn peg, return to the previous lawn peg, then continue as shown, securing with another lawn peg.

*Select the number of spare cable loops according to your own judgement.*

### Laying options

The boundary cable can be laid on the lawn (Fig. 6 - 1) and as much as 10 cm under the turf (Fig. 6 - 2). Have your dealer carry out the laying under the turf on your behalf.

*If necessary, you can also combine both methods.*

### Laying the cable around obstacles

When laying the cable around obstacles, maintain the distances shown in the illustration (Fig. 8).

If there is a distance of 0 cm between the cables, it is possible for the cable to be driven over. In most cases, the best solution.

When the distance is at least 30 cm, the evoCUT 4.0 interprets the distance as a path and moves around the obstacle.

When laying the boundary cable in walkways (Fig. 8 - 4), it is necessary to maintain the minimum distances from obstacles and the minimum passage width specified in the illustration (Fig. 8),

otherwise the evoCUT 4.0 will not be able to operate correctly.

Crossovers in the boundary cable lead to malfunctions because the inside and outside parts are swapped over.

### Connecting the boundary cable to the base station

Remove the insulation from the boundary cable (Fig. 4 - 2) after laying the cable and connect to the spring terminals.

## 5.3 Connecting the low-voltage cables to the transformer

Unscrew the screws with a screwdriver (Fig. 4 - 3) and connect the low-voltage cables to the transformer (Fig. 4 - 5).

*The cables can be connected are required, there is no need to observe a particular polarity.*

Insert the mains plug of the transformer into the mains socket (Fig. 4 - 4).

## 5.4 Opening the base station

The cover (Fig. 5 - 3) can be opened for checking the LED indicators for troubleshooting (in case of a fault).

### Checking the connection

Once the cables have been connected, the LEDs (Fig. 5 - 1) and (Fig. 5 - 2) must light up. If this is not the case, pull out the mains plug and check if all plug connections and cables are correctly seated; also check them for damage.

Yellow LED (Fig. 5 - 1)

- lights up if the base station is connected to the transformer and there is an electrical power supply to the transformer.
- flashes when the evoCUT 4.0 is charging.

Green LED (Fig. 5 - 2)

- lights up when the boundary cable is laid correctly and the loop is OK.
- flashes and then goes out if the loop of the boundary cable is not OK.

## 6. CONTROL PANEL

### Fig. 3:

1. The [ LCD display ] displays the current status or the selected menu.
2. Pressing the [ STOP key ] stops the evo**CUT** 4.0 and the cutting blades within 2 seconds.
3. The [up and down arrow keys] are used for navigating in the menu and for changing values.
4. Press the [ START/PAUSE key ] to start the evo**CUT** 4.0 or interrupt operation. Caution – The machine starts automatically after about 2 minutes!
5. [ Multifunction key right ]  
 Confirm (call up a menu, confirm a change of values)  
 Next  
 Change  
 Activate / deactivate  
 Store / confirm
6. [ Multifunction key left ]  
 Cancel  
 Back (close menu, when entering values, go one value back)
7. The [ ON/OFF key ] is used for switching the evo**CUT** 4.0 on or off.
8. The [ menu key ] can be used for jumping back to the main menu from any submenu.
9. The [HOME key] cancels the current mowing procedure. The evo**CUT** 4.0 moves to its base station. The evo**CUT** 4.0 starts on the next day, with the next mowing window.

## 7. PIN AND PUK CODE

- Keep the PIN code and PUK code where they cannot be accessed by unauthorised people.
- The PIN code can be changed by the owner.
- If the PIN code is entered incorrectly three times, it will be necessary to enter a PUK code.
- If an incorrect PUK code is entered several times, it is necessary to wait 24 hours before a new entry can be made.

## 8. START-UP

### Preparation

Before starting to operate the evoCUT 4.0, place it in its starting position in the defined mowing area (Fig. 8 - 3).

Comply with the specified dimensions.

### Switching on

SOLO EVOCUT 4.0		
Software #	xxxxx	Status display
Serial number	xxxxx	

- Switch on the evoCUT 4.0 by pressing the [ON/OFF key] (Fig. 3 - 7).

The LCD display (Fig. 3 - 1) then shows the illustrated information.

### Language selection

[	Select language	]
	* English	
	Deutsch	
	Confirm	

The corresponding language only needs to be selected here during the initial start-up.

- Use the [ arrow keys ] (Fig. 3 - 3) to select the required language.
- Confirm with the [multifunction key] (Fig. 3 - 5).

After confirming, the LCD display (Fig. 3 - 1) shows [Enter registration PIN].

### Entering the factory-set PIN code

The factory-set PIN code only needs to be entered during the initial start-up. The factory-set PIN code is [0000].

[	Registration	]
	Enter PIN	
	****	
	Confirm	

- Use the corresponding [arrow keys] (Fig. 3 - 3) to select the corresponding digits and confirm each one with the [multifunction key] (Fig. 3 - 5).
- Enter the next 3 required digits in the same way.

Following this, the LCD display (Fig. 3 - 1) shows the [Change PIN] dialogue box.

### Changing the PIN code

Enter a new PIN and repeat.

After this, the LCD display (Fig. 3 - 1) shows the [Date dialogue box].

### Setting or changing the date

Enter the date and time correctly, because further programming depends on the date and time.

[	Enter the date	]
	DD.MM.YYYY	
	01 .01. 2013	
	Confirm	

- Use the corresponding [arrow keys] (Fig. 3 - 3) to select the corresponding digits and confirm each one with the [multifunction key] (Fig. 3 - 5)

After confirming, the LCD display (Fig. 3 - 1) shows [Time dialogue box].

**i** When entering the year (YYYY), it is only necessary to enter the last two digits because the first two 20XX are preset.

### Setting or changing the time

[	Enter time	]
	24 hour format	
	07:00	
	Abort	Confirm

- Use the corresponding [arrow keys] (Fig. 3 - 3) to select the corresponding digits and confirm each one with the [multifunction key] (Fig. 3 - 5).

Following this, the LCD display (Fig. 3 - 1) shows the [Uncalibrated] status window.

### Calibration

For calibration, set up the evoCUT 4.0 accordingly (Fig. 8 - 3)

07.06.2013	09:07
! Warning !	
Drive starts	
Charge 79%	

- The automatic calibration procedure starts when the [START key] (Fig. 3 - 4) is pressed.

The [Drive starting] warning flashes on the LCD display (Fig. 3 - 1).



### CAUTION!

The drive starts when the [START key] is pressed.

Do not reach into rotating parts.

**Calibration procedure**

The evoCUT 4.0 first moves straight over the boundary cable in order to gauge the signal strength, and then into the base station. The battery of the evoCUT 4.0 is charged.



The evoCUT 4.0 must remain stopped when it moves into the base station. If the evoCUT 4.0 does not meet the contacts when it moves into the base station, it will move further along the boundary cable until it meets the contacts or the procedure is cancelled.

**Display after the calibration movement**

The mowing window preset at the factory is displayed after calibration.

*The mowing program is active, the battery is charged.*

After calibration has been completed, the evoCUT 4.0 can be used for mowing with the factory-set mowing times without further programming.

The following mowing times are factory-set:  
Mon - Fri: 07:00 - 10:00 and Mon - Fri: 17:00 - 19:00.

- Observe local ordinances regarding operating times.

## 9. OVERVIEW OF MAIN MENU

The following menu items can be selected:

Mainmenu	Programs	Week program
		Entry points
		Program info
	Settings	Time
		Date
		Language
		Setting the cutting height
		PIN code
		Button tones
		Rain sensor
		Edge mowing
		Display contrast
		Recalibrate
		Factory settings
	Information	Hardware
		Software
Program info		
Faults		

- Press menu key [Fig. 3 - 8] to open the main menu..
- Select the required program item with the [arrow keys] (Fig. 3 - 3) and confirm with the [multifunction key right] (Fig. 3 - 5).
- Each menu can be exited using the menu keys [Fig. 3 - 8].

## 10. SETTING THE WEEK PROGRAM

[ Week program ]
* All days [X]
Monday [X]
Back Change

In the week program, the days of the week and the times are set when the evoCUT 4.0 should mow automatically.

### [All days] menu item

- Select the [All days] menu item with the corresponding [arrow key] (Fig. 3 - 3) and confirm with the [multifunction key right] (Fig. 3 - 5).
- Press the [down arrow key] (Fig. 3 - 3) until [Change] is active.
- Select the required menu item with the corresponding [arrow key] (Fig. 3 - 3) and confirm with the [multifunction key right] (Fig. 3 - 5).

### Explanation of symbols

1)	Menu item	All days
2)	Menu item	Day of week
3)	[-]	Mowing window deactivated
	[R] Edge mowing	The evoCUT 4.0 mows on the right along the boundary able. After mowing the edges, the evoCUT 4.0 continues mowing the marked-out area.
	[M]	Normal mowing
4)	Start time	The evoCUT 4.0 departs from the base station at the selected time for mowing.
5)	End time	The evoCUT 4.0 moves back to the base station at the selected time.
6)	[0 - 9] Fixed entry point	The evoCUT 4.0 departs from the selected entry point at the selected time for mowing.
	[?] Automatic entry point	The entry points are changed automatically (recommended setting).

In menu item 1 [All days], the evoCUT 4.0 mows at the set times every day.

*The symbol [X] shows the currently active day of the week.*

In menu item 2 [Day of week], the evoCUT 4.0 mows at the set times on the set day of the week.

- Use the corresponding [arrow key] (Fig. 3 - 3) to select the required menu item and confirm each one with the [multifunction key right].

*Observe the mowing result and mow as long as necessary in order to obtain a well-kept lawn.*

### 10.1 Setting entry points

```
[ Main menu ]
[ Programs ]
[* Settings ]
Back Confirm
```

- Use the [up arrow key] or the [down arrow key] to select the [Programs] menu item until the star symbol appears to the left of the menu item.
- Confirm with the [multifunction key right].

```
[ Programs ]
[ Week program ]
[* Entry points ]
Back Confirm
```

⇒

```
[ Entry points ]
[* Point X1 at [010m] ]
[ Point X2 at [071m] ]
Back Confirm
```

- Use the [up arrow key] or the [down arrow key] to select the [Entry points] menu item until the star symbol appears to the left of the menu item.
- Confirm with the [multifunction key right].
- Use the [up arrow key] or the [down arrow key] to select the [Point X\*] menu item until the star symbol appears to the left of the menu item.
- Set the required distances and set additional entry points if necessary.
- Confirm with the [multifunction key right].
- Press the [menu key] again to return to the main menu



- By default, the first entry point is always 1 m to the right of the base station, and cannot be changed.

- By default, another 9 entry points are distributed along the overall length of the boundary cable (after the 1st edge mowing or complete loop movement).
- These entry points can be changed and programmed according to the size and composition of the mowing area.

#### Learning entry points

- Press the [START/PAUSE key] to start the procedure.  
*Follow the instructions on the display. [Learn entry points]*
- Set entry point X.
- Position: Set Y with the [multifunction key right].



- No entry point is set: →  
The loop length is measured and the start points are automatically distributed evenly over the length.

- The entry points can be adapted manually.

## 11. SETTING MENU

Set the data, time, language and recalibrate, see start-up.

#### Setting the cutting height

- Select [Setting the cutting height].
- Select [Cutting height] with the [arrow keys] in 5 mm steps and confirm with the [multifunction key right]
- Confirm the selection with the [menu key] and return to the main menu.  
*The blade plate does not move to the set cutting height until the evoCUT 4.0 starts to mow.*



The cutting height varies in the range from 3 - 6 cm lawn height. It can be adjusted in five steps of 5 mm each

#### Activate or deactivate the button tones

- Select [button tones].
- Confirm with the [multifunction key right]
- Activate or deactivate the button tones with the [multifunction key right]
- Confirm the corresponding selection with the [menu key]

#### Activating or deactivating the rain sensor

- In the Settings sub-menu, select [Rain sensor].
- Confirm with the [multifunction key right].
- Activate or deactivate the rain sensor with the [multifunction key right].
- Confirm the selection with the [menu button] and return to the main menu.

#### Setting the rain sensor delay

- In the Settings sub-menu, select [Rain sensor delay].
- Confirm with the [multifunction key right].
- Set the [Rain sensor delay].
- Confirm the selection with the [menu button] and return to the main menu.



The purpose of the [Rain sensor delay] function is to instruct the evoCUT 4.0 to move back out of the base station after a time delay, after it has returned to the base station.

#### Changing the display contrast

- Select [Display contrast].
- Select [Display contrast] with the [arrow keys] and confirm with the [multifunction key right].
- Confirm the selection with the [menu key] and return to the main menu.

#### Restoring factory settings

- Select [Factory settings].
- Enter the PIN code again and confirm.

- Confirm the selection with the [menu key] and return to the main menu.

## 12. INFORMATION MENU

The information menu is used for calling up the software status, hardware status, current settings (program info) and faults. No settings can be made in this menu.

### Faults

Display of date, time and fault code with fault message. All fault messages since start-up are listed.

## 13. MOWING TIPS

- Cutting height at a constant 3 - 6 cm, do not mow off more than half of the lawn height.
- Adjust the mowing times accordingly.
- If the motor speed drops noticeably because of thick grass, increase the cutting height and mow in several passes.



To allow the performance of the evo**CUT** 4.0 to be exploited to the full, we recommend having the automatic lawnmower mow the lawn during cool times of the day.



### DANGER!

Danger of injury due to the cutting blades!

- Before all maintenance and care jobs, always switch off the automatic lawnmower using the [ON/OFF key].
- Disconnect the transformer of the base station from the mains.
- Always wear work gloves when performing maintenance and care jobs on rotating and/or cutting tools!

## 14. BATTERY

- The integrated battery is partially charged on delivery. During normal operation, the battery of the evo**CUT** 4.0 is regularly recharged.
- When the battery charge reaches 0%, the evo**CUT** 4.0 automatically returns to its base station in order to charge the battery. *Interrupting charging does not damage the battery.*
- The base station is equipped with an electronic control unit with a monitoring function. This automatically terminates the charging procedure when a 100% charge status is reached.
- The battery status is shown on the display.
- Make sure the charging contacts (Fig. 7 - 1) of the base station have adequate contact with the contact surfaces (Fig. 7 - 2) on the evo**CUT** 4.0.
- The temperature range for charging should be between 0 and 40 °C.
- The built in protection circuit prevents the battery from being charged at temperatures above 45 °C, in order to prevent irreparable damage to the battery.
- If the operating time of the battery is reduced in spite of it being fully charged, have the battery replaced by a new genuine battery. This task should be carried out by a SOLO dealer, technician or service partner.
- If the battery charge level has dropped below the threshold set by the manufacturer as a result of ageing or excessively long storage, this means it cannot be recharged any longer. Have the battery and the monitoring electronic control unit checked by a SOLO dealer, technician or service partner, and renew it if necessary.
- The battery status is shown on the display. Check the battery status after about 3 months by switching on the evo**CUT** 4.0 and reading off the battery status. If necessary, place it in the base station for charging.

## 15. TRANSPORT

- Only carry the evo**CUT** 4.0 by its deck.
- Stop the evo**CUT** 4.0 using the [STOP key] (Fig. 3 - 2).
- Switch off the evo**CUT** 4.0 using the [ON/OFF key] (Fig. 3 - 7).



### DANGER!

Danger of injury due to the cutting blades!  
During transport, always keep the cutting blade plate facing away from your body.



## 16. MAINTENANCE

- Regularly check the evoCUT 4.0 and the base station for damage.
- Have damaged parts and batteries replaced or repaired by a SOLO dealer, technician or service partner.

### 16.1 Cleaning

- Once a week, thoroughly clean the automatic lawnmower with a hand brush or cloth.  
*Contamination can impair the function of the machine if not removed.*
- Once a week, check the cutting blades (Fig. 2 - 9) for damage.



#### **Damage to the electrical/electronic system by incorrect cleaning!**

Do not clean the automatic lawnmower with a high-pressure cleaner or under running water. Water penetration can cause irreparable damage to the switch, battery, motors and circuit boards.

### 16.2 Checking contacts

If the contact surfaces (Fig. 7 -2) on the automatic lawnmower are contaminated, clean them with a cloth.

### 16.3 Check the rollers can move freely

- Once a week, thoroughly clean the areas around the rollers (Fig. 9 - 1) with a hand brush or cloth.
- Check the rollers (Fig. 9 - 1) can move and steer freely.  
*If the rollers do not move freely, they must be freed up or renewed.*

### 16.4 Checking the base station

- Disconnect the mains plug on the transformer.
- Check the contacts (Fig. 7 - 1) on the base station for contamination and clean using a cloth if necessary.

## 17. REPAIR

Repair work is only allowed to be carried out by expert workshops or our SOLO service centres.

### 17.1 Renewing the cutting blades

- Switch off the automatic lawnmower (Fig. 3 - 7).
- Put down the automatic lawnmower with the cutting blades pointing upwards.
- Unscrew the screws (Fig. 2 -11) with a 5.5 mm spanner.
- Pull the cutting blades (Fig. 2 -9) out of the blade seat.
- Clean the blade seat with a soft brush.
- Insert new blades and screw tight with the screws.  
*As a rule, the clearer blades do not need to be renewed.*

In case of stubborn dirt that cannot be removed with a brush, the blade plate (Fig. 9 -3) must be renewed because an imbalance can lead to increased wear and malfunctions.



#### **Damage due to an incorrect repair!**

If cutting blades are damaged and bent, they are not allowed to be straightened.

## 18. TROUBLESHOOTING

## 18.1 Allgemein

Error message	Possible cause	Solution
Low battery voltage	Boundary cable defective, automatic lawnmower does not find base station.	Check boundary cable for interruptions, if necessary have it tested by a SOLO service partner.
	Battery exhausted.	Battery service life exceeded. Have battery renewed by a SOLO service partner.
	Charging electronics faulty.	Have charging electronics renewed by a SOLO service partner.
	Automatic lawnmower does not touch charging contacts.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Put automatic lawnmower into base station and check if charging contacts make contact.</li> <li>Have charging contacts checked and renewed by a SOLO service partner.</li> </ul>
Incorrect PIN code	PIN code has been entered incorrectly.	Enter correct PIN code. Three attempts are allowed, after which a PUK code must be entered.
Mowing result is uneven	Working time of automatic lawnmower is too short.	Programme longer working times.
	Mowing area too big.	Reduce mowing area.
	Ratio of cut height to tall grass is incorrect.	Set cutting height taller, then reduce in stages to required height.
	Cutting blades are blunt.	Renew cutting blades or have them sharpened by a SOLO service partner; install with new screws.
	Grass is blocking rotation of cutting blade plate or motor shaft or is making it more difficult to rotate.	Remove grass and ensure that cutting blade plate can rotate freely.
Automatic lawnmower is mowing at wrong time	Time on automatic lawnmower or start and finish time for mowing must be set.	Set time.
Automatic lawnmower is vibrating	Imbalance on cutting blade or cutting blade drive.	Check and clean cutting blade and cutting blade plate, renew if necessary.

## 18.2 Fault code

Error message	Possible cause	Solution
CN001: Tilt sensor	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Max. tilt exceeded</li> <li>• Automatic lawnmower has been carried</li> <li>• Slope too steep</li> </ul>	Place automatic lawnmower on a flat surface and acknowledge fault.
CN002: Lift sensor	Cover has been deflected upwards by lifting or by a foreign body.	Remove foreign body.
CN005: Bumper deflected	Automatic lawnmower has encountered an obstacle and cannot free itself (collision close to base station).	
CN007: No loop signal CN017: Cal: signal weak	No loop signal. Fault during calibration, loop signal too weak.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Check base station power supply</li> <li>• Check loop</li> <li>• Disconnect and reconnect transformer</li> </ul>
CN008: Loop signal weak	Loop signal weak.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Check base station power supply</li> <li>• Check loop, it has possibly been buried too deep</li> <li>• Disconnect and reconnect transformer</li> </ul>
CN010: Bad position	Automatic lawnmower is outside loop.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Place automatic lawnmower in mowing area</li> <li>• Loop crossed-over</li> </ul>
CN011: Escaped robot	Automatic lawnmower has left field.	Check routing of loop (curves, obstacles, etc.)
CN012: Cal: no loop CN015: Cal: outside	Fault during calibration, automatic lawnmower could not find loop.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Place automatic lawnmower at right angles to loop, automatic lawnmower must be able to drive over loop</li> <li>• Check base station power supply</li> <li>• Check loop</li> <li>• Disconnect and reconnect transformer</li> <li>• Loop cable crossed-over</li> </ul>
CN018: Cal: Collision	Fault during calibration, collision	Remove obstacle
CN038: Battery	Battery flat.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Check base station for obstacles</li> <li>• Check base station charging contacts</li> <li>• Loop too long, too many islands</li> <li>• Automatic lawnmower has got stuck</li> </ul>
	Boundary cable defective, automatic lawnmower does not find base station.	Check boundary cable for interruptions, if necessary have it tested by a SOLO service partner.
	Battery exhausted.	Battery service life exceeded. Have battery renewed by a SOLO service partner.
	Charging electronics faulty.	Have charging electronics renewed by a SOLO service partner.
	Automatic lawnmower does not touch charging contacts.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Put automatic lawnmower into base station and check if charging contacts make contact</li> <li>• Have charging contacts checked and renewed by a SOLO service partner</li> </ul>

Error message	Possible cause	Solution
CN099: Recov escape	Automatic fault rectification not possible.	Rectify fault manually.
CN104: Battery over heating	Battery overheating – battery temperature above 60 °C, not discharging possible	Emergency switch-off by monitoring electronic control unit. Do not place automatic lawnmower on base station. Switch off automatic lawnmower and let battery cool down.
CN110: Blade motor over heating	Overheated mowing motor, temperature > 80 °C	Switch off automatic lawnmower and let it cool down. If this reoccurs, have automatic lawnmower checked by a SOLO service partner.
CN119: R-Bumper deflected CN120: L-Bumper deflected	Automatic lawnmower has encountered an obstacle and cannot move clear for safety reasons, e.g. collisions close to base station.	Remove obstacle and acknowledge fault message.
CN128: Recov Im- possible	Obstacle encountered or outside loop -> reversing not possible, automatic lawnmower cannot free itself.	Remove obstacle, check cover deflection.
CN129: Blocked WL	Left wheel motor blocked.	Remove blockage.
CN130: Blocked WR	Right wheel motor blocked.	Remove blockage.

## 19. TECHNICAL DATA

Data evoCUT 4.0	
Length / width / height in mm	600 / 490 / 245
Weight in kg	approx. 11.5
Mowing system	Electric with 2 cutting blades
Cutting blade motor rpm	3400
Cutting heights in mm	30 - 60
Cutting height adjustment 7-stage	5 mm Per stage
Cutting width in mm	320
Max. lawn to be mown in m <sup>2</sup>	approx. 2.000
Max. slope of the lawn in %	35
Distance from boundary cable to boundary line (wall/hedge) in cm	approx. 15
Base station/transformer data	
Base station connection voltage	230 V 16 A 50 HZ
Secondary voltage/current/power	27 V AC / 2,2 A / 60 VA
Noise emissions	
Volume measured in dB(A) / volume guaranteed in dB(A)	63 / 65
Battery	
Voltage V	25,2
Capacity Ah	4,3
Energy Wh	106 - 109

## 20. WARRANTY

If any material or manufacturing defects are found during the statutory customer protection period, we will either repair or replace the equipment, whichever we consider the more appropriate. This statutory period may vary according to the legislation in force in the country where the equipment was purchased.

**Our warranty is valid only if:**

- The equipment has been used properly
- The operating instructions have been followed
- Genuine replacement parts have been used

**The warranty is no longer valid if:**

- The equipment has been tampered with
- Technical modifications have been made
- The equipment was not used for its intended purpose

**The following are not covered by warranty:**

- Paint damage due to normal wear
- Wear parts like cutting blade, clearer blade and blade plate

The warranty period begins on the purchase by the first end user. Decisive is the date on the receipt. To make a claim under warranty, please take this statement of warranty and proof of purchase to the nearest authorised customer service centre. This warranty does not affect the usual statutory rights of the customer relative to the seller.

## Instructions d'emploi

Traduction de la notice originale

**⚠ Attention!** Lire attentivement le présent manuel avant la première mise en service et observer absolument les prescriptions de sécurité !

Cette documentation est partie intégrante du produit décrit et devra être remise au client lors de la vente.

Votre revendeur se tient à votre entière disposition pour d'éventuelles autres questions.

**CE déclaration de conformité** → La déclaration de conformité CE présentée sur une **feuille séparée** fait partie intégrante de ce mode d'emploi.

### Emballage et élimination

Conservez l'emballage d'origine pour protéger contre les dommages éventuels résultant de l'envoi ou du transport. Si le matériau d'emballage n'est plus nécessaire, il convient de l'éliminer dans le respect des règlements locaux. Les matériaux d'emballage en carton sont des matières premières et de ce fait ils peuvent être réutilisés ou être réintroduits dans le cycle des matières premières.

En fin de vie de l'appareil, éliminez celui-ci dans le respect des règlements locaux.

En vue d'une amélioration continue de nos produits, nous nous réservons le droit de modifier le contenu de la livraison tant en ce qui concerne la forme que la technologie et l'équipement.

Les données et illustrations contenues dans les présentes instructions n'ouvrent aucun droit à des prétentions quelconques, merci de votre compréhension.

## Symboles

Lors de la lecture de la notice vous trouverez les symboles suivants:



Lire attentivement les instructions d'utilisation avant la mise en service et toute opération de maintenance, de montage et de nettoyage.



### ATTENTION!

Le respect de ces avertissements permet d'éviter des dommages corporels et / ou matériels.



Remarques spéciales pour une meilleure compréhension et manipulation.



Éloigner les tierces personnes de la zone à risques !



Maintenir à distance les mains et les pieds de l'outil de coupe !



Maintenir une distance avec la zone à risques.



Introduire le code PIN avant de commencer à tondre !



Ne pas monter sur la tondeuse à gazon !



Ne jetez pas les appareils usagés, les piles et les accumulateurs avec les déchets domestiques !

L'élimination doit s'effectuer conformément aux prescriptions locales.

Il existe les possibilités d'élimination suivantes:

- Via le commerce spécialisé.
- Via un centre de récupération CCR.
- Se débarrasser de la batterie en état déchargé uniquement.
- L'utilisateur a l'obligation de restituer la batterie. Celui-ci peut la remettre gratuitement à un revendeur spécialisé, un technicien ou concessionnaire SOLO.

## Plaque signalétique

Station de base



evoCUT 4.0



a: Désignation du type  
b: Numéro de série  
c Année de construction

	Page
<b>1. CONSIGNES DE SECURITE</b> .....	<b>4</b>
1.1 <i>Utilisation conforme / Consignes de sécurité</i> .....	4
1.2 <i>Dispositifs de sécurité et de protection</i> .....	4
<b>2. CONTENU DE LA LIVRAISON</b> .....	<b>4</b>
<b>3. APERÇU PRODUIT</b> .....	<b>4</b>
<b>4. DESCRIPTION DES FONCTIONS</b> .....	<b>5</b>
4.1 <i>Capteurs</i> .....	5
4.2 <i>Transformateur</i> .....	5
4.3 <i>Station de base</i> .....	5
<b>5. MONTAGE</b> .....	<b>5</b>
5.1 <i>Basisstation aufbauen</i> .....	5
5.2 <i>Câble périphérique</i> .....	6
5.3 <i>Raccordement des câbles basse tension au transformateur</i> .....	6
5.4 <i>Ouvrir la station de base</i> .....	6
<b>6. PANNEAU DE COMMANDE</b> .....	<b>7</b>
<b>7. CODES PIN ET PUK</b> .....	<b>7</b>
<b>8. MISE EN SERVICE</b> .....	<b>8</b>
<b>9. APERÇU MENU PRINCIPAL</b> .....	<b>9</b>
<b>10. RÉGLAGE DU PROGRAMME HEBDOMADAIRE</b> .....	<b>10</b>
10.1 <i>Réglage des points d'entrée</i> .....	11
<b>11. MENU DE RÉGLAGE</b> .....	<b>11</b>
<b>12. MENU D'INFORMATION</b> .....	<b>12</b>
<b>13. CONSEILS POUR LA TONTE</b> .....	<b>12</b>
<b>14. BATTERIE</b> .....	<b>12</b>
<b>15. TRANSPORT</b> .....	<b>12</b>
<b>16. ENTRETIEN</b> .....	<b>13</b>
16.1 <i>Nettoyage</i> .....	13
16.2 <i>Vérification des contacts</i> .....	13
16.3 <i>Vérification du bon fonctionnement des roulements</i> .....	13
16.4 <i>Vérification de la station de base</i> .....	13
<b>17. RÉPARATION</b> .....	<b>13</b>
17.1 <i>Remplacer les lames de coupe</i> .....	13
<b>18. AIDE EN CAS DE PANNE</b> .....	<b>14</b>
18.1 <i>Généralités</i> .....	14
18.2 <i>Codes d'erreur</i> .....	15
<b>19. CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES</b> .....	<b>17</b>
<b>20. GARANTIE</b> .....	<b>17</b>

## 1. CONSIGNES DE SECURITE

### 1.1 Utilisation conforme / Consignes de sécurité

Le présent appareil est destiné à la tonte d'une surface de pelouse dans la sphère privée. Toute autre utilisation ou toute utilisation allant au-delà des conditions d'exploitation n'est pas conforme.

#### Éventuelles utilisations erronées

C'est appareil n'est pas conçu pour une utilisation dans les aires publiques, les parcs, les centres sportifs ou pour les activités agricoles et forestières.

- Respectez les consignes de sécurité et de mise en garde contenues dans cette documentation et sur le produit !
- Faire remplacer ou réparer les pièces endommagées et la batterie par un revendeur spécialisé, un technicien ou un concessionnaire SOLO.
- L'utilisateur est responsable en cas d'accidents avec des tiers ou de dégâts liés à leurs biens.
- Maintenir à distance les tierces personnes de la zone à risques.
- N'utilisez que des appareils dans un état impeccable.
- Les enfants ou les personnes ne connaissant pas le mode d'emploi, ne doivent pas utiliser l'appareil.
- Éloigner le corps et les vêtements de l'outil de coupe.



#### **AVERTISSEMENT!**

Respecter à la lettre ces instructions de sécurité peut éviter les dommages corporels et / ou matériel !

### 1.2 Dispositifs de sécurité et de protection

- Les dispositifs de sécurité ne peuvent être court-circuités, manipulés ou retirés. Le nonrespect des consignes est dangereux pour votre propre santé ainsi que pour celles des autres personnes.
- Pour éviter une mise en service accidentelle ou non autorisée, le evo**CUT** 4.0 est protégé par un code PIN.
- Le evo**CUT** 4.0 est équipé d'un capteur de sécurité. Lorsque l'appareil est soulevé, le moteur et les lames de coupe s'arrêtent en 2 secondes.
- En cas de contact avec un obstacle, le evo**CUT** 4.0 fait marche arrière, s'arrête et modifie sa direction.
- Il convient de contrôler régulièrement l'état de l'appareil et de la station de base.
- Ne pas utiliser un appareil ou une station de base endommagés.

## 2. CONTENU DE LA LIVRAISON

**Fig. 1**

- A Tondeuse evo**CUT** 4.0**
- B Station de base**
- C Transformateur**
- D Câble de limitation (250 m)**
- E Piquets de jardin (250 Stk.)**
- Ces **instructions d'utilisation**
- La **déclaration de conformité CE** présentée sur une feuille séparée fait partie intégrante de ce mode d'emploi
- **code PUK**

## 3. APERÇU PRODUIT

**Fig. 2**

1. Contacts de charge
2. Pare-chocs
3. Boîtier
4. Panneau de commande (sous le capot de protection)
5. Touche STOP
6. Roues avant (dirigeables)
7. Disque de coupe
8. Roues motrices
9. Lame de coupe
10. Lames de brochage
11. Vis de fixation



## 4. DESCRIPTION DES FONCTIONS

Le **evoCUT 4.0** est une tondeuse à batterie entièrement automatique, qui se déplace de façon autonome dans une zone de tonte piquetée.

La zone de tonte est délimitée par l'intermédiaire d'un câble périphérique raccordé à la station de base.

Pour charger la batterie, le **evoCUT 4.0** retourne à la station de base en se déplaçant le long du câble périphérique.

Des programmes de tonte comprenant également les fonctions Surfaces et Bordures, ont été établis en usine pour le processus de tonte. Il est possible de modifier ces programmes de tonte.

La disposition particulière des lames fait que l'herbe coupée n'est pas ramassée mais reste sur la pelouse et produit alors un effet de paillis ou d'engrais.

### 4.1 Capteurs

Le **evoCUT 4.0** est équipé de différents capteurs de sécurité.

#### Capteur de levage

Si le **evoCUT 4.0** est soulevé par sa poignée de transport pendant son fonctionnement, la lame est arrêtée en l'espace de 2 secondes par l'intermédiaire d'un capteur de sécurité et l'entraînement de roulement est désactivé.

#### Capteurs de choc et détection d'obstacle

Le **evoCUT 4.0** est équipé de capteurs, qui, en cas de contact avec un obstacle, font en sorte de modifier la trajectoire de l'appareil. En cas de heurt avec un obstacle, la partie supérieure du boîtier (9-1) se décale légèrement. Le capteur déclenche alors un changement de trajectoire.

#### Capteur d'inclinaison de la trajectoire


En cas de côte ou de pente de plus de 35 %, le **evoCUT 4.0** est mis hors service par l'intermédiaire du capteur d'inclinaison.

#### Capteur d'inclinaison latérale

En cas d'inclinaison latérale de plus de 35 %, le **evoCUT 4.0** est mis hors service par l'intermédiaire du capteur d'inclinaison.

#### Détecteur de pluie

Le **evoCUT 4.0** est équipé d'un capteur de pluie qui interrompt le processus de tonte en cas de pluie et fait remonter le **evoCUT 4.0** à la station de base.

 Le **evoCUT 4.0** ne redémarre pas automatiquement après avoir été mis hors service par un capteur de sécurité. Pour le réactiver, acquitter le défaut en appuyant sur la touche multifonction et le corriger.

### 4.2 Transformateur

Le transformateur fournit le courant à la station de base.



#### **AVERTISSEMENT!**

Endommagements possibles en cas d'éclaboussures !

Installer le transformateur dans un endroit sec et à l'abri des éclaboussures.

### 4.3 Station de base

- La station de base est raccordée à l'alimentation électrique (transformateur) via le câble basse tension (**Fig. 4 - 3**).
- La station de base génère un signal de commande et l'envoie dans le câble périphérique.
- La station de base présente deux contacts de charge qui visent les contacts de charge situés sur le **evoCUT 4.0** (**Fig. 7 - 2**) dès l'instant qu'il se dirige vers celle-ci.
- La [touche HOME] se situe sur la station de base. L'actionnement de cette touche demande au **evoCUT 4.0** de mettre fin à son activité du moment pour le jour en question et de remonter de manière autonome jusqu'à la station de base.

## 5. MONTAGE



La chronologie décrite ici doit impérativement être respectée

### 5.1 Basisstation aufbauen

Installer la station de base dans le jardin, sur un emplacement plat, à l'abri du soleil et de la pluie et la fixer à l'aide de piquets de jardin. Respecter les mesures indiquées (**Fig. 8**).

## 5.2 Câble périphérique

Le câble périphérique est fixé à l'aide de piquets de jardin. Si le câble périphérique fourni ne suffit pas pour la surface de votre pelouse, vous pouvez vous procurer le câble de rallonge correspondant auprès de votre revendeur spécialisé, technicien ou concessionnaire SOLO.

Dénuder le câble périphérique sur 10 mm et le raccorder à une extrémité (Fig. 4 - 1) de la station de base ; continuer d'installer comme illustré (Fig. 8) en veillant à respecter les distances indiquées,

Pour éviter tout dégât lors de la tonte, veiller, lors de la pose du câble périphérique, à ce que la totalité de celui-ci repose directement sur le sol.

Sécuriser les emplacements où le câble périphérique ne repose pas directement sur le sol en installant un piquet de jardin supplémentaire.



### Avertissement!

Endommagements du câble périphérique !

Im Bereich um das verlegte Ne pas scarifier la pelouse dans la zone où le câble périphérique est installé.

### Réserves de câble

Pour pouvoir déplacer la station même après l'agencement de la zone de tonte ou pour pouvoir élargir celle-ci, il convient de prévoir des réserves de câbles (Fig. 8 - 1) à des intervalles réguliers du câble périphérique. Pour cela, contourner un piquet de jardin avec le câble périphérique, ramener le câble vers le piquet de jardin précédent et poursuivre comme illustré en sécurisant à l'aide d'un piquet de jardin supplémentaire.

*Le nombre de réserves de câble peut varier selon l'appréciation de chacun.*

### Possibilités d'installation

Le câble périphérique peut aussi bien être posé sur la pelouse (Fig. 6 - 1) qu'à 10 cm sous le gazon (Fig. 6 - 2). Faire réaliser la pose sous le gazon par un revendeur spécialisé.

*Si nécessaire, il est également possible de combiner les deux solutions.*

### Le câble doit contourner les obstacles

Il convient de tenir compte des distances indiquées dans l'illustration (Fig. 8) pour contourner les obstacles lors de l'installation du câble.

Si aucune distance n'est prévue pour l'installation du câble, il existe un risque d'écrasement de ce dernier. La meilleure solution, dans la plupart des cas.

Le evoCUT 4.0 détecte la distance à parcourir ainsi que les obstacles à partir d'une distance minimale de 30 cm.

Afin de garantir un fonctionnement impeccable du evoCUT 4.0, il convient, lors de l'installation du câble périphérique dans les passages (Fig. 8 - 4), de respecter les distances minimales par rapport aux obstacles ainsi que la largeur de passage minimale, qui sont indiquées dans l'illustration (Fig. 8).

Le fait de croiser le câble périphérique conduit à des perturbations car les côtés intérieur et extérieur sont inversés.

### Raccordement du câble périphérique à la station de base

Une fois le câble périphérique installé (Fig. 4 - 2), le dénuder et le raccorder aux connecteurs à ressort.

## 5.3 Raccordement des câbles basse tension au transformateur

Desserrer les vis à l'aide d'un tournevis (Fig. 4 - 3) et raccorder les câbles basse tension au transformateur (Fig. 4 - 5).

*Les câbles peuvent être raccordés au choix, aucune polarité particulière n'est obligatoire.*

Enficher la fiche secteur du transformateur dans la prise secteur (Fig. 4 - 4).

## 5.4 Ouvrir la station de base

Le couvercle (Fig. 5 - 3) peut être ouvert afin de permettre le contrôle des affichages LED dans le cadre d'une recherche de panne (en cas de panne).

### Vérifier la connexion

Après le branchement du câble, les LEDs (Fig. 5 - 1) et (Fig. 5 - 2) doivent être allumées. Si tel n'est pas le cas, retirer la fiche secteur et toutes les connexions par fiche et vérifier que les câbles sont correctement placés et ne sont pas endommagés.

La LED jaune (Fig. 5 - 1)

- s'allume lorsque la station de base est raccordée au transformateur et que la connexion électrique au transformateur est bien établie.

- clignote lors du chargement du evoCUT 4.0.

LED verte (Fig. 5 - 2)

- s'allume lorsque le câble périphérique est correctement installé et que la boucle a été correctement réalisée.

- clignote puis s'éteint lorsque la boucle du câble périphérique n'a pas été correctement réalisée.

## 6. PANNEAU DE COMMANDE

**Fig. 3:**

1. L'état actuel ou le menu sélectionné s'affiche dans [l'afficheur LCD].
2. L'actionnement de la [touche STOP] permet d'arrêter le evo**CUT** 4.0 et les lames de coupe en moins de 2 secondes.
3. La [touche fléchée vers le haut] et la [touche fléchée vers le bas] servent à naviguer dans le menu et à modifier les valeurs.
4. La [touche START/PAUSE] permet de mettre en marche ou d'arrêter le evo**CUT** 4.0. Attention - l'appareil démarre automatiquement après env. 2 min !
5. [ Touches multifonctions de droite ]  
valider (accéder à un menu, valider une modification de valeurs)  
Suivant  
Modifier  
Activer / désactiver  
Enregistrer / valider
6. [Touche multifonction de gauche]  
Interruption  
Retour (fermer le menu, lors de la saisie de données reculer d'une valeur)
7. La [touche ON/OFF] permet de mettre le evo**CUT** 4.0 en service ou hors service.
8. A l'aide de la [ touche menu ] il est possible de passer rapidement au menu principal à partir de n'importe quel sous-menu.
9. La [touche HOME] permet d'arrêter le processus de tonte actuel. Le evo**CUT** 4.0 rejoint la station de base. Le jour suivant, le evo**CUT** 4.0 met en oeuvre la fenêtre de coupe suivante.

## 7. CODES PIN ET PUK

- Veuillez ne pas divulguer les codes PIN et PUK aux personnes non autorisées à exploiter l'appareil.
- Le propriétaire peut modifier le code PIN.
- Si le code PIN a été introduit de manière erronée trois fois de suite, il convient d'introduire le code PUK.
- Après plusieurs introductions erronées du code PUK, il conviendra d'attendre 24 heures avant tout nouvel essai.

## 8. MISE EN SERVICE

### Préparation

Avant de procéder à toute mise en service, placez le evoCUT 4.0 dans sa position initiale, dans la zone de coupe piquetée (Fig. 8 - 3).

Respecter les mesures indiquées.

### Allumer

SOLO evoCUT 4.0 Logiciel #        xxxxx Numéro de série xxxxx	Affichage de l'état
--	---------------------

- Commuter le evoCUT 4.0 en appuyant sur [la touche ON/OFF] (Fig. 3 - 7).

Les informations représentées ici apparaissent ensuite sur l'afficheur LCD (Fig. 3 -)

### Sélection de la langue

[ Sélection de la langue ] * Français Deutsch Confirmer
--

La langue correspondante doit uniquement être sélectionnée au moment de la toute première mise en service.

- Sélectionner la langue à l'aide des [touches fléchées] (Fig. 3 -) correspondantes.
- Valider à l'aide de la [touche multifonction] (Fig. 3 - 5).

Une fois la saisie de la langue confirmée, [Saisir le code PIN d'activation] apparaît sur l'afficheur LCD (Fig. 3 - 1)

### Saisir le code PIN d'usine

Le code PIN établi en usine doit uniquement être saisi lors de la première mise en service. En usine, le code [0000] a été déterminé comme code PIN.

[ Inscription ] Entrez le code PIN **** Confirmer
--

- Sélectionner les chiffres souhaités à l'aide des [touches fléchées] correspondantes (Fig. 3 - 3) et valider la saisie à l'aide de la [touche multifonction] (Fig. 3 - 5)
- Répéter la même procédure pour les 3 chiffres souhaités suivants.

La fenêtre de saisie [Modifier le code PIN] apparaît ensuite dans l'afficheur LCD (Fig. 3 - 1).

### Changer le code PIN

Attribuer le nouveau code PIN et le répéter.

La fenêtre de saisie [Date] apparaît ensuite dans l'afficheur LCD (Fig. 3 - 1).

### Réglage/modification de la date

Saisir correctement la date et l'heure car les programmations ultérieures en dépendent.

[ saisir la date ] JJ.MM.AAAA 01.01.2013 Suivant
---

- Sélectionner les chiffres souhaités à l'aide des [touches fléchées] correspondantes (Fig. 3 - 3) et valider à l'aide de la [touche multifonction] (Fig. 3 - 5).

Une fois la saisie de la date confirmée, la fenêtre de saisie [Heure] apparaît sur l'afficheur LCD (Fig. 3 - 1).



Pour la saisie de l'année (AAAA), seuls les derniers chiffres doivent être saisis, les deux premiers chiffres 20XX sont déjà indiqués.

### Réglage/modification de l'heure

[ Entrez l'heure ] Format 24 heures 07:00 Abandonner Confirmer
---

- Sélectionner les chiffres souhaités à l'aide des [touches fléchées] correspondantes (Fig. 3 - 3) et valider à l'aide de la [touche multifonction] (Fig. 3 - 5).

La fenêtre de saisie [Non calibré] apparaît ensuite dans l'afficheur LCD (Fig. 3 - 1).

### Réglage

Pour l'étalonnage, placer evoCUT 4.0 de manière adéquate (Fig. 8 - 3)

07.06.2013        09:07 ! Attention ! Entraînement démarre Charge 79%
--

- Une fois la [touche START] (Fig. 3 - 4) pressée, le processus de calibrage automatique se lance.

La mise en garde [l'entraînement démarre] clignote sur l'affichage LCD (Fig. 3 - 1).

### ATTENTION !



La pression de la [touche START] lance l'entraînement.

Ne pas toucher les pièces en rotation.

**Processus d'étalonnage**

Le evo**CUT** 4.0 se déplace dans un premier temps afin d'évaluer l'intensité du signal via le câble périphérique et rejoint ensuite la station de base. La batterie du evo**CUT** 4.0 est chargée.



Le evo**CUT** 4.0 fait son entrée dans la station de base, il doit s'arrêter. Si le evo**CUT** 4.0 ne capte pas les contacts lors de son entrée dans la station de base, il continue d'avancer le long du câble périphérique jusqu'à ce qu'il rencontre les contacts ou que le processus soit interrompu.

**Affichage du réglage du parcours**

Après l'étalonnage, la fenêtre de tonte préréglée en usine apparaît.

*Le programme de tonte est activé, la batterie est chargée.*

Une fois la mise en service terminée, le evo**CUT** 4.0 peut tondre selon les heures de tonte préréglées en usine, sans autre programmation.

Les heures de tonte suivantes sont réglées en usine : Lun. - ven. : 07h00 - 10h00 et lun. - ven. : 17h00 à 19h00

- Respecter les dispositions nationales concernant les horaires d'utilisation.

## 9. APERÇU MENU PRINCIPAL

Les éléments de menu suivants peuvent être sélectionnés :

Menu principal	Programmes	Programme hebdomadaire
		Points d'entrée
		Infos de programmation
	Réglages	Heure
		Date
		Langue
		Réglage de la hauteur de coupe
		Code PIN
		Son des touches
		Capteur de pluie
		Tonte le long des bordures
		Contraste d'écran
		Nouvel étalonnage
		Réglages d'usine
	Informations	Matériel
		Logiciel
		Infos de programmation
		Pannes

- Pour ouvrir le menu principal, actionner la touche menu [Fig. 3 - 8].
- Sélectionner l'élément de programme à l'aide des [touches fléchées] (Fig. 3 - 3) et valider à l'aide de la [touche multifonction de droite] (Fig. 3 - 5).
- Il est possible de quitter chaque menu à l'aide de la touche menu [Fig. 3 - 8].

## 10. RÉGLAGE DU PROGRAMME HEBDOMADAIRE

[ Programme hebdomadaire ]	
Tous les jours	[ ]
* Lundi	[x]
Retour	Modifier

Les jours de la semaine et les heures auxquelles le evo**CUT** 4.0 doit tondre de manière autonome sont réglés via le programme hebdomadaire.

S'il est réglé sur l'élément de menu [Tous les jours] (1), le evo**CUT** 4.0 tond chaque jour aux heures déterminées.

Le symbole [X] indique le jour de semaine activé.

S'il est réglé sur l'élément de menu [Jour de la semaine] (2), le evo**CUT** 4.0 tond durant la journée sélectionnée, aux heures déterminées.

- Sélectionner l'élément de menu souhaité à l'aide de la [touche fléchée] adaptée (**Fig. 3 - 3**) et valider à l'aide de la [touche multifonction de droite].

Vérifier le résultat de la tonte et répéter le processus de tonte jusqu'à l'obtention d'une pelouse soigneusement coupée.

**Élément de menu [Tous les jours]**

- Sélectionner l'élément de menu [Tous les jours] à l'aide de la [touche fléchée] (**Fig. 3 - 3**) adaptée et valider à l'aide de la [touche multifonction de droite] (**Fig. 3 - 5**).
- Presser la [touche fléchée] (**Fig. 3 - 3**) vers le bas, jusqu'à ce que [modifier] soit actif.
- Sélectionner l'élément de menu à l'aide de la [touche fléchée] (**Fig. 3 - 3**) adaptée et valider à l'aide de la [touche multifonction de droite] (**Fig. 3 - 5**).

**Légende**

1)	Élément de menu	Tous les jours
2)	Élément de menu	Jour de la semaine
3)	[-]	Fenêtre de tonte désactivée
	[B] Tonte des bordures	Le evo <b>CUT</b> 4.0 tond le long du câble périphérique, à droite. Une fois la tonte des bordures effectuée, le evo <b>CUT</b> 4.0 tond la surface délimitée.
	[T]	Tonte normale
4)	Heure de démarrage	Le evo <b>CUT</b> 4.0 commence à tondre à l'heure pré-sélectionnée en partant de la station de base.
5)	Heure d'arrêt	Le evo <b>CUT</b> 4.0 retourne à la station de base à l'heure pré-sélectionnée.
6)	[0 - 9] Point d'entrée fixe	Le evo <b>CUT</b> 4.0 commence à tondre à l'heure pré-sélectionnée et à partir du point d'entrée déterminé pour la tonte.
	[?] Point d'entrée automatique	Les points d'entrée sont automatiquement modifiés (réglage recommandé).

### 10.1 Réglage des points d'entrée

```
[ Menu principal ]
  Programmes
  * Réglages
  Retour   Confirmer
```

- À l'aide de la [touche fléchée vers le haut] ou de la [touche fléchée vers le bas], sélectionner l'élément de menu [Programmes] et attendre que le symbole en forme d'étoile apparaisse devant l'élément de menu.
- Confirmer à l'aide de la [touche multifonction de droite].

```
[ Programmes ]
  Programme hebdomadaire
  * Points d'entrée
  Retour   Confirmer
```

⇒

```
[ Points d'entrée ]
  * Point X1 à [010m]
  Point X2 à [071m]
  Retour   Confirmer
```

- À l'aide de la [touche fléchée vers le haut] ou de la [touche fléchée vers le bas], sélectionner l'élément de menu [Points d'entrée] et attendre que le symbole en forme d'étoile apparaisse devant l'élément de menu.
- Confirmer à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- À l'aide de la [touche fléchée vers le haut] ou de la [touche fléchée vers le bas], sélectionner l'élément de menu [Point X\*] et attendre que le symbole en forme d'étoile apparaisse devant l'élément de menu.
- Régler les distances souhaitées, le cas échéant, régler d'autres points d'entrée.
- Confirmer à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Appuyer une nouvelle fois sur la [touche Menu] pour revenir au menu principal.



- Le premier point d'entrée se trouve toujours automatiquement à 1 m sur la droite de la station de base et ne peut être modifié.
- Neuf autres points d'entrée sont automatiquement répartis sur la longueur totale du câble de limitation (d'après la première tonte des bordures ou le parcours complet de la boucle formée par le câble de limitation).
- Il est possible de modifier ces points d'entrée et de les programmer selon la taille et l'état de la zone à tondre.

#### Enregistrement des points d'entrée

- Pour lancer le processus, appuyer sur la [touche START/PAUSE].  
*Suivre les instructions indiquées sur l'afficheur. [Enregistrement des points d'entrée]*
- Définir le point d'entrée X.
- Position : définir Y à l'aide de la [touche multifonction de droite].



- Aucun point d'entrée n'a été défini → La longueur de la boucle formée avec le

câble périphérique est relevée et les points de départ sont automatiquement répartis sur la longueur, de façon régulière.

- Les points d'entrée peuvent être ajustés manuellement.

## 11. MENU DE RÉGLAGE

Voir la mise en service pour ce qui est réglage de la date, de l'heure, de la langue ainsi que le nouvel étalonnage.

### Réglage de la hauteur de coupe

- Sélectionner [Réglage de la hauteur de coupe].
- Régler la [Hauteur de coupe] à l'aide des [touches fléchées] et confirmer à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Confirmer la sélection correspondante à l'aide de la [touche Menu] et retourner au menu principal.

*Ce n'est que lorsque le evoCUT 4.0 commence à tondre, que le plateau de lames se met sur la hauteur de coupe réglée.*



La hauteur de coupe varie dans une plage de 3 - 6 cm par rapport à la hauteur de la pelouse. Il existe cinq niveaux de réglage de 5 mm chacun.

### Activation/désactivation du son des touches

- Sélectionner les [sons des touches].
- Valider à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Activer ou désactiver le son des touches à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Valider la sélection correspondante à l'aide de la [touche Menu].

### Activation/désactivation du détecteur de pluie

- Dans le sous-menu Réglages, sélectionner [Détecteur de pluie].
- Confirmer à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Activer ou désactiver le détecteur de pluie à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Confirmer la sélection correspondante à l'aide de la [touche Menu] et retourner au menu principal.

### Réglage de la temporisation du capteur de pluie

- Dans le sous-menu Réglages, sélectionner [Temporisation du détecteur de pluie].
- Confirmer à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Régler la [temporisation du capteur de pluie].
- Confirmer la sélection correspondante à l'aide de la [touche Menu] et retourner au menu principal.

La fonction [Temporisation du capteur de pluie] permet au evoCUT 4.0 revenu à la station de base de différer son départ en cas de pluie.



### Modification du contraste de l'afficheur

- Sélectionner le [contraste de l'afficheur].
- Régler le [contraste de l'afficheur] à l'aide des [touches fléchées] et valider à l'aide de la [touche multifonction de droite].
- Valider la sélection correspondante à l'aide de la [touche Menu] et retourner au menu principal.

### Retour aux paramètres d'usine

- Sélectionner [paramètres d'usine].
- Saisir de nouveau le code PIN et valider.
- Valider la sélection correspondante à l'aide de la [touche Menu] et retourner au menu principal.

## 12. MENU D'INFORMATION


Le menu d'information sert à accéder à différentes informations telles que niveau du logiciel, niveau du matériel, réglages actuels (info. programme) ainsi que dérangements. Aucun réglage ne peut être effectué dans ce menu.

### Pannes

Affichage de la date, de l'heure et code d'erreur avec indication de la panne. Toutes les indications de pannes, depuis la mise en service, sont listées.

## 13. CONSEILS POUR LA TONTE

- Le gazon doit être coupé lorsqu'il a atteint 3 à 6 cm de hauteur ; la hauteur de coupe ne doit pas excéder plus de la moitié de la hauteur du gazon.
- Adapter les durées de tonte en conséquence.
- Si le régime du moteur diminue de façon perceptible en raison d'une herbe difficile à couper, augmenter la hauteur de coupe et répéter le processus de tonte plusieurs fois.

 Afin de pouvoir exploiter le **evoCUT 4.0** de façon optimale, il est recommandé de l'utiliser à des heures du jour où il n'est pas exposé à de grandes chaleurs.



- **DANGER !**  
Risque de blessures dû à la lame de coupe !

- Avant toute maintenance ou entretien, toujours mettre le robot de tonte hors service en appuyant sur la [touche ON/OFF].
- Mettre le transformateur de la station de base hors tension.
- Toujours porter des gants de protection lors des opérations de maintenance et d'entretien sur les pièces en rotation ou les outils de coupe !

## 14. BATTERIE

- La batterie intégrée n'est pas fournie totalement chargée. En mode de fonctionnement normal, la batterie du **evoCUT 4.0** est rechargée régulièrement.
- En cas d'état de chargement de la batterie à 0 %, le **evoCUT 4.0** retourne à la station de base pour charger la batterie.  
*Le chargement peut être interrompu sans endommager la batterie.*
- La station de base est équipée d'un dispositif de surveillance électronique. Celui-ci met fin au processus de chargement de manière automatique une fois l'état de charge 100 % atteint.
- L'état de la batterie apparaît sur l'afficheur.
- Veiller à ce que la connexion entre les contacts de charge (Fig. 7 - 1) situés sur la station de base et les surfaces de contact (Fig. 7 - 2) situées sur le **evoCUT 4.0**.
- La plage de température pour le chargement doit se situer entre 0 et 40 °C.
- En cas de températures supérieures à 45 °C, le circuit de protection intégré empêche tout chargement de la batterie. Cela empêche tout endommagement de la batterie.
- Si la durée de fonctionnement de la batterie diminue de manière importante malgré un chargement préalable complet, il convient de la faire remplacer par une nouvelle batterie d'origine auprès d'un revendeur spécialisé, un technicien ou un concessionnaire SOLO.
- Si la batterie s'est déchargée en raison de son ancienneté ou en cas de stockage trop long par rapport à la limite fixée par le fabricant, celle-ci ne se charge plus. Faire vérifier et le cas échéant, remplacer la batterie et le dispositif de surveillance électronique par un revendeur spécialisé, un technicien ou un concessionnaire SOLO.
- L'état de la batterie apparaît sur l'afficheur. Vérifier l'état de la batterie après env. 3 mois ; pour cela, commuter le **evoCUT 4.0** et lire l'état de la batterie. Le cas échéant, le placer dans la station de base pour le chargement.

## 15. TRANSPORT

- Ne porter le **evoCUT 4.0** que par le boîtier.
- Mettre le **evoCUT 4.0** hors service en appuyant sur la [touche STOP] (Fig. 3 - 2).
- Mettre le **evoCUT 4.0** hors service via la touche [ON/OFF] (Fig. 3 - 7).



- **DANGER !**  
Risque de blessures dû à la lame de coupe !  
Lors du transport, le disque de coupe doit toujours être tourné vers l'extérieur du corps.



## 16. ENTRETIEN

- Il convient de contrôler régulièrement l'état du **evoCUT 4.0** et de la station de base.
- Faire remplacer ou réparer les pièces endommagées et la batterie par un revendeur spécialisé, un technicien ou un concessionnaire SOLO.

### 16.1 Nettoyage

- Il convient de nettoyer en profondeur une fois par semaine la tondeuse à l'aide d'une balayette ou d'un chiffon.  
*Les encrassements accumulés peuvent entraver le fonctionnement de l'appareil.*
- Vérifier une fois par semaine que les lames de coupe (Fig. 2 -9) ne sont pas endommagées.



**Tout nettoyage inapproprié est susceptible d'endommager les dispositifs électrique/électronique.**

Ne nettoyer pas la tondeuse avec un nettoyeur à haute pression, ni à grande eau. Toute infiltration d'eau est susceptible de détruire l'interrupteur, la batterie ainsi que les moteurs et les circuits imprimés.

### 16.2 Vérification des contacts

Nettoyez, le cas échéant, les surfaces de contact sur le robot de tonte (Fig. 7 -2) avec un chiffon.

### 16.3 Vérification du bon fonctionnement des roulements

- Il convient de nettoyer en profondeur une fois par semaine les roulettes (Fig. 9 - 1) à l'aide d'une balayette ou d'un chiffon
- Vérifier que les roulettes (Fig. 9 - 1) tournent librement et contrôler leur manoeuvrabilité.  
*Si les roulettes (ne tournent pas librement, il convient de les décoincer ou de les remplacer.*

### 16.4 Vérification de la station de base

- Retirez la prise secteur du transformateur.
- Contrôlez et nettoyez, le cas échéant, les contacts (Fig. 7 - 1) de la station de base avec un chiffon.

## 17. RÉPARATION

Les travaux de réparation ne doivent être effectués que par des spécialistes compétents ou nos services de maintenance SOLO.

### 17.1 Remplacer les lames de coupe

- Débrancher le robot de tonte (Fig. 3 - 7).
- Diriger les lames de coupe du robot de tonte vers le haut.
- Desserrer les vis (Fig. 2 -11) à l'aide d'une clé SW 5,5.
- Retirer les lames de coupe (Fig. 2 -9) de leur logement.
- Nettoyer le logement des lames de coupe à l'aide d'une brosse souple.
- Insérer de nouvelles lames et les fixer à l'aide des vis.  
*En règle générale, il n'est pas nécessaire de remplacer les lames de brochage.*

En cas d'impuretés incrustées, qu'il est impossible d'éliminer à l'aide d'une brosse, le plateau de lames (Fig. 9 -3) doit être remplacé car un déséquilibre peut entraîner une augmentation de l'usure et des dysfonctionnements.



**Toute réparation inappropriée est susceptible d'endommager l'appareil !**

En cas de dommage, les lames de coupe tordues ne doivent pas être redressées.

## 18. AIDE EN CAS DE PANNE

## 18.1 Généralités

Messages d'erreur	Causes possibles	Solutions
Tension faible de la batterie	Câble de limitation défectueux, le robot de tonte ne trouve pas la station de base.	Vérifier que le câble de limitation ne présente pas de coupure, le cas échéant, le faire remplacer auprès d'un partenaire de service SOLO.
	Batterie usée.	La batterie a dépassé sa durée de vie. Faire remplacer la batterie par le partenaire de service SOLO.
	L'équipement électronique de charge est défectueux.	Faire vérifier l'équipement électronique de charge par le partenaire de service SOLO.
	Le robot de tonte ne capte pas les contacts de charge.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Poser le robot de tonte sur la station de base et vérifier si les contacts de charge doivent être ajustés.</li> <li>• Faire vérifier et remplacer les contacts de charge par un partenaire de service SOLO.</li> </ul>
Code PIN erroné	Le code PIN a été introduit de manière erronée.	Veillez saisir le code PIN correct. Vous disposez de trois essais, ensuite il conviendra de saisir le code PUK.
Le résultat de la tonte est irrégulier.	Le temps de travail du robot de tonte est trop court.	Programmer une durée de fonctionnement plus longue.
	La zone de tonte est trop grande.	Réduire la zone de tonte.
	Le rapport entre la hauteur de coupe et la hauteur de l'herbe ne correspond pas.	Augmenter la hauteur de coupe puis la diminuer progressivement jusqu'à atteindre la hauteur souhaitée.
	Les lames de coupe sont émoussées.	Remplacer les lames de coupe ou les faire aiguiser par un partenaire de service SOLO et remplacer les vis.
	L'herbe bloque ou empêche une bonne rotation du plateau de lames de coupe ou de l'arbre moteur.	Retirer l'herbe et s'assurer que le plateau de lames de coupe peut tourner librement.
Le robot de tonte tond au mauvais moment	L'heure sur le robot de tonte ou les heures de démarrage et d'arrêt de la tonte doivent être réglées.	Régler l'heure.
Le robot de tonte vibre.	Déséquilibre au niveau des lames de coupe ou de l'entraînement des lames de coupe.	Contrôler l'état de la lame de coupe et du plateau de lames de coupe, les nettoyer et, le cas échéant, les remplacer.

## 18.2 Codes d'erreur

Messages d'erreur	Causes possibles	Solutions
CN001: Tilt sensor	<ul style="list-style-type: none"> <li>• L'inclinaison max. est dépassée.</li> <li>• Le robot de tonte a été porté.</li> <li>• La pente est trop abrupte.</li> </ul>	Poser le robot de tonte sur une surface plane et acquitter le défaut.
CN002: Lift sensor	La gaine a été déviée vers le haut par un corps étranger ou une personne soulevant l'appareil.	Retirer le corps étranger.
CN005: Bumper deflected	Le robot de tonte a roulé sur un obstacle et ne peut pas s'en dégager (collision survenue à proximité de la station de base).	
CN007: No loop signal CN017: Cal: signal weak	Aucun signal de la boucle de limitation du périmètre de tonte. Erreur au cours de l'étalonnage, signal de la boucle de limitation est trop faible.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Contrôler l'alimentation de la station de base.</li> <li>• Contrôler la boucle de limitation.</li> <li>• Débrancher et rebrancher le transformateur</li> </ul>
CN008: Loop signal weak	Signal de la boucle de limitation faible.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Contrôler l'alimentation de la station de base.</li> <li>• Contrôler la boucle de limitation, éventuellement enterrée trop profondément.</li> <li>• Débrancher et rebrancher le transformateur.</li> </ul>
CN010: Bad position	Le robot de tonte se situe hors du périmètre de tonte délimité par la boucle.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Poser le robot de tonte dans la zone de tonte.</li> <li>• Boucle de limitation croisée.</li> </ul>
CN011: Escaped robot	Le robot de tonte a quitté la zone de tonte.	Contrôler la pose de la boucle de limitation du périmètre de tonte (courbes, obstacles, etc.)
CN012: Cal: no loop CN015: Cal: outside	Erreur lors de l'étalonnage, le robot de tonte n'a pas pu trouver la boucle de limitation du périmètre.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Disposer le robot de tonte perpendiculairement à la boucle, il doit pouvoir rouler sur la boucle de limitation.</li> <li>• Contrôler l'alimentation de la station de base.</li> <li>• Contrôler la boucle de limitation.</li> <li>• Débrancher et rebrancher le transformateur.</li> <li>• Câble de boucle croisé</li> </ul>

Messages d'erreur	Causes possibles	Solutions
CN018: Cal: Collision	Erreur au cours de l'étalonnage, collision.	Retirer l'obstacle.
CN038: Battery	Batterie vide.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifier qu'il n'y a pas d'obstacle aux alentours de la station de base</li> <li>• Contrôler les contacts de charge de la station de base.</li> <li>• Boucle de limitation trop longue, trop d'îlots</li> <li>• Le robot de tonte s'est embourbé.</li> </ul>
	Le câble de limitation est défectueux, le robot de tonte ne trouve pas la station de base.	Vérifier que le câble de limitation ne présente pas de coupure, le cas échéant, le faire remplacer auprès d'un partenaire de service SOLO.
	Batterie usée.	La batterie a dépassé sa durée de vie. Faire remplacer la batterie par le partenaire de service SOLO.
	L'équipement électronique de charge est défectueux.	Faire vérifier l'équipement électronique de charge par le partenaire de service SOLO.
	Le robot de tonte ne capte pas les contacts de charge.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Poser le robot de tonte sur la station de base et vérifier si les contacts de charge doivent être ajustés.</li> <li>• Faire vérifier et remplacer les contacts de charge par un partenaire de service SOLO.</li> </ul>
CN099: Recov escape	La résolution automatique du défaut est impossible.	Réparer le défaut manuellement.
CN104: Battery over heating	Surchauffe de la batterie, la température de la batterie est supérieure à 60 °C, déchargement impossible	L'arrêt d'urgence est déclenché via le dispositif électronique de surveillance. Ne pas poser le robot de tonte sur la station de base. Mettre le robot de tonte hors service et laisser refroidir la batterie.
CN110: Blade motor over heating	Surchauffe du moteur de tonte, température > 80 °C.	Mettre le robot de tonte hors service et le laisser refroidir. Si cela se reproduit, faire contrôler le robot de tonte par un partenaire de service SOLO.
CN119: R-Bumper deflected CN120: L-Bumper deflected	Le robot de tonte a roulé sur un obstacle et ne peut pas s'en dégager pour des raisons de sécurité, en cas de collision à proximité de la station de base par ex.	Retirer l'obstacle et acquitter le message erreur.
CN128: Recov Im-possible	Une fois qu'il a roulé sur un obstacle ou quitté la zone délimitée par la boucle -> le robot de tonte ne peut pas faire marche arrière, ni s'en dégager.	Retirer l'obstacle, contrôler la déviation de la gaine.
CN129: Blocked WL	Moteur de roue gauche bloqué.	Retirer ce qui bloque.
CN130: Blocked WR	Moteur de roue droite bloqué..	Retirer ce qui bloque.

## 19. CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

Caractéristiques du evoCUT 4.0	
Longueur / largeur / hauteur en mm	600 / 490 / 245
Poids en kg	env. 11,5
Système de tonte	électrique avec 2 lames de coupe
Moteur lame de coupe tr/mi	3400
Hauteurs de coupe en mm	30 - 60 Central
Réglage de la hauteur de coupe, 7 niveaux	niveaux de 5 mm chacun
Largeur de coupe en mm	320
Surface max. à tondre en m <sup>2</sup>	env. 2 000
Angle d'inclinaison max. de la surface de la pelouse en %	35
Distance du câble de limitation et de la ligne de démarcation (mur/haie) en cm	env. 15
Caractéristiques station de base/transformateur	
Tension de raccordement station de base	230 V 16 A 50 HZ
Tension secondaire/Courant/Puissance	27 V AC / 2,2 A / 60 VA
Émissions sonores	
Volume sonore mesuré en db(A) / Volume sonore garanti en db(A)	63 / 65
Batterie	
Tension en V	25,2
Capacité en Ah	4,3
Énergie Wh	106 - 109

## 20. GARANTIE

Les défauts matériels ou de fabrication éventuels sur l'appareil sont couverts par notre garantie pendant la période de garantie légale pour les réclamations et nous les corrigeons à notre gré par une réparation ou une livraison de remplacement. La période de garantie est déterminée selon la loi du pays où l'appareil a été acheté.

### **Notre confirmation de garantie ne s'applique qu'en cas de:**

- traitement correct de l'appareil
- respect du mode d'emploi original
- utilisation de pièces de rechange d'origine

### **La garantie s'éteint en cas de:**

- tentatives de réparation sur l'appareil
- modifications techniques de l'appareil
- d'utilisation non conforme à l'usage prévu


### **Ne sont pas couverts par la garantie:**

- Les détériorations de la peinture dues à une usure normale
- Les pièces d'usure comme lame de coupe, lames de brochage et disque de coupe

La période de garantie commence à l'achat par le premier utilisateur final. Décisif est la date du récépissé. Dans un cas impliquant la garantie, veuillez-vous adresser avec cette carte de garantie et votre bon d'achat à votre revendeur ou au centre de service-après vente agréé le plus proche. De par cet accord de garantie, les prestations en garantie légales de l'acheteur vis à vis du vendeur ne sont pas affectées.

## Istruzioni per l'uso

Traduzione delle istruzioni originali

 **Attenzione!** Prima della prima messa in funzione leggere a fondo le presenti istruzioni per l'uso e osservare assolutamente le norme di sicurezza.

La presente documentazione è parte integrante del prodotto descritto e in caso di cessione deve essere consegnata all'acquirente.

Il rivenditore sarà ben lieto di assistervi per ogni esigenza o domanda.

**CE dichiarazione di conformità** → La dichiarazione di conformità CE su foglio separato è parte integrante di queste istruzioni per l'uso.

**Imballaggio e magazzinaggio**

Conservate l'imballaggio originale per proteggere la macchina in caso di trasporto nel caso questa debba essere spedita o trasportata. Nel caso il materiale dell'imballaggio non sia più necessario, deve essere smaltito in conformità alla normativa locale. Gli imballaggi di cartone sono materie prime e quindi possono essere riutilizzati o riciclati.

Quando il macchinario avrà terminato il suo ciclo di servizio sarà necessario osservare la normativa locale per il suo smaltimento.

Ci riserviamo la facoltà di apportare modifiche di forma, tecnica o attrezzatura senza darne preavviso, questo allo scopo di migliorare costantemente il nostro prodotto.

I testi e le figure del manuale non possono essere utilizzati per eventuali reclami.

**Simboli**

Sul prodotto e in questo libretto di istruzioni vengono impiegati i seguenti simboli:



Leggere attentamente queste istruzioni prima di mettere in funzione e prima di intraprendere qualsiasi intervento di pulizia, manutenzione o montaggio.

**AVVISO!**

La precisa osservanza delle presenti avvertenze può impedire danni a persone e/o cose.



Indicazioni speciali volte a migliorare la comprensione e l'uso.



Tenere terzi lontani dalla zona di pericolo!



Non avvicinare mani e piedi all'apparato di taglio!



Mantenersi a distanza dalla zona di pericolo.



Prima di iniziare la tosatura, immettere il codice pin!



Non salire sul tosaerba per farsi trasportare!



Non smaltire gli apparecchi, le batterie e gli accumulatori esausti tra i rifiuti domestici!

Per lo smaltimento attenersi alle prescrizioni locali. Lo smaltimento può essere effettuato secondo le modalità seguenti:

- Tramite il rivenditore specializzato.
- Mediante un centro di ritiro contrassegnato con il marchio CCR.
- Smaltire la batteria solo se completamente scarica.
- L'utilizzatore è tenuto a restituire la batteria, che deve essere consegnata gratuitamente ad un rivenditore, tecnico, o responsabile del servizio di assistenza SOLO.

**Targhetta identificativa**

Stazione base

Robot tosaerba:

**solo** Solo Kleinmotoren GmbH  
D-71069 Sindelfingen, Stuttgarter Str. 41

Roboter-mäher-Basisstation

Typ: 53 a

model.: evocut 4.0 Basisstation

Serial No.: 5440300- 0413-002553 b



27 V AC/2,2A 60 VA

Made in Austria

IPX4 CE 2013 2,7kg c

45512


**solo** Solo Kleinmotoren GmbH  
D-71069 Sindelfingen, Stuttgarter Str. 41

Roboter-Rasenmäher / robotic lawnmower

Typ: 53 a

model.: evocut 4.0

Serial No.: 5440300- 0413-002553 b



25,2V DC/4,3Ah  
85W / 3400 min-1

Made in Austria

IPX4 CE 2013 11,5kg c

119512

a: Descrizione del tipo

b: Numero di serie

c: Anno di costruzione

	Pagina
<b>1. NORME DI SICUREZZA</b> .....	<b>4</b>
1.1 <i>Uso corretto / Istruzioni generali di sicurezza</i> .....	4
1.2 <i>Dispositivi di sicurezza e di protezione</i> .....	4
<b>2. DOTAZIONE DI SERIE</b> .....	<b>4</b>
<b>3. PANORAMICA PRODOTTO</b> .....	<b>4</b>
<b>4. DESCRIZIONE DEL FUNZIONAMENTO</b> .....	<b>5</b>
4.1 <i>Sensori</i> .....	5
4.2 <i>Trasformatore</i> .....	5
4.3 <i>Stazione base</i> .....	5
<b>5. MONTAGGIO</b> .....	<b>5</b>
5.1 <i>Collocazione della stazione base</i> .....	5
5.2 <i>Cavo perimetrale</i> .....	6
5.3 <i>Allacciamento dei cavi a bassa tensione al trasformatore</i> .....	6
5.4 <i>Apertura della stazione base</i> .....	6
<b>6. PANNELLO DI COMANDO</b> .....	<b>7</b>
<b>7. CODICE PIN E PUK</b> .....	<b>7</b>
<b>8. MESSA IN FUNZIONE</b> .....	<b>8</b>
<b>9. PANORAMICA MENU PRINCIPALE</b> .....	<b>9</b>
<b>10. IMPOSTAZIONE DEL PROGRAMMA SETTIMANALE</b> .....	<b>10</b>
10.1 <i>Impostazione dei punti di inizio</i> .....	11
<b>11. MENU IMPOSTAZIONI</b> .....	<b>11</b>
<b>12. MENU INFORMAZIONI</b> .....	<b>12</b>
<b>13. CONSIGLI PER LA TOSATURA</b> .....	<b>12</b>
<b>14. BATTERIA</b> .....	<b>12</b>
<b>15. TRASPORTO</b> .....	<b>13</b>
<b>16. MANUTENZIONE</b> .....	<b>13</b>
16.1 <i>Pulizia</i> .....	13
16.2 <i>Pulizia del telaio</i> .....	13
16.3 <i>Controllo dei contatti</i> .....	13
16.4 <i>Controllo della libera rotazione delle rotelle</i> .....	13
16.5 <i>Controllo della stazione base</i> .....	13
<b>17. RIPARAZIONE</b> .....	<b>13</b>
17.1 <i>Cambio delle lame di taglio</i> .....	13
<b>18. AIUTO IN CASO DI ANOMALIE</b> .....	<b>14</b>
18.1 <i>Generalità</i> .....	14
18.2 <i>Codice di errore</i> .....	15
<b>19. DATI TECNICI</b> .....	<b>16</b>
<b>20. GARANZIA</b> .....	<b>17</b>

## 1. NORME DI SICUREZZA

### 1.1 Uso corretto / Istruzioni generali di sicurezza

Questo apparecchio è previsto per la rasatura di una superficie erbosa in ambiente privato. Un utilizzo diverso o ulteriore non viene considerato conforme alla destinazione d'uso.

#### Possibile uso errato

Questo apparecchio non è indicato per l'uso all'interno di impianti pubblici, parchi, strutture sportive e per lavori paesaggistici e forestali.

- Attenersi alle indicazioni di sicurezza e avvertimento riportate all'interno di questa documentazione e sul prodotto.
- Far sostituire o riparare componenti e batterie danneggiati a rivenditori specializzati, tecnici o partner di assistenza SOLO.
- L'utilizzatore è responsabile di incidenti che coinvolgano altre persone e oggetti di loro proprietà.
- Tenere terzi lontani dalla zona di pericolo.
- Utilizzare l'apparecchio solo se in stato tecnico ineccepibile.
- È vietato l'uso dell'apparecchio ai bambini o ad altre persone che non conoscono il manuale d'uso.
- Tenere corpo e abiti lontani dall'apparato di taglio.



#### **AVVISO!**

La precisa osservanza delle presenti avvertenze può impedire danni a persone e/o cose.

### 1.2 Dispositivi di sicurezza e di protezione

- È vietato eludere, manipolare o rimuovere i dispositivi di sicurezza. Il mancato rispetto può mettere a rischio l'incolumità propria e di altre persone.
- Per evitare l'accensione involontaria o non autorizzata, evo**CUT** 4.0 è protetto da un codice PIN.
- evo**CUT** 4.0 è equipaggiato con un sensore di sicurezza. Sollevando l'apparecchio, il motore e le lame di taglio si arrestano nel giro di 2 secondi.
- Dopo il contatto con un ostacolo evo**CUT** 4.0 arretra, si ferma e modifica la propria direzione di marcia.
- Controllare regolarmente che l'apparecchio e la stazione base non presentino danneggiamenti.
- Non utilizzare apparecchi e stazione base danneggiati.

## 2. DOTAZIONE DI SERIE

**Fig. 1**

**A Tosaerba evo**CUT** 4.0**

**B Stazione base**

**C Trasformatore**

**D Cavo perimetrale (250 m)**

**E Picchetti (250 pz.)**

- Questo libretto di istruzioni
- La **dichiarazione di conformità CE** su foglio separato è parte integrante di queste istruzioni per l'uso
- **Codice PUK**

## 3. PANORAMICA PRODOTTO

**Fig. 2**

1. Contatti di carica
2. Paraurti
3. Scocca
4. Pannello di comando (sotto sportello di copertura)
5. Tasto STOP
6. Rotelle anteriori (sterzabili)
7. Disco portalame
8. Ruote motrici
9. Lama di taglio
10. Lama di sgombero
11. Vite di fissaggio



## 4. DESCRIZIONE DEL FUNZIONAMENTO

evo**CUT** 4.0 è un tosaerba totalmente automatico alimentato a batteria, che si sposta liberamente in un'area da tosare, delimitata da picchetti.

Quest'area viene circoscritta da un cavo perimetrale, fissato al suolo con picchetti e collegato alla stazione base.

Per caricare la batteria, evo**CUT** 4.0 procede lungo il cavo perimetrale ed entra nella stazione base.

Per la tosatura sono installati in fabbrica dei programmi che comprendono anche la funzione di tosatura di superfici e di bordi. Questi programmi di tosatura possono essere modificati.

Grazie alla particolare disposizione delle lame, l'erba tagliata non viene raccolta, ma rimane sul prato in mezzo ai fili d'erba producendo un effetto di pacciatura o fertilizzante.

### 4.1 Sensori

evo**CUT** 4.0 è equipaggiato con diversi sensori di sicurezza.

#### Sensore di sollevamento

Sollevando evo**CUT** 4.0 dalla scocca mentre è in funzione, un sensore di sicurezza ferma la lama nel giro di 2 secondi e disinserisce la trazione.

#### Sensori antiurto e riconoscimento di ostacoli

evo**CUT** 4.0 è provvisto di sensori che, in caso di contatto contro ostacoli, fanno variare la direzione di marcia all'apparecchio. In caso di urto contro un ostacolo, la parte superiore della scocca (9-1) si sposta eggermente, provocando l'intervento di un sensore che attiva un cambio della direzione di marcia.

#### Sensore antiribaltamento nella direzione di marcia

In presenza di una salita o pendenza superiore al 35%, evo**CUT** 4.0 viene disattivato dal sensore antiribaltamento.

#### Sensore antiribaltamento laterale

In presenza di pendenze laterali superiori al 35%, evo**CUT** 4.0 viene disattivato dal sensore antiribaltamento.

#### Sensore pioggia

evo**CUT** 4.0 è provvisto di un sensore pioggia, che interrompe la tosatura quando inizia a piovere e provvede a far tornare evo**CUT** 4.0 nella stazione base.



Una volta disattivato da un sensore di sicurezza, evo**CUT** 4.0 non si riavvia in automatico. Per rimetterlo in funzione, è necessario confermare ed eliminare l'errore premendo il tasto multifunzione.

### 4.2 Trasformatore

Il trasformatore genera la corrente necessaria alla stazione base.



#### **AVVISO!**

Danni causati da spruzzi d'acqua!  
Sistemare il trasformatore in un luogo asciutto e protetto da spruzzi d'acqua.

### 4.3 Stazione base

- Collegare la stazione base all'alimentazione (trasformatore) mediante il cavo a bassa tensione (**Fig. 4 - 3**).
- La stazione base genera un segnale di comando e lo invia lungo il cavo perimetrale.
- Sulla stazione base si trovano due contatti di carica, che si appoggiano ai rispettivi contatti (**Fig. 7 - 1**) presenti su evo**CUT** 4.0 (**Fig. 7 - 2**) non appena questo vi è entrato.
- Sulla stazione base si trova il [tasto HOME]. Azionando questo tasto, evo**CUT** 4.0 sospende l'attività momentanea per la giornata e torna autonomamente alla stazione base.

## 5. MONTAGGIO



È obbligatorio attenersi alla sequenza operativa qui descritta

### 5.1 Collocazione della stazione base

Posizionare la stazione base in giardino in un punto pianeggiante, ombreggiato e protetto dalla pioggia, e fissarla con picchetti, rispettando le misure indicate (**Fig. 8**).

## 5.2 Cavo perimetrale

Il cavo perimetrale viene fissato con picchetti. Se il cavo perimetrale fornito non è sufficiente per delimitare l'intera superficie erbosa, è possibile acquistare una prolunga idonea dal proprio rivenditore specializzato, tecnico o partner di assistenza SOLO.

Spelare il cavo perimetrale di 10 mm e collegarlo ad un lato della stazione base (Fig. 4 - 1), quindi posarlo come illustrato nella figura (Fig. 8), facendo attenzione alle distanze.

Per evitare di danneggiare il cavo perimetrale durante la tosatura, fare attenzione a posarlo in modo che poggi direttamente sul terreno in ogni punto.

Fissare con un picchetto aggiuntivo i punti in cui il cavo perimetrale non appoggia direttamente sul terreno.



### AVVISO!!

Danni al cavo perimetrale!

Non arieggiare il prato nell'area intorno a cui è stato posato il cavo perimetrale.

### Riserve di cavo

Per poter spostare la stazione base anche dopo aver allestito l'area da tosare, oppure per ampliare quest'ultima, è necessario creare delle riserve di cavo (Fig. 8 - 1) a distanze regolari lungo il cavo perimetrale stesso. A tale scopo, far girare il cavo perimetrale intorno ad un picchetto, passarlo intorno al picchetto precedente e quindi proseguire, come illustrato nella figura, e fissarlo con un ulteriore picchetto.

*Il numero di giri di riserva del cavo è a propria discrezione.*

### Opzioni di posa

Il cavo perimetrale può essere posato sia sul prato (Fig. 6 - 1) che sotto la cotica erbosa (Fig. 6 - 2) fino ad una profondità di 10 cm. Far eseguire la posa sotto la cotica erbosa dal rivenditore specializzato.

*Ove fosse necessario, si possono anche combinare entrambe le varianti.*

### Posa del cavo intorno a ostacoli

Quando si effettua la posa intorno ad ostacoli, osservare le distanze come rappresentate nella grafica (Fig. 8).

Se la distanza fra i cavi è di 0 cm, l'apparecchio può oltrepassarli. Nella maggior parte dei casi è la soluzione migliore.

A partire da una distanza di almeno 30 cm, evoCUT 4.0 la riconosce come via da percorrere e gira intorno all'ostacolo.

Posando il cavo perimetrale in via di transito (Fig. 8 - 4), per garantire il funzionamento impeccabile di evoCUT 4.0 è necessario rispettare le distanze minime dagli ostacoli e la larghezza minima di transito, indicate nella grafica (Fig. 8).

Incrociando il cavo perimetrale si provocano anomalie di funzionamento perché vengono confusi i lati interni ed esterni.

### Allacciamento del cavo perimetrale alla stazione base

Al termine della posa, spelare il cavo perimetrale (Fig. 4 - 2) e collegarlo ai connettori a molla.

## 5.3 Allacciamento dei cavi a bassa tensione al trasformatore

Svitare le viti con il cacciavite (Fig. 4 - 3) e collegare i cavi a bassa tensione al trasformatore (Fig. 4 - 5).

*Le sedi di allacciamento dei cavi sono intercambiabili, poiché non è necessario rispettare una determinata polarità.*

Infilare la spina del trasformatore nella presa di rete (Fig. 4 - 4).

## 5.4 Apertura della stazione base

Per la ricerca guasti (in caso di guasto) è possibile aprire il coperchio (Fig. 5 - 3) e verificare le segnalazioni dei LED.

### Verifica del collegamento

Una volta allacciati i cavi, si devono accendere i LED (Fig. 5 - 1) e (Fig. 5 - 2). Se non si accendono, sfilare la spina e controllare se tutti gli innesti a spina e i cavi sono correttamente in sede o se sono danneggiati.

Il LED giallo (Fig. 5 - 1)

- si accende quando la stazione base è collegata al trasformatore ed è instaurato il collegamento elettrico con il trasformatore.
- lampeggia quando evoCUT 4.0 è in carica.

Il LED verde (Fig. 5 - 2)

- si accende quando il cavo perimetrale è posato correttamente e l'anello da esso formato è a posto.
- lampeggia e poi si spegne quando l'anello formato dal cavo perimetrale non è in regola.

## 6. PANNELLO DI COMANDO

### Fig. 3:

1. Sul [ display LCD ] viene visualizzato lo stato attuale o il menu selezionato.
2. Azionando il [ tasto STOP ], evo**CUT** 4.0 e le lame di taglio si arrestano entro 2 secondi.
3. I [ tasti Freccia su e Freccia giù ] servono per navigare nel menu e per modificare i valori.
4. Con il [ tasto START/PAUSE ] si avvia o si interrompe il funzionamento di evo**CUT** 4.0. Attenzione - l'apparecchio si avvia autonomamente dopo ca. 2 min!
5. [Tasto multifunzione destro ]  
 Conferma (richiama un menu, conferma una modifica di valori)  
 Avanti  
 Modifica  
 Attiva / disattiva  
 Memorizza / conferma
6. [Tasto multifunzione sinistro ]  
 Annulla  
 Indietro (chiude menu, immettendo valori torna indietro di un valore)
7. Il [ tasto ON/OFF ] consente di accendere o spegnere evo**CUT** 4.0.
8. Il [ tasto Menu ] consente di tornare indietro velocemente al menu principale da ogni sottomenu.
9. Il [ tasto HOME ] permette di interrompere la tosatura in corso. evo**CUT** 4.0 rientra nella stazione base e riparte il giorno seguente dalla finestra di tosatura successiva.

## 7. CODICE PIN E PUK

- Conservare codice PIN e codice PUK al sicuro da persone non autorizzate.
- Il proprietario può modificare il codice PIN.
- Nel caso venga inserito tre volte il codice PIN sbagliato è necessario inserire un codice PUK.
- Inserendo più volte il codice PUK errato è necessario attendere 24 ore per poterlo inserire nuovamente.

## 8. MESSA IN FUNZIONE

### Operazioni preliminari

Prima di iniziare la messa in funzione, mettere evo**CUT** 4.0 nella sua posizione di partenza all'interno dell'area da tosare, delimitata da picchetti (Fig. 8 - 3).

Rispettare le misure indicate.

### Einschalten

SOLO EVOCUT 4.0		
Software #	XXXXX	Indicazione di stato
Numero di serie	XXXXX	

- Accendere evo**CUT** 4.0 premendo il [ tasto ON/OFF ] (Fig. 3 - 7)

Sul display LCD (Fig. 3 - 1) compaiono quindi le informazioni illustrate.

### Selezione della lingua

[Selezione della lingua] * Italiano Deutsch Confermare
---

Qui occorre selezionare la rispettiva lingua solo alla prima messa in funzione.

- Selezionare la lingua desiderata con i relativi [tasti freccia] (Fig. 3 - 3).
- Confermare con il [tasto multifunzione] (Fig. 3 - 5).

Dopo la conferma, sul display LCD (Fig. 3 - 1) verrà visualizzato il messaggio [Accesso Inserire PIN].

### Inserire il codice PIN di fabbrica

Il codice PIN di fabbrica deve essere inserito solo alla prima messa in funzione. Il codice PIN di fabbrica è impostato a [ 0000 ].

[ Cambia PIN ] Inserire il nuovo PIN **** Abortire
---

- Selezionare le cifre desiderate con i relativi [tasti freccia] (Fig. 3 - 3), confermando ogni inserimento con il [tasto multifunzione] (Fig. 3 - 5).
- Inserire in modo analogo le successive 3 cifre desiderate.

Successivamente, sul display LCD (Fig. 3 - 1) verrà visualizzata la finestra di inserimento [Modifica PIN].

### Modifica del codice PIN

Inserire due volte il nuovo PIN.

Successivamente, sul display LCD (Fig. 3 - 1) apparirà la [finestra di inserimento Data].


### Impostazione o modifica della data

Inserire correttamente data e ora, poiché le successive programmazioni dipendono da questi dati.

[ Inserisci data ] GG.MM.AAAA 01 .01. 2013 Avanti
--

- Selezionare le cifre desiderate con i relativi [tasti freccia] (Fig. 3 - 3), confermando ogni inserimento con il [tasto multifunzione] (Fig. 3 - 5).

Dopo la conferma, sul display LCD (Fig. 3 - 1) verrà visualizzata la [finestra di inserimento Ora].

 Quando si inserisce l'anno (AAAA), è sufficiente inserire soltanto le ultime cifre, poiché le prime due 20XX sono già inserite.

### Impostazione o modifica dell'ora

[ Inserire l'ora ] Formato 24 ore 07:00 Abortire Confermare
--

- Selezionare le cifre desiderate con i relativi [tasti freccia] (Fig. 3 - 3), confermando ogni inserimento con il [tasto multifunzione] (Fig. 3 - 5).

Successivamente, sul display LCD (Fig. 3 - 1) verrà visualizzata la finestra di stato [Non calibrato].

### Calibratura

Per la calibratura, predisporre evo**CUT** 4.0 nella posizione adeguata (Fig. 8 - 3).

07.06.2013      09:07 ! Attenzione ! Unità inizia Carica 79%
---

- Dopo aver premuto il [tasto START] (Fig. 3 - 4), si avvia la procedura di calibratura automatica.

Nel display LCD (Fig. 3 - 1) lampeggia l'avviso [Motore in partenza].

**ATTENZIONE!!**

Dopo aver premuto il [tasto START], si avvia il motore.

Non toccare le parti rotanti.

**Procedura di calibratura**

evo**CUT** 4.0 avanza per rilevare l'intensità del segnale procedendo prima a diritto oltre il cavo perimetrale, dopodiché entra nella stazione base. Viene caricata la batteria di evo**CUT** 4.0.



Entrando nella stazione base, evo**CUT** 4.0 deve fermarsi. Se, entrando nella stazione base, evo**CUT** 4.0 non aggancia i contatti, continua la marcia lungo il cavo perimetrale finché non incontra i contatti o non viene interrotta la procedura.

**Indicazione dopo la corsa di calibratura**

Dopo la calibratura viene mostrata la finestra di tosatura, preimpostata in fabbrica.

*Il programma di tosatura è attivo, la batteria viene caricata.*

Una volta conclusa la messa in funzione, evo**CUT** 4.0 sarà in grado di eseguire tosature agli orari preimpostati in fabbrica senza ulteriore programmazione.

Gli orari di tosatura impostati in fabbrica sono i seguenti: Lun. - Ven.: 07:00 - 10:00 e Lun. - Ven.: 17:00 - 19:00

- Rispettare le norme locali sui tempi di funzionamento.

**9. PANORAMICA MENU PRINCIPALE**

Si possono selezionare le seguenti voci menu:

Menu principale	Programmi	Programma settimanale
		Punti di inizio
		Info programmi
	Impostazioni	Ora
		Data
		Lingua
		Impostazione dell'altezza di taglio
		Codice PIN
		Toni tasti
		Sensore pioggia
		Taglio lungo i bordi
		Contrasto display
		Ricalibratura
		Impostazioni di fabbrica
	Informazioni	Hardware
		Software
		Info programmi
Anomalie		

- Per aprire il menu principale, agire sul tasto menu [Fig. 3 - 8].
- Selezionare la voce di programma desiderata con i [tasti freccia] (Fig. 3 - 3) e confermare con il [tasto multifunzione destro] (Fig. 3 - 5).
- Per uscire da ogni menu basta premere il tasto Menu [Fig. 3 - 8].

## 10. IMPOSTAZIONE DEL PROGRAMMA SETTIMANALE

[ Programma settimanale ]

Tutti i giorni [ ]

\* Lunedì [x]

Indietro Modifica

Nel programma settimanale vengono impostati i giorni della settimana e gli orari in cui evo**CUT** 4.0 deve tosare il prato autonomamente.

Selezionando la voce menu 1 [Tutti i giorni], evo**CUT** 4.0 toserà il prato tutti i giorni all'orario impostato.

*Il simbolo [X] indica il giorno della settimana attualmente attivo.*

Selezionando la voce di menu 2 [Giorno settimanale], evo**CUT** 4.0 toserà il prato il giorno della settimana impostato all'orario impostato.

- Selezionare la voce menu desiderata con i relativi [tasti freccia] (Fig. 3 - 3), confermando ogni inserimento con il [tasto multifunzione destro].

*Osservare il risultato della tosatura e far durare la tosatura quanto necessario per mantenere un prato ben curato.*

### Voce menu [Tutti i giorni]

- Selezionare la voce menu [Tutti i giorni] con il relativo [tasto freccia] (Fig. 3 - 3) e confermare con il [tasto multifunzione destro] (Fig. 3 - 5).
- Premere il tasto [Freccia giù] (Fig. 3 - 3) fino ad evidenziare [Modifica].
- Selezionare la voce menu desiderata con il relativo [tasto freccia] (Fig. 3 - 3) e confermare con il [tasto multifunzione destro] (Fig. 3 - 5).

### **Legenda:**

1)	Voce menu	Tutti i giorni
2)	Voce menu	Giorno della settimana
3)	[-]	Finestra tosatura disattivata
	[R] Taglio lungo i bordi	evo <b>CUT</b> 4.0 taglia l'erba a destra lungo il cavo perimetrale. Dopo aver tagliato l'erba lungo i bordi, evo <b>CUT</b> 4.0 continua la tosatura sulla superficie delimitata dai picchetti.
	[M]	Tosatura normale
4)	Orario di inizio tosatura	All'ora prescelta, evo <b>CUT</b> 4.0 esce dalla stazione base per eseguire la tosatura.
5)	Orario di fine tosatura	All'ora prescelta, evo <b>CUT</b> 4.0 ritorna alla stazione base.
6)	[0 - 9] Punto di inizio fisso	All'ora prescelta, evo <b>CUT</b> 4.0 esce a tosare il prato dal punto di inizio selezionato.
	[?] Punto di inizio automatico	I punti di inizio cambiano automaticamente (impostazione consigliata).

10.1 Impostazione dei punti di inizio

```
[ Menu principale ]
  Programmi
  * Impostazioni
  Indietro Conferma
```

- Con il tasto [Freccia Su] o il tasto [Freccia Giù] selezionare la voce di menu [Programmi] finché, prima della voce stessa, non compare l'asterisco.
- Confermare con il [tasto multifunzione di destra].

```
[ Programmi ]
  Programma settimanale
  * Punti di inizio
  Indietro Conferma
```

```
[ Punti di inizio ]
  * Punto X1 presso [010m]
  Punto X2 presso [071m]
  Indietro Conferma
```

- Con il tasto [Freccia Su] o il tasto [Freccia Giù] selezionare la voce di menu [Punti di inizio] finché, prima della voce stessa, non compare l'asterisco.
- Confermare con il [tasto multifunzione di destra].
- Con il tasto [Freccia Su] o il tasto [Freccia Giù] selezionare la voce di menu [Punto X\*] finché, prima della voce stessa, non compare l'asterisco.
- Impostare le distanze desiderate; se necessario impostare altri punti di inizio.
- Confermare con il [tasto multifunzione di destra].
- Tornare al menu principale premendo di nuovo il [tasto Menu].

- Normalmente il primo punto di inizio si trova sempre ad 1 metro sulla destra della stazione base e non può essere modificato.
- Gli altri 9 punti di inizio normalmente sono distribuiti lungo l'intero percorso del cavo di delimitazione (dopo la prima tosatura del bordo o il completamento del circuito).
- Questi punti di inizio si possono modificare e programmare a seconda delle dimensioni e delle condizioni dell'area da tosare.

**Apprendimento dei punti di inizio**

- Avviare il processo premendo il [tasto START/PAUSE].  
*Sul display compaiono le indicazioni. [Apprendimento dei punti di inizio]*
- Impostare il punto di inizio X.
- Posizione: Impostare Y con il [tasto multifunzione di destra].

- Non viene impostato alcun punto di inizio. → Viene misurata la lunghezza del circuito e i punti di inizio vengono distribuiti automaticamente in modo uniforme su tutta la lunghezza.
- I punti di inizio possono essere adattati manualmente.

**11. MENU IMPOSTAZIONI**

Imposta data, ora, lingua e ricalibratura, vedi Messa in funzione.

**Impostazione dell'altezza di taglio**

- Selezionare [Impostare l'altezza di taglio].
- Impostare [Altezza di taglio] con i [tasti freccia] (Fig. 3 - 3) nella misura di 5 mm e confermare con il [tasto multifunzione destro] (Fig. 3 - 5).
- Confermare la selezione con il [tasto menu] (Fig. 3 - 8) e tornare al menu principale.  
*Solo quando evoCUT 4.0 inizia a funzionare, il disco portaleme viene impostato all'altezza di taglio configurata.*

L'altezza di taglio varia tra 3 e 6 cm di altezza dell'erba. L'altezza di taglio è regolabile in cinque livelli di 5 mm ciascuno.

**Attivazione o disattivazione dei toni tasti**

- Selezionare [Toni tasti].
- Confermare con il [tasto multifunzione destro].
- Attivare o disattivare i toni dei tasti con il [tasto multifunzione destro].
- Confermare la selezione con il [tasto Menu].

**Attivazione o disattivazione del sensore pioggia**

- Nella sottovoce Impostazioni selezionare [Sensore pioggia].
- Confermare con il [tasto multifunzione di destra].
- Attivare o disattivare il sensore pioggia con il [tasto multifunzione di destra].
- Confermare la selezione con il rispettivo [tasto menu] e tornare al menu principale.

**Impostazione del ritardo del sensore pioggia**

- Nella sottovoce Impostazioni selezionare [Ritardo sensore pioggia].
- Confermare con il [tasto multifunzione di destra].
- Impostare il [Ritardo sensore pioggia].
- Confermare la selezione con il rispettivo [tasto menu] e tornare al menu principale.

La funzione [Ritardo sensore pioggia] serve in caso di pioggia allo scopo di far uscire di nuovo evoCUT 4.0 dalla stazione base, con un intervallo di tempo, dopo che vi era rientrato.

**Modifica del contrasto del display**

- Selezionare [Contrasto display].
- Impostare [Contrasto display] con i [tasti freccia] e confermare con il [tasto multifunzione destro].
- Confermare la selezione con il [tasto menu] e tornare al menu principale.

**Ripristino delle impostazioni di fabbrica**

- Selezionare [Impostazione di fabbrica].
- Inserire di nuovo il codice PIN e confermare.
- Confermare la selezione con il [tasto menu] e tornare al menu principale.

**12. MENU INFORMAZIONI**

Il menù Informazioni serve a richiamare lo stato del software, lo stato dell'hardware, le impostazioni attuali (Info Programmi) e le anomalie. In questo menu non si possono effettuare impostazioni.

**Anomalie**

Indica data, ora e codice di errore insieme a messaggio di errore. Vengono elencati tutti i messaggi di errore dalla messa in funzione.

**13. CONSIGLI PER LA TOSATURA**

- Mantenere costante l'altezza di taglio, compresa tra 3 e 6 cm, senza superare la metà dell'altezza dell'erba.
- Definire di conseguenza gli orari di tosatura.
- Se l'erba è folta e il numero di giri del motore si abbassa notevolmente, aumentare l'altezza di taglio e ripetere più volte la tosatura.



Per sfruttare appieno la potenzialità di evoCUT 4.0, si consiglia di mettere in funzione il robot tosaerba nelle ore fresche del giorno.

**PERICOLO!**

Pericolo di lesioni dovute alle lame di taglio!

- Spegnerne il robot tosaerba con il [tasto ON/OFF] prima di qualsiasi intervento di cura e manutenzione.
- Scollegare dalla rete il trasformatore della stazione base.
- In caso di interventi di cura e manutenzione su utensili rotanti e/o taglienti, indossare sempre guanti da lavoro!

**14. BATTERIA**

- La batteria integrata è parzialmente caricata al momento della consegna. Nel normale esercizio, la batteria di evoCUT 4.0 viene caricata regolarmente.
- Quando il livello di carica scende a 0%, evoCUT 4.0 si reca autonomamente nella stazione base e ricarica la batteria. *Un'interruzione della carica non danneggia la batteria.*
- La stazione base è dotata di un'elettronica di controllo. Quando la carica è completa (100%), l'elettronica interrompe automaticamente il processo di carica.
- Lo stato della batteria è indicato sul display.
- Fare attenzione a verificare che i contatti (Fig. 7 - 1) della stazione base aderiscano correttamente alle superfici di carica (Fig. 7 - 2) presenti su evoCUT 4.0.
- L'intervallo di temperatura consentito per la carica della batteria deve essere compreso tra 0 e 40 °C.
- A temperature superiori ai 45 °C, il circuito di protezione incorporato impedisce il caricamento della batteria per evitarne la distruzione.
- Se la durata utile della batteria pur completamente carica si riduce notevolmente, far sostituire la batteria da un rivenditore specializzato, tecnico o partner di assistenza SOLO con una batteria nuova originale.
- Se a causa d'invecchiamento o tempi di ricovero o stoccaggio troppo lunghi la carica della batteria dovesse scendere oltre il livello stabilito dal costruttore, non sarà più possibile ricaricarla. Far controllare ed eventualmente sostituire la batteria e l'elettronica di controllo dal rivenditore specializzato, tecnico o partner di assistenza SOLO.
- Lo stato della batteria è indicato sul display. Dopo circa 3 mesi, verificare lo stato della batteria eseguendo una lettura dopo l'accensione di evoCUT 4.0. Se necessario, mettere in carica l'apparecchio nella stazione base.



## 15. TRASPORTO

- Trasportare evoCUT 4.0 reggendolo soltanto dalla scocca.
- Fermare evoCUT 4.0 premendo il [tasto STOP] (Fig. 3 - 2).
- Spegner evoCUT 4.0 con il [tasto ON/OFF] (Fig. 3 - 7).



### PERICOLO!

Pericolo di lesioni dovute alle lame di taglio!

Durante il trasporto il disco porta lame di taglio deve essere rivolto distante dal corpo.

## 16. MANUTENZIONE

- Controllare regolarmente che evoCUT 4.0 e stazione base non presentino danneggiamenti.
- Far sostituire o riparare componenti e batterie danneggiati a rivenditori specializzati, tecnici o partner di assistenza SOLO.

### 16.1 Pulizia

- Una volta alla settimana, pulire a fondo il robot tosaerba con una scopetta o un panno.  
*Lo sporco non rimosso può compromettere il funzionamento dell'apparecchio.*
- Controllare una volta alla settimana se le lame di taglio (Fig. 2 - 9) sono danneggiate.



### Danni all'elettronica/impianto elettrico causati da pulizia non adeguata!

Non pulire il robot tosaerba con un'idropulitrice o sotto l'acqua corrente. L'acqua, penetrando nell'apparecchio, può distruggere interruttori, batteria, motori e schede di circuiti stampati.

### 16.2 Pulizia del telaio

Pulire a fondo il disco portalam e (Fig. 2 - 7) e l'area circostante e la guida (Fig. 9 - 5) con una scopetta o un panno.

### 16.3 Controllo dei contatti

In presenza di sporco, pulire con un panno le superfici dei contatti (Fig. 7 -2) sul robot tosaerba.

### 16.4 Controllo della libera rotazione delle rotelle

- Una volta alla settimana, pulire a fondo la zona attorno alle rotelle (Fig. 9 - 1) con una scopetta o un panno.
- Controllare la rotazione libera e la sterzabilità delle rotelle (Fig. 9 - 1).  
*Se le rotelle non si muovono liberamente, devono essere sbloccate oppure sostituite.*

### 16.5 Controllo della stazione base

- Sfilare la spina del trasformatore.
- Controllare se i contatti (Fig. 7 - 1) sulla stazione base sono sporchi ed eventualmente pulirli con un panno.

## 17. RIPARAZIONE

Gli interventi di riparazione devono essere eseguiti solo da aziende specializzate o dai nostri centri di assistenza SOLO.

### 17.1 Cambio delle lame di taglio

- Spegner e il robot tosaerba (Fig. 3 - 7).
- Appoggiare il robot tosaerba con le lame di taglio rivolte verso l'alto.
- Svitare le viti (Fig. 2 - 11) con una chiave avente un'apertura di 5,5.
- Estrarre le lame di taglio (Fig. 2 - 9) dalla loro sede.
- Pulire la sede delle lame con una spazzola morbida.
- Inserire le nuove lame e fissarle con le viti.  
*Solitamente le lame di sgombero non vanno sostituite.*

In caso di sporco intenso non rimovibile con una spazzola, si dovrà sostituire il disco portalam e (Fig. 9 - 3), per evitare che uno squilibrio produca una forte usura e problemi di funzionamento.



### Danni causati da riparazione non corretta!

Se le lame di taglio sono piegate, non possono essere raddrizzate.

## 18. AIUTO IN CASO DI ANOMALIE

## 18.1 Generalità

Messaggio di errore	Possibile causa	Soluzione
Bassa tensione batteria	Cavo di delimitazione difettoso, il robot non trova la stazione base.	Controllare che non siano presenti interruzioni nel cavo di delimitazione, eventualmente far effettuare la misurazione da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
	Batteria esaurita.	Superata la durata utile della batteria. Far sostituire la batteria da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
	Elettronica di carica guasta	Far sostituire l'elettronica di carica da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
	Il robot non si innesta nei contatti di carica.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Rimettere il robot nella stazione base e controllare se i contatti di carica sono collegati.</li> <li>• Far controllare e sostituire i contatti di carica da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.</li> </ul>
Codice PIN errato	È stato inserito un codice PIN errato.	Inserire il codice PIN corretto. Si possono fare tre tentativi, poi occorre inserire un codice PUK.
Tosatura finale non uniforme	Il robot ha lavorato per un tempo troppo breve.	Programmare tempi di lavoro più lunghi.
	Area da tosare troppo ampia.	Ridurre l'area di taglio.
	Il rapporto tra altezza di taglio ed altezza dell'erba non coincide.	Aumentare l'altezza di taglio per poi abbassarla gradualmente fino all'altezza desiderata.
	Le lame di taglio hanno perso il filo.	Sostituire le lame di taglio o farle affilare da un responsabile del servizio di assistenza SOLO; applicarle con delle viti nuove.
	L'erba blocca o rende difficoltosa la rotazione del disco portalamo o dell'albero motore.	Rimuovere l'erba e assicurarsi che il disco portalamo ruoti liberamente.
Il robot lavora all'ora sbagliata.	Impostare l'orario sul robot o l'ora di inizio e di fine tosatura.	Impostare l'ora.
Il robot vibra.	Squilibrio nella lama di taglio o nel suo azionamento.	Controllare e pulire le lame di taglio e il disco portalamo, se necessario sostituirli.

## 18.2 Codice di errore

Messaggio di errore	Possibile causa	Soluzione
CN001: Tilt sensor	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Superata l'inclinazione massima.</li> <li>• Il robot è stato sollevato da terra.</li> <li>• Pendio troppo ripido.</li> </ul>	Posare il robot su una superficie piana e resettare l'errore.
CN002: Lift sensor	In seguito a sollevamento o a un corpo estraneo, l'involucro è stato deviato verso l'alto.	Rimuovere il corpo estraneo.
CN005: Bumper deflected	Il robot ha urtato un ostacolo e non riesce a liberarsi (urto in prossimità della stazione base).	
CN007: No loop signal CN017: Cal: signal weak	Segnale circuito assente. Errore durante la calibratura, segnale del circuito troppo debole.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Controllare l'alimentazione della stazione base.</li> <li>• Controllare il circuito.</li> <li>• Disinserire e reinserire il trasformatore.</li> </ul>
CN008: Loop signal weak	Il segnale del circuito è debole.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Controllare l'alimentazione della stazione base.</li> <li>• Controllare il circuito, potrebbe essere interrato troppo profondamente.</li> <li>• Disinserire e reinserire il trasformatore.</li> </ul>
CN010: Bad position	Il robot è uscito dal circuito.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Ricollocare il robot nell'area di lavoro.</li> <li>• Circuito incrociato</li> </ul>
CN011: Escaped robot	Il robot è uscito dall'area.	Controllare la posa del circuito (curve, ostacoli ecc.).
CN012: Cal: no loop CN015: Cal: outside	Errore durante la calibratura, il robot non ha trovato il circuito.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Collocare il robot verticalmente rispetto al circuito, il robot deve poter attraversare il circuito.</li> <li>• Controllare l'alimentazione della stazione base.</li> <li>• Controllare il circuito.</li> <li>• Disinserire e reinserire il trasformatore.</li> <li>• Cavo del circuito incrociato.</li> </ul>
CN018: Cal: Collision	Errore durante la calibratura, urto	Eliminare l'ostacolo.
CN038: Battery	Batteria scarica.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Controllare che la stazione di ricarica non presenti ostacoli.</li> <li>• Controllare i contatti di carica della stazione base.</li> <li>• Circuito troppo lungo, presenza di troppe isole.</li> <li>• Il robot si è incagliato.</li> </ul>
	Cavo di delimitazione difettoso, il robot non ritrova la stazione base.	Controllare che non siano presenti interruzioni nel cavo di delimitazione, eventualmente far effettuare la misurazione da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
	Batteria esaurita.	Superata la durata utile della batteria. Far sostituire la batteria da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
	Elettronica di carica guasta.	Far sostituire l'elettronica di carica da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
	Il robot non si innesta nei contatti di carica.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Rimettere il robot nella stazione base e controllare che i contatti di carica siano collegati.</li> <li>• Far controllare e sostituire i contatti di carica da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.</li> </ul>

Messaggio di errore	Possibile causa	Soluzione
CN099: Recov escape	Impossibile eliminare l'errore automaticamente.	Eliminare l'errore manualmente.
CN104: Battery over heating	Batteria surriscaldata - temperatura dell'accumulatore oltre i 60 °C, scaricamento impossibile.	Lo spegnimento d'emergenza viene effettuato dall'elettronica di controllo. Non collocare il robot sulla stazione base. Spegnerlo il robot e lasciar raffreddare la batteria.
CN110: Blade motor over heating	Motore del tosaerba surriscaldato, temperatura > 80 °C.	Spegnerlo il robot e lasciarlo raffreddare. Se il problema si ripresenta, far controllare il robot da un responsabile del servizio di assistenza SOLO.
CN119: R-Bumper deflected CN120: L-Bumper deflected	Il robot ha urtato un ostacolo e per motivi di sicurezza non può liberarsi, ad es. urti avvenuti vicino alla stazione base.	Eliminare l'ostacolo e resettare il messaggio di errore.
CN128: Recov Impossible	Urto di un ostacolo o abbandono del circuito -> impossibile fare marcia indietro, il robot non riesce a liberarsi.	Rimuovere l'ostacolo, controllare la deviazione dell'involucro.
CN129: Blocked WL	Motore ruota sinistra bloccato.	Eliminare il blocco.
CN130: Blocked WR	Motore ruota destra bloccato.	Eliminare il blocco.

## 19. DATI TECNICI

<b>Dati evoCUT 4.0</b>	
Lunghezza / larghezza / altezza in mm	600 / 490 / 245
Peso in kg	ca. 11,5
Sistema di tosatura erba	elettrico con 2 lame di taglio
Motore lame di taglio, giri/min	3400
Altezze di taglio in mm	30 - 60
Regolazione dell'altezza di taglio in 7 livelli	5 mm per livello
Larghezza di taglio in mm	320
Superficie max tosabile in m <sup>2</sup>	ca. 2.000
Max angolo di pendenza della superficie erbosa in %	35
Distanza del cavo perimetrale dalla linea di confine (parete/siepe) in cm	min. 15
<b>Dati stazione base/trasformatore</b>	
Tensione di allacciamento stazione base	230 V 16 A 50 HZ
Tensione secondaria/corrente/potenza	27 V AC / 2,2 A / 60 VA
<b>Emissioni acustiche</b>	
Volume misurato in dB(A) / volume garantito in dB(A)	63 / 65
<b>Batteria</b>	
Tensione V	25,2
Capacità Ah	4,3
Energia Wh	106 - 109

## 20. GARANZIA

Qualsiasi difetto del materiale o di fabbricazione sarà eliminato durante il periodo di garanzia previsto dalla legge, a nostra scelta, tramite riparazione o sostituzione. Il periodo di garanzia dipende dalle leggi del paese, in cui viene acquistata la macchina.

**La nostra garanzia è valida solo nei seguenti casi:**

- utilizzo corretto della macchina
- rispetto delle istruzioni per l'uso
- impiego di ricambi originali

**La garanzia decade nei seguenti casi:**

- tentativi di riparazione sulla macchina
- modifiche tecniche alla macchina
- impiego non conforme alle prescrizioni


**Sono esclusi dalla garanzia:**

- danni alla vernice riconducibili alla normale usura
- particolari soggetti a usura come lame di taglio, lama di sgombero e disco portalamme

Il periodo di garanzia decorre dalla acquisto da parte del primo utente finale. Decisiva è la data sulla ricevuta. Per richiedere una prestazione in garanzia rivolgersi - con questa dichiarazione e lo scontrino dell'acquisto - al rivenditore o al Centro assistenza autorizzato più vicino. La presente garanzia lascia invariate le rivendicazioni di garanzia legali dell'acquirente nei riguardi del venditore.

## Gebruiksaanwijzing

Vertaling van de oorspronkelijke gebruiksaanwijzing

 Lees deze gebruiksaanwijzing grondig voor u de machine voor het eerst gebruikt en hou altijd rekening met de veiligheidsvoorschriften!

Deze documentatie is permanent onderdeel van het beschreven product en dient bij verkoop aan de koper te worden overgedragen.

Als u na het bestuderen van deze gebruiksaanwijzing nog vragen heeft, kunt u altijd terecht bij uw SOLO-verkoper.

**CE conformiteitsverklaring** → De CE-conformiteitsverklaring in een **afzonderlijke bijlage** maakt deel uit van deze gebruiksaanwijzing.

### Verpakking en afvalfase

Bewaar de originele verpakking om de zaag te beschermen tegen transportschade als ze moet worden getransporteerd. Als u het verpakkingsmateriaal niet meer nodig heeft, moet het overeenkomstig de plaatselijke voorschriften worden weggedaan. Verpakkingsmateriaal uit karton is een grondstof die opnieuw kan worden gebruikt of gerecycleerd.

Als de machine niet meer kan worden gebruikt, moet ze overeenkomstig de lokale voorschriften worden weggedaan.

Met het oog op de constante verdere ontwikkeling van onze apparaten zijn wijzigingen in de leveringsomvang op het vlak van vorm, techniek en uitvoering voorbehouden.

Verder kunnen geen aanspraken worden afgeleid uit informatie en afbeeldingen in deze handleiding.

## Symbolen

Volgende symbolen worden gebruikt op de machine en in deze gebruiksaanwijzing:



Voor ingebruikname en voor alle onderhouds-, montage- en reinigingswerken de handleiding grondig lezen



### LET OP!

Het nauwkeurig in acht nemen van deze waarschuwingen kan verwondingen en/ of materiële schade voorkomen.



Speciale aanwijzingen voor een beter begrip en gebruik.



Houd anderen uit de buurt van de gevarezone!



Blijf met uw handen en voeten bij het slijmechanisme vandaan!



Houd afstand tot de gevarezone.



Alvorens te gaan maaien moet de pincode worden ingevoerd!



Niet meerijden op de gazonmaaier!



Gebruikte apparaten, batterijen of accu's niet afvoeren via de vuilnisophaaldienst!

Bij afdanken de plaatselijke regelgeving opvolgen. Om af te danken bestaan er de volgende mogelijkheden:

- Via de vakhandel.
- Via een afvalinzamelcentrum met CCR-aanduiding.
- De accu alleen afdanken in ontladen toestand.
- De gebruiker verplicht zich tot teruggave van de accu. Deze kan bij een vakhandel of servicepartner van SOLO kosteloos worden ingeleverd.

## Kenplaatje

### Basisstation



### Grasmaaier (robot)



a: Typebenaming

b: Serienummer

c: Bouwjaar

	Blz.
<b>1. Veiligheidsvoorschriften</b> .....	<b>4</b>
1.1 <i>Voorgeschreven gebruik / Algemene veiligheidsvoorschriften</i>	4
1.2 <i>Veiligheids- en beveiligingsvoorzieningen</i>	4
<b>2. INHOUD VAN DE LEVERING</b> .....	<b>4</b>
<b>3. PRODUCTOVERZICHT</b> .....	<b>4</b>
<b>4. BESCHRIJVING VAN DE WERKING</b> .....	<b>5</b>
4.1 <i>Sensoren</i>	5
4.2 <i>Transformator</i>	5
4.3 <i>Basisstation</i>	5
<b>5. MONTAGE</b> .....	<b>5</b>
5.1 <i>Basisstation opbouwen</i>	5
5.2 <i>Begrenzingskabel</i>	6
5.3 <i>Laagspanningskabel aansluiten aan transformator</i>	6
5.4 <i>Het basisstation openen</i>	6
<b>6. BEDIENPANEEL</b> .....	<b>7</b>
<b>7. PIN- EN PUK-CODE</b> .....	<b>7</b>
<b>8. INGEBRUIKNAME</b> .....	<b>8</b>
<b>9. OVERZICHT HOOFDMENU</b> .....	<b>9</b>
<b>10. HET WEEKPROGRAMMA INSTELLEN</b> .....	<b>10</b>
10.1 <i>Startpunten instellen</i>	11
<b>11. INSTELLINGENMENU</b> .....	<b>11</b>
<b>12. INFORMATIEMENU</b> .....	<b>12</b>
<b>13. TIPS BIJ HET MAAIEN</b> .....	<b>12</b>
<b>14. ACCU</b> .....	<b>12</b>
<b>15. TRANSPORT</b> .....	<b>12</b>
<b>16. ONDERHOUD</b> .....	<b>13</b>
16.1 <i>Reinigen</i>	13
16.2 <i>Chassis reinigen</i>	13
16.3 <i>Aansluitcontacten controleren</i>	13
16.4 <i>Wielen controleren op vrije beweging</i>	13
16.5 <i>Basisstation controleren</i>	13
<b>17. REPARATIES</b> .....	<b>13</b>
17.1 <i>Messen vervangen</i>	13
<b>18. HULP BIJ STORINGEN</b> .....	<b>14</b>
18.1 <i>Algemeen</i>	14
18.2 <i>Storingscode</i>	15
<b>19. TECHNISCHE GEGEVENS</b> .....	<b>16</b>
<b>20. GARANTIE</b> .....	<b>17</b>

## 1. VEILIGHEIDSVOORSCHRIFTEN

### 1.1 Voorgeschreven gebruik / Algemene veiligheidsvoorschriften

Dit apparaat is bedoeld voor het maaien van gazons in particuliere tuinen. Elke andere of verder strekkende toepassing wordt beschouwd als niet overeenkomstig het gebruiksdoel.

#### **MOGELIJK FOUTIEF GEBRUIK**

Dit apparaat is niet geschikt voor gebruik in een openbare omgeving, parken, op sportterreinen of in de land- en bosbouw.

- Laat beschadigde onderdelen en accu's vervangen of repareren door de dealer, technicus of servicepartner van SOLO.
- De gebruiker is verantwoordelijk voor eventueel letsel bij derden en voor materiële schade.
- Anderen op afstand houden van gevaarzone.
- Gebruik het apparaat uitsluitend in onbeschadigde toestand.
- Kinderen of andere personen die de gebruikshandleiding niet kennen, mogen het apparaat niet gebruiken.
- Met uw lichaam en kleding bij het maaiwerk vandaan blijven.



#### **WAARSCHUWING!**

Het nauwkeurig opvolgen van deze waarschuwingsinstructies kan lichamelijk letsel of materiële schade voorkomen.

### 1.2 Veiligheids- en beveiligingsvoorzieningen

- Beveiligingen mogen niet worden doorverbonden, verwijderd of gemanipuleerd. Bij negeren hiervan kan de eigen gezondheid of die van anderen in gevaar worden gebracht.
- Om het onbedoeld of onbevoegd inschakelen van de evo**CUT** 4.0 te voorkomen is deze beveiligd via een PIN-code.
- De evo**CUT** 4.0 is uitgerust met een veiligheidssensor. Als het apparaat wordt opgetild, zullen de motor en de messen binnen 2 seconden stilstaan.
- Na aanraking met een obstakel rijdt de evo**CUT** 4.0 achteruit, stopt dan en verandert zijn rijrichting.
- Controleer het apparaat en het basisstation regelmatig op beschadigingen.
- Apparatuur en basisstation bij beschadiging niet gebruiken.

## 2. INHOUD VAN DE LEVERING

**Fig. 1**

- A evo**CUT** 4.0 -maaimachine**
- B Basisstation**
- C Transformator**
- D Begrenzingskabel (250 m)**
- E Gazonpennen (250 stuks)**
- Deze **gebruiksaanwijzing**
- De **CE-conformiteitsverklaring** in een **afzonderlijke bijlage** maakt deel uit van deze gebruiksaanwijzing
- **PUK-Code**

## 3. PRODUCTOVERZICHT

**Fig. 2**

1. Aansluitcontacten voor opladen
2. Bumper
3. Behuizing
4. Bedieningspaneel (onder afdekkap)
5. STOP-knop
6. Voorste wielen (stuurbaar)
7. Messenschijf
8. Aandrijfwielen
9. Mes
10. Wegruimmes
11. Bevestigingsbout



## 4. BESCHRIJVING VAN DE WERKING

De evo**CUT** 4.0 is een volautomatische gazonmaaier met accu-aandrijving die zich zelfstandig binnen een begrensd maaibereik verplaatst.

Het maaibereik is door een begrenzingskabel afgebakend, deze kabel is verbonden met het basisstation.

Om de accu op te laden rijdt de evo**CUT** 4.0 langs de begrenzingskabel terug naar het basisstation.

Voor maaibedrijf heeft de fabriek maaiprogramma's geïnstalleerd waarin ook oppervlak- en randmaai functies zijn opgenomen. Deze maaiprogramma's kunnen door de gebruiker worden gewijzigd.

Door de speciale messenconstructie wordt het maaisel niet verzameld maar blijft dit op het gazon liggen en zorgt zo voor een mulch of groenbemestingseffect.

### 4.1 Sensoren

evo**CUT** 4.0 is uitgerust met een aantal veiligheidssensoren.

#### Hefsensor

Als de evo**CUT** 4.0 tijdens het maaien wordt opgetild aan de behuizing, zet een sensor het mes binnen 2 seconden stil en wordt de rijaandrijving uitgeschakeld.

#### Stootsensoren en obstakelherkenning

De evo**CUT** 4.0 is uitgerust met sensoren die bij contact met een obstakel zorgen dat de rijrichting wordt aangepast. Wanneer het apparaat tegen een hindernis stuit, verschuift het bovendeel van de behuizing iets. De sensor kiest dan een andere rijrichting.

#### Hellingsensor in rijrichting

Bij een hellingspercentage omhoog of omlaag van meer dan 35% wordt de evo**CUT** 4.0 via de hellingsensor uitgeschakeld.

#### Hellingsensor in dwarsrichting

Bij een hellingspercentage in dwarsrichting van meer dan 35% wordt de evo**CUT** 4.0 via de hellingsensor uitgeschakeld.

#### Regensensor

De evo**CUT** 4.0 is uitgerust met een regensensor die bij regen de maaibeurt onderbreekt en zorgt dat de evo**CUT** 4.0 terugrijdt naar basisstation.



Als de evo**CUT** 4.0 is uitgeschakeld via een veiligheidssensor, schakelt hij niet weer automatisch in. Om verder te gaan met maaien moet de storing worden bevestigd en opgeheven door op de multifunctionele knop te drukken.

### 4.2 Transformator

De transformator levert de elektrische stroom voor het basisstation.



#### **WAARSCHUWING!**

Schade door sproeiwater!  
Plaats de transformator op een droge plek waar deze beschermd is tegen sproeiwater.

### 4.3 Basisstation

- Het basisstation wordt met de laagspanningskabel aangesloten (**Fig. 4 - 3**) op de stroomvoorziening (transformator).
- Het basisstation produceert een besturingssignaal en stuurt dit uit via de begrenzingskabel.
- Het basisstation is voorzien van twee aansluitingen voor de oplaadkabel die aan de oplaadaansluiting (**Fig. 7 - 1**) op de evo**CUT** 4.0 (**Fig. 7 - 2**) vastkoppelen nadat deze naar het basisstation is gereden.
- Het basisstation is uitgerust met een [HOMEknop]. Als deze knop wordt ingedrukt, beëindigt de evo**CUT** 4.0 zijn huidige activiteit voor deze dag en rijdt het apparaat zelfstandig terug naar het basisstation.

## 5. MONTAGE



De hier beschreven chronologische volgorde moet beslist worden aangehouden

### 5.1 Basisstation opbouwen

Het basisstation op een beschaduwde, tegen regen beschutte en horizontale plek in de tuin plaatsen en met gazonpennen vastzetten. Daarbij de aangegeven afmetingen aanhouden (**Fig. 8**).

## 5.2 Begrenzingskabel

De begrenzingskabel wordt met gazonpennen vastgezet. Als blijkt dat de meegeleverde begrenzingskabel voor uw gazonoppervlak niet lang genoeg is, kunt u bij uw dealer, technicus of servicepartner van SOLO de bijbehorende verlengingskabel aanschaffen.

Een stuk isolatie van 10 mm van de begrenzingskabel strippen, deze aan de ene kant van het basisstation (**Fig. 4 - 1**) aansluiten en zoals afgebeeld (**Fig. 8**) verder monteren; daarbij de aangeduide afstanden aanhouden.

Voorkom beschadigingen tijdens het maaien door er bij het aanleggen van de begrenzingskabel op te letten dat deze overal strak aanligt tegen de grond.

Op plaatsen waar de begrenzingskabel niet strak tegen de grond ligt, moet deze met een extra gazonpen worden vastgezet.



### WAARSCHUWING!

Schade aan begrenzingskabel!

Vlakbij de begrenzingskabel het gazon niet verticuteren.

### Kabelreserve

Om na de inrichting van het maaibereik het basisstation nog te kunnen verplaatsen of het maaibereik vergroten, kan het best op regelmatige afstanden een reservelengte (**Fig. 8 - 1**) in de begrenzingskabel worden aangehouden. Haal daartoe de begrenzingskabel om een gazonpen heen, ga terug om de kabel rondom de vorige gazonpen te halen en ga dan weer verder zoals afgebeeld; zet de reservelengte vast met een extra gazonpen.

*Kies het aantal kabelreservelengten naar eigen goeddunken.*

### Aanlegmogelijkheden

De begrenzingskabel kan zowel op het gazon (**Fig. 6 - 1**) worden gelegd of kan tot 10 cm diep onder de grasnerf (**Fig. 6 - 2**) worden ingewerkt. Laat het inwerken onder de grasnerf uitvoeren door uw dealer.

*Zo nodig kunnen beide varianten ook gecombineerd worden toegepast.*

### Aanleg van kabel rondom obstakels

Bij het aanleggen van de kabel rondom obstakels moeten de in de afbeelding (**Fig. 8**) aangeduide afstanden worden aangehouden.

Bij een afstand van 0 cm tussen aangrenzende kabels kan de kabel worden overreden. De beste oplossing, in de meeste gevallen.

Vanaf een afstand van minstens 30 cm herkent de evoCUT 4.0 de afstand als weg en rijdt de robot om het obstakel heen.

Bij het aanleggen van de begrenzingskabel in doorgangen (**Fig. 8 - 44**) moeten voor een probleemloos gebruik van de evoCUT 4.0 de in de tekening (**Fig. 8**) aangeduide minimumafstanden ten opzichte van obstakels worden aangehouden, evenals de minimumbreedte voor doorgangen.

Als begrenzingskabels elkaar kruisen leidt dit tot storingen, omdat op zo'n plek binnen- en buitenkant worden omgewisseld.

### Begrenzingskabel aansluiten aan basisstation

Na de aanleg de isolatie op het uiteinde van de begrenzingskabel (**Fig. 4 - 2**) strippen en de kabel verbinden aan de stekker.

## 5.3 Laagspanningskabel aansluiten aan transformator

De schroeven met een schroevendraaier (**Fig. 4 - 3**) losdraaien en de laagspanningskabel aansluiten aan de transformator (**Fig. 4 - 5**).

*De kabels kunnen willekeurig worden aangesloten, aanhouden van polariteit is niet nodig.*

De netstekker van de transformator in het stopcontact (**Fig. 4 - 4**) steken.

## 5.4 Het basisstation openen

Bij storing zoeken kan het deksel (**Fig. 5 - 3**) ter controle van de LED-aanduidingen worden geopend (bij storing).

### Verbinding controleren

Na het aansluiten van de kabel moeten de LED's (**Fig. 5 - 1**) en (**Fig. 5 - 2**) oplichten. Haal als dat niet zo is de netstekker los en controleer alle stekkerverbindingen en de kabel op een correcte ligging of beschadiging.

Gele LED (**Fig. 5 - 1**)

- brandt wanneer het basisstation is verbonden aan de transformator en de elektrische verbinding naar de transformator bedrijfsklaar is.

- knippert tijdens het laden van de evoCUT 4.0.

Groene LED (**Fig. 5 - 2**)

- brandt wanneer de begrenzingskabel correct is aangelegd en het circuit in orde is.
- knippert eerst en dooft vervolgens wanneer het circuit van de begrenzingskabel niet in orde is.

## 6. BEDIENPANEEL

**Fig. 3:**

1. Op het [LCD-display] wordt de huidige conditie of het geselecteerde menu weergegeven.
2. Bij het indrukken van de [STOP-knop] stopt de evo**CUT** 4.0 en staan de messen binnen 2 seconden stil.
3. De [Pijlknoppen omhoog en omlaag] dienen om in menu's te navigeren en voor het wijzigen van waarden.
4. Met de [START/PAUZE-knop] wordt de evo**CUT** 4.0 gestart of wordt de werking onderbroken. Voorzichtig - apparaat start na ca. 2 minuten uit zichzelf!
5. [Multifunctionele knop rechts]
  - Bevestigen (een menu openen, wijzigen van waarden bevestigen)
  - Verder
  - Wijzigen
  - Inschakelen / Uitschakelen
  - Opslaan / Bevestigen
6. [Multifunctionele knop links ]
  - Stoppen
  - Terug (menu sluiten, bij invoeren van waarde één waarde teruggaan)
7. Met de [ON/OFF-knop] wordt de evo**CUT** 4.0 aan- of uitgezet.
8. Met de [Menu-knop] kan vanuit elk submenu snel worden teruggesprongen naar het hoofdmenu.
9. Met de [HOME-knop] wordt de huidige maaibeurt afgebroken. De evo**CUT** 4.0 rijdt naar het basisstation. De evo**CUT** 4.0 start de volgende dag met de volgende geplande maaibeurt.

## 7. PIN- EN PUK-CODE

- PIN-code en PUK-code veilig bewaren, ontoegankelijk voor onbevoegden.
- Deze PIN-code kan door de eigenaar worden gewijzigd.
- Bij driemaal invoeren van een foutieve PINcode moet een PUK-code worden opgegeven.
- Wacht 24 uur nadat meermaals een foutieve PUK-code is ingevoerd alvorens een nieuwe poging te doen.

## 8. INGBRUIKNAME

### Voorbereiding

Plaats vooraf aan de ingebruikname de evo**CUT** 4.0 in de uitgangspositie op het afgebakende maaibereik (Fig. 8 - 3).

*Houd de aangeduide afmetingen aan.*

### Aanzetten

SOLO EVOCUT 4.0	
Software #	xxxxx
Seriennummer	xxxxx

Statusweergave

- De evo**CUT** 4.0 inschakelen door op de [ON/OFF-knop] (Fig. 3 - 7) te drukken.

*Op het LCD-display (Fig. 3 - 1) verschijnt dan de hier getoonde informatie.*

### Taalkeuze

[ Taalkeuze ]
* English (Engels)
Deutsch (Duits)
Bevestigen

Alleen bij de eerste ingebruikname moet de gebruiker hier de gewenste taal selecteren.

- Met de bijbehorende [Pijlknoppen] (Fig. 3 - 3) wordt de gewenste taal geselecteerd.
- Met [Multifunctionele knop] (Fig. 3 - 5) bevestigen.

*Na de bevestiging wordt op het LCDdisplay (Fig. 3 - 1) [PIN-aanmelding invoeren] weergegeven.*

### De op de fabriek ingevoerde PIN-code invoeren

Alleen bij de eerste ingebruikname moet de door de fabriek ingestelde PIN-code worden ingevoerd. De PIN-code is door de fabriek ingesteld op [0000].

[ Aanmelding PIN invoeren ]
****
Bevestigen

- Met de bijbehorende [Pijlknoppen] (Fig. 3 - 3) de gewenste cijfers selecteren en steeds met de [Multifunctionele knop] (Fig. 3 - 5) bevestigen.
- De drie volgende cijfers op dezelfde wijze invoeren.

*Het LCD-display (Fig. 3 - 1) toont vervolgens het invoervenster [PIN wijzigen].*

### PIN-code wijzigen

Nieuwe PIN opgeven en herhalen.

*Vervolgens verschijnt op het LCD-display (Fig. 3 - 1) het [Datuminvoervenster].*

### Datum instellen of wijzigen

De datum en het tijdstip correct invoeren, omdat andere programmeringen hiervan afhankelijk zijn.

[ Datum invoeren ]
DD.MM.JJJJ
01 .01. 2013
Verder

- Met de bijbehorende [Pijlknoppen] (Fig. 3 - 3) de gewenste cijfers selecteren en steeds met de [Multifunctionele knop] (Fig. 3 - 5) bevestigen.

*Na de bevestiging toont het LCD-display (Fig. 3 - 1) het [Tijdstipinvoervenster].*

**i** Om het jaar (JJJJ) in te voeren zijn alleen de laatste cijfers vereist, de twee eerste cijfers 20XX staan al vermeld.

### Tijdstip instellen of wijzigen

[ Tijdstip invoeren ]
24-uur indeling
07:00
Stoppen          Verder

- Met de bijbehorende [Pijlknoppen] (Fig. 3 - 3) de gewenste cijfers selecteren en steeds met de [Multifunctionele knop] (Fig. 3 - 5) bevestigen.

*Het LCD-display (Fig. 3 - 1) toont vervolgens het statusvenster [Niet gekalibreerd].*

### Kalibreren

Om te kalibreren de evo**CUT** 4.0 op de juiste wijze opstellen (Fig. 8 - 3)

07.06.2013	09:07
! Waarschuwing !	
Aandrijving start	
Acculaadconditie 79%	

- Na indrukken van de [START-knop] (Fig. 3 - 4) start de automatische kalibratieprocedure.

*Op het LCD-display (Fig. 3 - 1) knippert de waarschuwing [Aandrijving start].*



### **LET OP!**

Na indrukken van de [START-knop] loopt de aandrijving.

Niet in roterende onderdelen grijpen.

**Kalibratieprocedure**

De evo**CUT** 4.0 rijdt om de signaalsterkte vast te stellen eerst recht over de begrenzingskabel heen en vervolgens terug naar het basisstation. De accu van de evo**CUT** 4.0 wordt opgeladen.



De evo**CUT** 4.0 moet bij het inrijden in het basisstation blijven staan. Als de evo**CUT** 4.0 bij inrijden van het basisstation de aansluitcontacten niet aantreft, rijdt hij verder langs de begrenzingskabel tot de contacten wel worden aangetroffen of tot de procedure wordt afgebroken.

**Weergave na de kalibratie**

Na de kalibratie wordt het op de fabriek al ingestelde maaivenster getoond.

*Het maaiprogramma is actief, de accu's opgeladen.*

Na afsluiten van de ingebruikname kan met de evo**CUT** 4.0 worden gemaaid volgens de door de fabriek ingestelde maaitijden of volgens een andere programmering.

Op de fabriek zijn de volgende maaitijden ingesteld:

Maandag - vrijdag: 7:00 - 10:00 uur en maandag - vrijdag: 17:00 - 19:00 uur.

- Neem de specifieke voorschriften voor de gebruikstijden in uw land in acht.

## 9. OVERZICHT HOOFDMENU

De volgende menu-items kunnen worden geselecteerd:

Hoofdmenu	Programma	Weekprogramma
		Startpunten
		Programma-info
	Instellingen	Tijdstip
		Datum
		Taal
		Maaihogte instellen
		PIN-code
		Geluidssignaal knopbediening
		Regensensor
		Randen maaien
		Displaycontrast
		Opnieuw kalibreren
		Fabrieksinstellingen
	Informatie	Hardware
		Software
		Programma-info
		Storingen

- Menuknop [Fig. 3 - 8] indrukken om het hoofdmenu te openen.
- Het gewenste programma-item selecteren met de [Pijlknoppen] (Fig. 3 - 3) en bevestigen met de [Multifunctionele knop rechts] (Fig. 3 - 5).
- Elk menu kan worden afgesloten via de menuknop [Fig. 3 - 8].

## 10. HET WEEKPROGRAMMA INSTELLEN

[	Weekprogramma	]
	Elke dag	[ ]
*	Maandag	[x]
Terug	Wijzigen	

In het weekprogramma worden de dagen van de week en de tijdstippen ingesteld waarop de evo**CUT** 4.0 zelfstandig moet gaan maaien.

In het menu-item 1 [Elke dag] maait de evo**CUT** 4.0 elke dag op de ingestelde tijdstippen.

*Het symbool [X] geeft de huidige actieve dag aan.*

In het menu-item 2 [Weekdag] maait de evo**CUT** 4.0 op de ingestelde dag van de week, op het ingestelde tijdstip.

- Met de bijbehorende [Pijlknop] (**Fig. 3 - 3**) de gewenste cijfers selecteren en steeds met de [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.

*Controleer het maaieresultaat en maai zo lang als nodig is voor een fraai en verzorgd gazon.*

**Menu-item [Elke dag]**

- Het menu-item [Elke dag] selecteren met de betreffende [Pijlknop] (**Fig. 3 - 3**) en bevestigen met de [Multifunctionele knop rechts] (**Fig. 3 - 5**).
- De [Pijlknop] (**Fig. 3 - 3**) omlaag drukken tot [Wijzigen] actief wordt.
- Het gewenste menu-item selecteren met de betreffende [Pijlknop] (**Fig. 3 - 3**) en bevestigen met de [Multifunctionele knop rechts] (**Fig. 3 - 5**).

**Verklaring van tekens:**

1)	Menu-item	Elke dag
2)	Menu-item	Weekdag
3)	[-]	Maaibeurt uitgeschakeld
	[R] Randen maaien	De evo <b>CUT</b> 4.0 maait met de rechterzijde langs de begrenzingskabel. Na het maaien langs de randen maait de evo <b>CUT</b> 4.0 verder op het afgebakende maaibereik.
	[M]	Normaal maaien
4)	Starttijd	De evo <b>CUT</b> 4.0 rijdt op het eerder geselecteerde tijdstip weg uit het basisstation.
5)	Eindtijd	De evo <b>CUT</b> 4.0 rijdt op het eerder geselecteerde tijdstip terug naar het basisstation.
6)	[0 - 9] Vast startpunt	De evo <b>CUT</b> 4.0 rijdt op het eerder voor maaien geselecteerde tijdstip van het geselecteerde startpunt vandaan.
	[?] Automatisch startpunt	De startpunten worden automatisch gewisseld (aanbevolen als instelling).

## 10.1 Startpunten instellen

[	Hoofdmenu	]
	Programma	
*	Instellingen	
Terug	Bevestigen	

- Met de [Pijlknop omhoog] of de [Pijlknop omlaag] het menu-item [Programma] selecteren totdat het sterretje bij het menu-item staat.
- Met [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.

[	Programma	]	⇒	[	Startpunten	]
	Weekprogramma			*	Punt X1 bij [010m]	
*	Startpunten				Punt X2 bij [071m]	
Terug	Bevestigen			Terug	Bevestigen	

- Met de [Pijlknop omhoog] of de [Pijlknop omlaag] het menu-item [Startpunten] selecteren totdat het sterretje bij het menu-item staat.
- Met [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.
- Met de [Pijlknop omhoog] of de [Pijlknop omlaag] het menu-item [Punt X\*] selecteren totdat het sterretje bij het menu-item staat.
- De gewenste afstanden instellen, eventueel andere startpunten instellen.
- Met [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.
- Door nogmaals indrukken van de [Menuknop] terug gaan naar het hoofdmenu.



- Het eerste startpunt bevindt zich standaard steeds op 1 m rechts naast het basisstation en kan niet worden gewijzigd.
- De andere negen startpunten zijn standaard ingedeeld over de totale lengte van de begrenzkabel (na de eerste keer randmaaien of na maaien van het hele maai bereik).
- Deze startpunten kunnen worden gewijzigd en zijn programmeerbaar naargelang de afmetingen en de eigenschappen van het maai bereik.

### Startpunten inleren

- De procedure starten door op de [START/PAUZE-knop] te drukken.  
*De aanwijzing op het display opvolgen.*  
*[Startpunt inleren]*
  - Startpunt X instellen.
  - Positie: Y met de [Multifunctionele knop rechts] instellen.



- Er is geen startpunt ingesteld: → De circuitlengte wordt opgemeten en de startpunten worden automatisch gelijkmatig over deze lengte verdeeld.
- De startpunten kunnen elk afzonderlijk worden aangepast.

## 11. INSTELLINGENMENU

Datum, Tijdstippen, Taal en Opnieuw kalibreren instellen, zie onder Inbedrijfname.

### Maaihoogte instellen

- [[Maaihoogte instellen] selecteren.
- [Maaihoogte] met de [Pijlknoppen] instellen in stappen van 5 mm en bevestigen met de [Multifunctionele knop rechts].
- De betreffende selectie bevestigen met de [Menuknop] en teruggaan naar het hoofdmenu.  
*Pas zodra de evoCUT 4.0 begint met maaien, zal de messenschijf zich instellen volgens de ingestelde maaihoogte.*



De maaihoogte is instelbaar binnen een bereik van 3 - 6 cm grashoogte. Binnen dit bereik zijn er vijf instellingen mogelijk die onderling 5 mm verschillen.

### Geluidssignaal knoppen aan- of uitzetten

- [Geluidssignaal knopbediening] selecteren.
- Met [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.
- Geluidssignaal knopbediening met de [Multifunctionele knop rechts] aan- of uitzetten.
- De betreffende selectie bevestigen met de [Menuknop].

### Regensensor instellen op aan of uit

- In het item Instellingen [Regensensor] selecteren.
- Met de [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.
- Regensensor met de [Multifunctionele knop rechts] aan- of uitzetten.
- De betreffende selectie bevestigen met de [Menuknop] en teruggaan naar het hoofdmenu.

### Vertraging regensensor instellen

- In Instellingen het item [Vertraging regensensor] selecteren.
- Met de [Multifunctionele knop rechts] bevestigen.
- [Vertraging regensensor] instellen.
- De betreffende selectie bevestigen met de [Menuknop] en teruggaan naar het hoofdmenu.



De functie [Vertraging regensensor] zorgt ervoor dat de evoCUT 4.0 na terugrijden naar het basisstation tijdens regen pas na verloop van enige tijd weer naar buiten rijdt.

### Displaycontrast wijzigen

- [Displaycontrast] selecteren.
- [Displaycontrast] instellen met de [Pijlknoppen] en bevestigen met de [Multifunctionele knop rechts].
- De betreffende selectie bevestigen met de [Menuknop] en teruggaan naar het hoofdmenu.

### Terugstellen naar fabrieksinstellingen

- [Fabrieksinstellingen] selecteren.
- De PIN-code opnieuw invoeren en bevestigen.
- De betreffende selectie bevestigen met de [Menuknop] (3-8) en teruggaan naar het hoofdmenu.

## 12. INFORMATIEMENU


Het informatiemenu is bedoeld voor het oproepen van de Softwareversie, de Hardwareversie, de huidige Instellingen (Programma-info) en Storingen. In dit menu kunnen verder geen instellingen worden gedaan.

### Storingen

Weergave van Datum, Tijdstip en Storingen met foutmelding. Alle storingenmeldingen sinds de inbedrijfname staan vermeld.

## 13. TIPS BIJ HET MAAIEN

- Houd een gelijkmatige maaihoogte aan tot 3 - 6 cm, maai niet meer af dan de helft van de grashoogte.
- Stem de maaitijden hierop af.
- Als het motortoerental in dichtbegroeid gras merkbaar daalt, vergroot dan de maaihoogte en maai vaker.

 Om de functionaliteit van de evoCUT 4.0 volop te benutten, raden we aan om de maairobot te laten maaien op koele momenten overdag.



### GEVAAR!

Risico op letsel door snijmesses!

- Vooraf aan alle werkzaamheden voor onderhoud en verzorging altijd de maairobot uitzetten via de [ON/OFF-knop].
- Transformator van het basisstation losmaken van het stroomnet.
- Draag altijd werkhandschoenen bij onderhoud en verzorging aan werktuigen die kunnen draaien en/of snijden!

## 14. ACCU

- De ingebouwde accu is bij aflevering gedeeltelijk opgeladen. Bij normaal gebruik zal de accu van de evoCUT 4.0 regelmatig worden opgeladen.
- Bij een acculading van 0 % rijdt de evoCUT 4.0 zelfstandig naar het basisstation om de accu op te laden.  
*De accu raakt niet beschadigd als het laden wordt onderbroken.*
- Het basisstation is uitgerust met controle-elektronica. Deze beëindigt het opladen bij het bereiken van een oplaadstatus van 100 %.
- De laadconditie van de accu wordt getoond op het display.
- Controleren of het laadcontact (10-1) van het basisstation goed contact maakt met de contactvlakken (10-2) op de evoCUT 4.0.
- Het temperatuurbereik tijdens laadbedrijf moet tussen 0 en 40 °C liggen.
- Bij een temperatuur hoger dan 45 °C blokkeert de ingebouwde beveiliging het opladen van de accu. Op deze wijze wordt een accustoring voorkomen.
- Als de bedrijfsduur van de geheel opgeladen accu duidelijk korter is geworden, wissel deze dan om bij een dealer, technicus of servicepartner van SOLO.
- Als de accu door veroudering of een te lange opslagduur ontladen raakt tot beneden de door de fabrikant vastgelegde drempelwaarde, kan hij niet meer worden opgeladen. Laat de accu en de controle-elektronica controleren door uw SOLO dealer, technicus of servicepartner.
- De laadconditie van de accu wordt getoond op het display. Accustatus na ca. 3 maanden controleren. Daartoe de evoCUT 4.0 inschakelen en de accustatus aflezen. Eventueel in het basisstation parkeren om op te laden.

## 15. TRANSPORT

- Draag de evoCUT 4.0 uitsluitend aan de behuizing.
- De evoCUT 4.0 via de [STOP-knop] (Fig. 3 - 2) stilzetten.
- De evoCUT 4.0 uitschakelen via de [ON/OFFknop] (Fig. 3 - 7).



### GEVAAR!

Risico op letsel door snijmesses!

Bij verplaatsing van het apparaat moet de messenschijf van het lichaam vandaan zijn gericht.



## 16. ONDERHOUD

- De evo**CUT** 4.0 en het basisstation regelmatig controleren op beschadigingen
- Laat beschadigde onderdelen en accu's vervangen of repareren door de dealer, technicus of servicepartner van SOLO

### 16.1 Reinigen

- De maairobot eenmaal per week grondig reinigen met een handborstel of een poetsdoek. *Door niet verwijderde vervuiling kan de werking verslechteren.*
- Eenmaal per week de maaimessen (Fig. 2 - 9) controleren op beschadigingen.

#### **Schade aan elektra/elektronica door ondeskundige reiniging!**

De maairobot niet reinigen met een hogedrukreiniger of onder stromend water. Het binnendringende water kan de schakelaars, accu, motor of printplaat vernielen.

### 16.2 Chassis reinigen

Grasfang (Fig. 9 - 7) und Führung (Fig. 9 - 5) gründlich mit einem Handbesen oder Lappen reinigen.

### 16.3 Aansluitcontacten controleren

De contactvlakken (Fig. 7 - 2) op de maairobot bij vervuiling met een doek reinigen.

### 16.4 Wielen controleren op vrije beweging

- Eenmaal per week de directe omgeving rondom de wielen (Fig. 9 - 1) grondig reinigen met een handborstel of doek.
- De wielen (Fig. 9 - 1) controleren op onbelemmerd zwenken en ronddraaien. *Als de wielen niet vrij bewegen, moeten ze gangbaar worden gemaakt of worden vervangen.*

### 16.5 Basisstation controleren

- De stroomkabelstekker losmaken van de transformator.
- De contacten (Fig. 7 - 1) op het basisstation controleren op vervuiling en eventueel met een doek reinigen.

## 17. REPARATIES

Reparatiewerkzaamheden mogen uitsluitend worden uitgevoerd in de vakhandel of op onze SOLO Servicevestigingen.

### 17.1 Messen vervangen

- Maairobot uitschakelen (Fig. 3 - 7).
- De maairobot omkeren met de messen naar boven toe.
- De schroeven (Fig. 2 -11) losdraaien met sleutelmaat SW 5.5.
- De messen (Fig. 2 -9) uit de meszitting trekken.
- De meszitting reinigen met een zacht borsteltje.
- De nieuwe messen plaats en met de schroeven weer vast draaien.. *De wegruimmessen hoeven over het algemeen niet worden vervangen.*

Als ernstige vervuiling niet met een borstel kan worden verwijderd, moet de messenschijf (Fig. 9 -3) worden vervangen, anders kan onbalans zorgen voor extra slijtage en een verstoorde werking.

#### **Beschadiging door ondeskundige reparatie!**

Verbogen messen mogen bij een beschadiging niet worden teruggebogen.

## 18. HULP BIJ STORINGEN

## 18.1 Algemeen

Foutmelding	Mogelijke oorzaak	Oplossing
Lage accuspan-ning	Defecte begrenzingskabel, de robot vindt het basisstation niet.	De begrenzingskabel controleren op onderbrekingen, eventueel laten door- meten door een servicepartner van SOLO.
	Accu opgebruikt.	Acculevensduur is overschreden. Accu laten vervangen door een servicepartner van SOLO.
	Oplaaidelektronica defect.	Oplaaidelektronica laten controleren door een servicepartner van SOLO.
	Robot sluit niet aan op de oplaadcon- tacten.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Robot opstellen in het basisstation en controleren of de oplaadcon- tacten contact maken.</li> <li>• Oplaadcontacten laten controleren door een servicepartner van SOLO en laten vernieuwen.</li> </ul>
Foutieve PIN- code	PIN-code werd foutief ingevoerd.	De juiste PIN-code invoeren. Er zijn drie pogingen mogelijk, daarna moet een PUK-code worden ingevoerd.
Het maairesultaat is ongelijkmatig	De werkduur van de robot is te kort.	Langere werktijden programmeren.
	Het maaibereik is te groot.	Maaibereik verkleinen.
	De maaihoogte past niet bij de grashoogte.	De maaihoogte hoger instellen, daarna in stapjes lager instellen tot de ge- wenste hoogte.
	De messen zijn bot.	De messen vervangen of laten slijpen door een servicepartner van SOLO; monteren met nieuwe schroeven.
	Gras blokkeert of belemmert het rond- draaien van de messenschijf of de mo- toras.	Gras verwijderen en controleren of de messenschijf vrij kan ronddraaien.
De robot maait op verkeerde tijdstip- pen	Op de robot moet de juiste tijd of be- gin- en eindtijd van het maaien worden ingesteld.	Tijdstip instellen.
De robot trilt	Onbalans in messen of in messenaan- drijving.	Messen of messenschijf controleren en reinigen, eventueel vernieuwen.

## 18.2 Storingscode

Foutmelding	Mogelijke oorzaak	Oplossing
CN001: Kantelsensor	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Max. hellingshoek overschreden</li> <li>• Robot werd gedragen</li> <li>• Helling te steil</li> </ul>	Robot opstellen op een horizontale ondergrond en de storing bevestigen/wissen.
CN002: Hefsensor	De kap werd door optillen of door een of ander voorwerp naar boven toe weggedrukt.	Voorwerp verwijderen.
CN005: Bumper verbogen	Robot is tegen een obstakel gereden en kan zich niet losmaken (botsing nabij het basisstation).	
CN007: Geen circuitsignaal CN017: Kalibratie, zwak signaal	Er is geen circuitsignaal. Storing tijdens kalibratie, circuitsignaal is te zwak.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Voeding naar basisstation controleren</li> <li>• Circuit begrenzingskabel controleren</li> <li>• Transformator losmaken en weer aansluiten</li> </ul>
CN008: Zwak circuitsignaal	Het circuitsignaal is zwak.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Voeding naar basisstation controleren</li> <li>• Circuit begrenzingskabel controleren, eventueel dieper inwerken</li> <li>• Transformator losmaken en weer aansluiten</li> </ul>
CN010: Slechte positie	Robot bevindt zich buiten het begrenzingskabelcircuit.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Robot opstellen binnen het maaibereik</li> <li>• Begrenzingskabel ligt kruiselings</li> </ul>
CN011: Robot ontsnapt	Robot heeft het gazon verlaten.	Ligging van begrenzingskabel controleren (bochten, obstakels etc.)
CN012: Kalibratie, geen circuit CN015: Kalibratie, buiten	Storing tijdens kalibratie, robot kon circuit niet vinden.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Robot haaks opstellen ten opzichte van begrenzingskabel, robot moet over begrenzingskabel heen kunnen rijden</li> <li>• Voeding naar basisstation controleren</li> <li>• Circuit begrenzingskabel controleren</li> <li>• Transformator losmaken en weer aansluiten</li> <li>• Begrenzingskabel ligt kruiselings</li> </ul>
CN018: Cal: Kalibratie, botsing	Storing tijdens kalibratie, botsing	Obstakel verwijderen
CN038: Accu	Accu leeg.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Basisstation controleren op hindernissen</li> <li>• Oplaadcontacten van basisstation controleren</li> <li>• Circuit begrenzingskabel te lang, te veel eilanden</li> <li>• Robot heeft zich vastgereden</li> </ul>
	Begrenzingskabel defect, robot vindt het basisstation niet.	De begrenzingskabel controleren op onderbrekingen, eventueel laten doormeten door een servicepartner van SOLO.
	Accu opgebruikt.	Acculevensduur is overschreden. Accu laten vervangen door een servicepartner van SOLO.
	Oplaaidelektronica defect.	Oplaaidelektronica laten controleren door een servicepartner van SOLO.
	Robot sluit niet aan op de oplaadcontacten.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Robot opstellen in het basisstation en controleren of de oplaadcontacten contact maken</li> <li>• Oplaadcontacten laten controleren door een servicepartner van SOLO en laten vernieuwen</li> </ul>

Foutmelding	Mogelijke oorzaak	Oplossing
CN099: Herstel na ontsnapping	Automatisch verhelpen van storing onmogelijk.	Storing handmatig verhelpen.
CN104: Accu oververhit	Accu oververhit - accutemperatuur hoger dan 60°C, ontlading niet mogelijk	Noodstop uitgevoerd door controle-elektronica. Robot niet in basisstation plaatsen. Robot uitzet- ten en accu laten afkoelen.
CN110: Maaimoto- tor oververhit	Maaimotor oververhit, temperatuur hoger dan 80°C	Robot uitzetten en laten afkoelen. Bij herhalen van storing robot laten controleren door een servicepartner van SOLO.
CN119: Rechter- bumper verbogen CN120: Linker- bumper verbogen	Robot is tegen obstakel gereden en kan zich om veiligheidsredenen niet bevrijden, bijvoorbeeld botsing nabij basisstation.	Obstakel weghalen en foutmelding bevestigen/wissen.
CN128: Herstel onmogelijk	Tegen obstakel gereden of buiten circuit gekomen -> achteruitrijden niet mogelijk, robot kan zich niet bevrijden.	Obstakel verwijderen, klemmen van kap controleren.
CN129: Linkerwiel geblokkeerd	Motor van linkerwiel geblokkeerd.	Blokking verwijderen.
CN130: Rechter- wiel geblokkeerd	Motor van rechterwiel geblokkeerd.	Blokking verwijderen.

**i** Bij storingen, die niet in deze tabel werden opgenomen of die u niet zelf kunt verhelpen, richt u zich tot de betrokken klantendienst.

## 19. TECHNISCHE GEGEVENS

<b>Daten evoCUT 4.0</b>	
Lengte / Breedte / Hoogte in mm	600 / 490 / 245
Gewicht in kg	ca. 11,5
Maaisysteem	elektrisch met 2 messen
Maaimotor omw/min	3400
Maaihoogte in mm	30 - 60
Maaihoogte-instelling in 7 stappen	5 mm per stap
Maai breedte in mm	320
Max. te maaien oppervlak m <sup>2</sup>	ca. 2.000
Max. hellingshoek van gazonoppervlak in %	35
Afstand begrenzingskabel ten opzichte van grenslijn (wand/hek) in cm	min. 15
<b>Gegevens basisstation / transformator</b>	
Voedingsspanning basisstation	230 V 16 A 50 HZ
Uitgangsspanning/stroomsterkte/vermogen	27 V AC / 2,2 A / 60 VA
<b>Geluidsemisies</b>	
Geluidssterkte gemeten in dB(A) / Gegarandeerde geluidssterkte in dB(A)	63 / 65
<b>Accu</b>	
Spanning in V	25,2
Capaciteit in Ah	4,3
Energie in Wh	106 - 109

## 20. GARANTIE

Eventuele materiaal- of fabricagefouten aan het apparaat verhelpen we gedurende de wettelijke termijn voor garantieaanspraken naar onze keuze door reparatie of een vervangende levering. Deze garantietermijn wordt bepaald door de wetgeving in het land, waar het apparaat is gekocht.

### **Onze garantietoezegging geldt enkel bij:**

- correcte behandeling van het apparaat
- inachtneming van de bedieningshandleiding
- gebruik van originele reserveonderdelen

### **De garantie vervalt bij:**

- pogingen tot reparatie van het apparaat
- technische wijzigingen aan het apparaat
- gebruik dat niet in overeenstemming is met de bestemming

### **Uitgesloten van de garantie zijn:**

- lakschade die is veroorzaakt door normale slijtage
- slijtageonderdelen zoals mes, wegruimmes en messenschijf

De garantieperiode begint op de aankoop door de eerste eindgebruiker. Bepalend is de datum van het ontvangstbewijs. Bij garantieaanspraken kunt u zich met deze garantieverklaring en het aankoopbewijs wenden tot de distributeur of de bevoegde klantenservice bij u in de buurt. Met deze garantietoezegging blijven de wettelijke aanspraken bij gebreken van de koper tegenover de verkoper onverkort van kracht.





# solo<sup>®</sup>



SOLO  
Postfach 60 01 52  
D 71050 Sindelfingen  
  
Tel. 07031-301-0  
Fax 07031-301-130  
info@solo-germany.com

SOLO  
P.O.Box 60 01 52  
D 71050 Sindelfingen  
Germany  
Phone+49-7031-301-0  
Fax +49-7031-301-149  
export@solo-germany.com